

AUTOCHART

Installazione & Guida Operativa



GRAZIE !

Ti ringraziamo per aver scelto Humminbird®, il marchio di fishfinder più diffuso in America. Humminbird® ha costruito la propria reputazione progettando ed producendo equipaggiamenti nautici realmente affidabili e di ottima qualità. Il tuo strumento è studiato per funzionare senza problemi anche nelle condizioni marine più difficili, purché sia installato correttamente come da istruzioni. Ti preghiamo di leggere attentamente questo manuale per comprendere appieno le caratteristiche operative della tua unità ed apprezzare in maniera completa le prestazioni del tuo Humminbird®. Contatta il nostro Ufficio Tecnico in Italia (KD srl) al numero **02 97386080** o visita il sito **www.humminbird.com**.



ATTENZIONE! Questo strumento è un ausilio alla navigazione, che non deve però causare una diminuzione dell'attenzione nella condotta dell'imbarcazione. Non affidare ciecamente all'ecoscandaglio la prevenzione di collisioni, incagliamenti che possano causare danni allo scafo o lesioni alle persone. Quando l'imbarcazione si muove, la profondità potrebbe cambiare troppo rapidamente per consentire una reazione appropriata. Procedi sempre a velocità estremamente bassa se sospetti la presenza di un fondale basso o di oggetti sommersi.



ATTENZIONE! La cartografia elettronica utilizzata nel tuo strumento Humminbird sono un ausilio alla navigazione, ma non devono sostituire le carte ufficiali. Solo le carte ufficiali e gli avvisi ai naviganti contengono tutte le informazioni necessarie per la sicurezza in navigazione ed il comandante è responsabile del loro utilizzo prudente.



ATTENZIONE! NON eliminare o modificare la cartella AC, la cartella LkMaster o la cartella SI sulla Map Card ZeroLine. La rimozione o la modifica delle cartelle danneggeranno permanentemente la Map Card ZeroLine.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per l'eventuale perdita di dati (waypoint, rotte, tracce, gruppi, registrazioni, ecc). Si raccomanda di fare periodicamente un back-up dei dati e di salvarli sul PC.



NOTA: non lasciare lo slot SD aperto. L'acqua potrebbe danneggiare il dispositivo.



NOTA: alcune funzioni descritte su questo manuale richiedono accessori da acquistare separatamente. Si prega di leggere attentamente le indicazioni per apprendere le caratteristiche del modello acquistato.



NOTA: le illustrazioni potrebbero non essere esattamente identiche a quelle della vostra unità di controllo.



NOTA: Il presente manuale è la traduzione in italiano del manuale originale in inglese. Abbiamo fatto del nostro meglio per tenere fede alla versione originale del manuale. Comunque in caso di dubbi fa fede la versione originale del manuale, pertanto ti consigliamo di contattarci per chiarimenti o dubbi al riguardo (vedi *Contatta Humminbird in Italia* sul retro di copertina di questo manuale).

DICHIARAZIONE DI CONFORMITÀ ALLE DIRETTIVE ROHS: il prodotto progettato e inteso come installazione fissa o come parte di un sistema di un'imbarcazione può essere considerato come prodotto che non rientra nello scopo della Direttiva 2002/95/EC del Parlamento Europeo e del Consiglio del 27 gennaio 2003 sulla restrizione dell'utilizzo di sostanze pericolose nelle apparecchiature elettriche ed elettroniche (RoHS).

ATTENZIONE (PER I CLIENTI ITALIANI): I prodotti

Humminbird venduti in USA non sono adatti ai clienti Internazionali (in particolare Italiani). Viceversa i prodotti Humminbird destinati ai mercati Internazionali offrono funzioni specifiche per soddisfare le normative locali (ad esempio il marchio CE). Lingua, mappe, fusi orari, unità di misura e garanzia sono solo alcuni esempi delle funzioni speciali incluse nei prodotti per i mercati Internazionali venduti esclusivamente attraverso i distributori Humminbird ufficiali. Per ottenere la lista dei distributori Humminbird, visita il sito humminbird.com.

POLITICA DI CONFORMITÀ AMBIENTALE: è intenzione di Humminbird® mantenere un comportamento aziendale etico, conoscere ed attenersi a tutte le regole ambientali applicabili e riconosciute, nelle aree e nei paesi dove vengono commercializzati i suoi prodotti.

DIRETTIVA WEEE: la direttiva europea 2002/96/EC WEEE sullo smaltimento di prodotti elettronici (Waste of Electrical and Electronic Equipment Directive) riguarda molti distributori, rivenditori e produttori di elettronica di consumo facenti parte dell'Unione Europea. La direttiva WEEE richiede al produttore di elettronica di consumo l'assunzione di responsabilità nello smaltimento dei suoi prodotti al fine di adottare una condotta ecologica durante l'intero ciclo di vita del prodotto. La conformità alla direttiva WEEE per materiale elettronico ed elettrico può non essere richiesta nel vostro Paese, né può essere richiesta per materiale elettrico ed elettronico inteso e progettato come installazione fissa o come parte di mezzi di trasporto quali automobili, velivoli e imbarcazioni. In alcuni Stati membri dell'Unione Europea, tali veicoli non rientrano nell'ambito della Direttiva WEEE e il materiale elettronico ed elettrico per queste applicazioni può essere considerato estraneo alle richieste della Direttiva WEEE.



Il simbolo del bidone indica che il prodotto non deve essere smaltito insieme ai rifiuti domestici. Esso deve essere smaltito e raccolto al fine di permettere il riciclo e il recupero del materiale elettrico ed elettronico. Humminbird® apporrà tale simbolo su tutti i suoi prodotti in conformità alla Direttiva WEEE. E' nostro intento favorire la gestione della raccolta, del trattamento, del recupero e adottare una ferma condotta ecologica di tali prodotti; in ogni caso, tali richieste variano a seconda dei vari Stati Membri dell'Unione Europea.

Per ulteriori informazioni relative alle modalità di smaltimento, per consentire il riciclo o il recupero e/o alle disposizioni in materia dello Stato membro dell'unione Europea a cui si appartiene, potete contattare il vostro distributore o rivenditore dal quale avete acquistato il prodotto.

360 Imaging®, 600 Series™, 700 Series™, 800 Series™, 900 Series™, 1100 Series™, AutoChart™, AutoChart PRO™, Humminbird®, HumminbirdPC™, i-Pilot® Link™, LakeMaster®, Matrix™, SI™, Side Imaging®, X-Press™ Menu, and ZeroLine Map Card™ are trademarked by or registered trademarks of Johnson Outdoors Marine Electronics, Inc.

Adobe, Acrobat, Adobe PDF, and Reader are either registered trademarks or trademarks of Adobe Systems Incorporated in the United States and/or other countries.

Google and Google Earth mapping service are trademarks or registered trademarks of Google, Inc.

Microsoft and Windows are either registered trademarks or trademarks of Microsoft Corporation in the United States and/or other countries.

INDICE DEI CONTENUTI

Avvertimenti	2	Creare e Modificare Litorali	41
Introduzione	7	Creare Tracce e iTracks	46
Schermo Iniziale	7	Memorizzare e Gestire i Waypoint	51
Funzioni del Mouse	8	Mostrare la Durezza del Fondale (solo AutoChart PRO, Sonar richiesto)	57
Funzioni della Tastiera	8	Mostrare Mosaico (solo AutoChart PRO, richiesto Side Imaging)	62
Aiuto	8	Cambiare Mappa di Background	68
1. Installa AutoChart	9	Cambiare il Confine interno della Mappa (scatola rossa)	70
2. Imposta Preferenze Trasduttore e Mappa	9	Messa a Punto e Correzioni	73
3. Aggiorna il Software	11	Contattare Humminbird	77
4. Imposta i Live Data (opzionale)	12		
Introduzione Mappatura	19		
Progettare la tua Mappa	19		
Usare AutoChart Live (in acqua)	20		
Registrazione Dati	23		
Creare la tua Mappa con i Dati Registrati	26		
Salvare i Dati AutoChart Live sulla Map Card ZeroLine	31		
Visualizzare Mappe sulla tua Unità di Controllo	31		
Gestire i tuoi file AutoChart	32		
Regolare la Trasparenza dei Cursori	37		
Regolare il Range di Profondità	38		
Mostrare/Nascondere Caratteristiche Mappa	39		
Visualizzare la Profondità Mappa in 3D	40		

INTRODUZIONE

AutoChart utilizza dati ricevuti da un ricevitore GPS installato e da un trasduttore per creare mappe dettagliate delle tue acque preferite. Se stai usando dati registrati o dati live, AutoChart mostra una mappa di profondità che può essere convertita in una mappa LakeMaster Humminbird con contorni. Puoi memorizzare e modificare waypoint, aggiungere tracce e iTracks, litorali, e molto di più. Se disponi di AutoChart PRO, potrai anche visualizzare la durezza del fondale, Mosaici Side Imaging e Mosaici Imaging a 360°. Ti consigliamo di leggere il manuale per capire tutte le capacità del tuo software Humminbird.

Ci sono due opzioni per creare una mappa con il tuo software AutoChart PC:

Dati Registrati: registra i dati in acqua, salvali sulla Map Card ZeroLine, e poi importali sul software AutoChart PC.

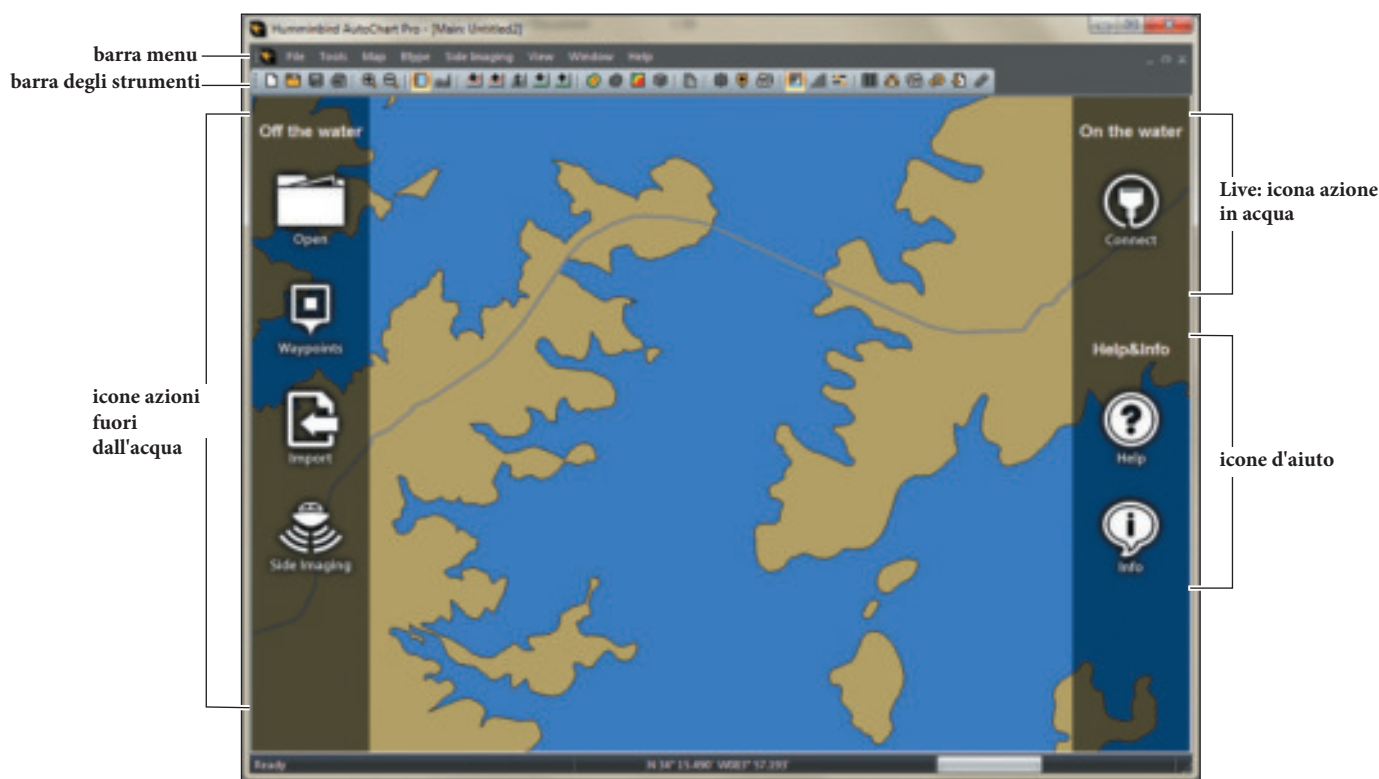
Dati Live: se connetti la tua unità di controllo Humminbird al tuo PC (in acqua), AutoChart creerà e potrai visualizzare le mappe in tempo reale.

SCHERMO INIZIALE

Quando apri AutoChart e avvii la creazione di una nuova mappa, vengono mostrati la schermata iniziale e le varie icone. Puoi accedere alle azioni mostrate sui pannelli laterali anche attraverso la barra del menu e la barra degli strumenti.

Apri la Schermata Iniziale e crea un nuovo file: sulla barra del menu, seleziona File > Nuovo.

Schermata iniziale AutoChart



Questa sezione è un'introduzione dei vari menu, pulsanti, e icone in AutoChart. Ogni funzione verrà poi analizzata nel dettaglio più avanti nel manuale.

Barra Menu: clicca sul nome del menu per aprire il sotto-menu.

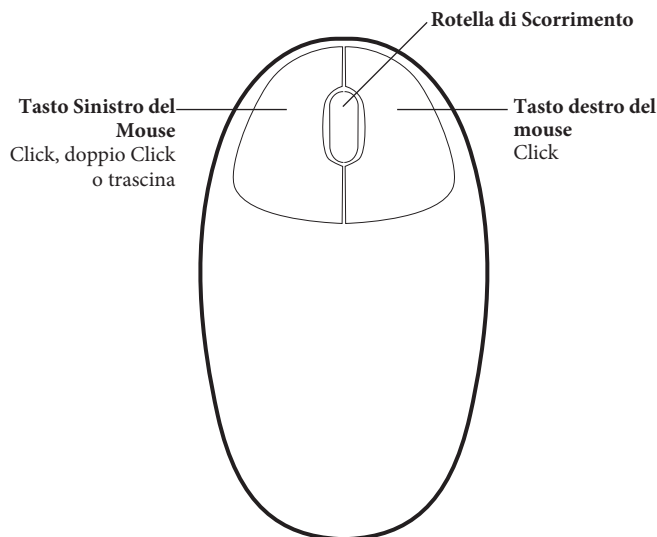
Barra degli Strumenti: posiziona il cursore del mouse su un pulsante per visualizzarne il nome e la funzione. Cliccaci per avviare l'azione. **Icone Fuori Dall'Acqua:** clicca sulle icone Fuori Dall'Acqua per aprire un file AutoChart (.acd) o importare file.

Icona In Acqua: clicca sull'icona di connessione per avviare AutoChart Live in acqua con il tuo PC. Questa funzione deve essere installata e configurata con AutoChart.

Icone Aiuto & Info: clicca sull'icona di Aiuto per cercare definizioni e descrizioni. Clicca sull'icona Info per un tutorial AutoChart.

FUNZIONI DEL MOUSE

Quando stai usando AutoChart sul tuo PC, dovrai usare anche il mouse per accedere a tutte le funzioni.



Click: premi e lascia il tasto sinistro del mouse una volta.

Doppio Click: premi e rilascia il tasto sinistro del mouse velocemente per due volte.

Trascina: tieni premuto il tasto sinistro del mouse mentre muovi il cursore del mouse in un'altra area.

Posizionare: muovi il cursore del mouse su un pulsante sulla barra degli strumenti, e ti verrà mostrata la funzione di quel pulsante sullo schermo.

Click con il tasto destro: premi e rilascia il tasto destro del mouse. Il click con il destro è spesso usato per aprire un sotto-menu.

Scorri: clicca sulla finestra della barra di scorrimento sul display, e muovi la rotellina di scorrimento su e giù per visualizzare più parti della finestra. Puoi usare la rotella di scorrimento anche per usare lo zoom.

FUNZIONI DELLA TASTIERA

Puoi anche usare la tastiera del tuo PC con AutoChart. Le istruzioni le troverai più avanti nel manuale.

Per accedere ad una panoramica sull'uso della tastiera, seleziona Aiuto > Scorciatoie sulla barra del menu.

AIUTO

AutoChart dispone di una sezione predisposta di Aiuto. Ti consigliamo comunque di leggere questo manuale per installare e configurare AutoChart e capire tutte le funzionalità del tuo software Humminbird.

Per aprire Aiuto AutoChart, clicca sull'icona di Aiuto sulla schermata iniziale, o seleziona Aiuto > Aiuto (F1) sulla barra del menu.

1. INSTALLA AUTOCHART

Preparazione: il PC deve essere connesso ad internet per completare l'installazione. Durante l'installazione, avrai bisogno di registrare il software nel tuo account su **humminbird.com**.

Forniture: computer con connessione internet, metro a nastro.

Requisiti minimi per il PC: Windows Microsoft (XP, VISTA, 7, 8, o successivi), 1 GHZ Pentium 4 o Athlon CPU*, 512 MB RAM*, 10 GB liberi sull'hard drive, Drive DVD-ROM.

*(raccomandato: 2GHz, 1024 MB RAM)

Installa AutoChart

1. Accendi il computer.
2. Inserisci il DVD AutoChart.
3. Fai doppio click  sull'icona AutoChart (.exe).
4. Segui le indicazioni che ti appariranno sullo schermo per avviare l'installazione.

Durante l'installazione, ti verrà richiesto di registrare il software sul tuo account su **humminbird.com**. Quando la registrazione sarà completata, ti verrà fornito un codice di licenza che ti permetterà di completare l'installazione sul tuo PC.

5. Immetti il codice e segui le indicazioni sullo schermo per completare l'installazione.

2. IMPOSTA PREFERENZE TRASDUTTORE E MAPPA

Usa la finestra di dialogo Impostazioni per configurare il trasduttore installato e il ricevitore GPS con AutoChart. Le misurazioni miglioreranno la qualità dei dati che raccoglierai in navigazione. Per esempio, se il ricevitore GPS è installato a 3 metri dal trasduttore, AutoChart compenserà la distanza gli hardware.

Misurazioni

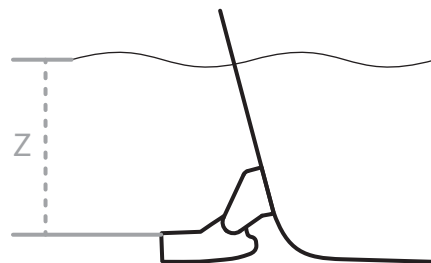
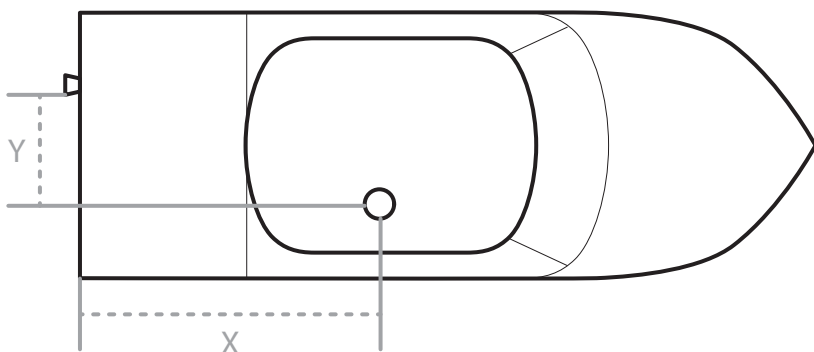
Prendi le seguenti misure sulla tua imbarcazione. **Le misurazioni devono essere prese in centimetri.**

X (cm) = la distanza tra il trasduttore e il ricevitore GPS, nel senso della lunghezza, da prua a poppa.

Y (cm) = la distanza tra il trasduttore e il ricevitore GPS, da un lato all'altro della barca, da babordo a tribordo.

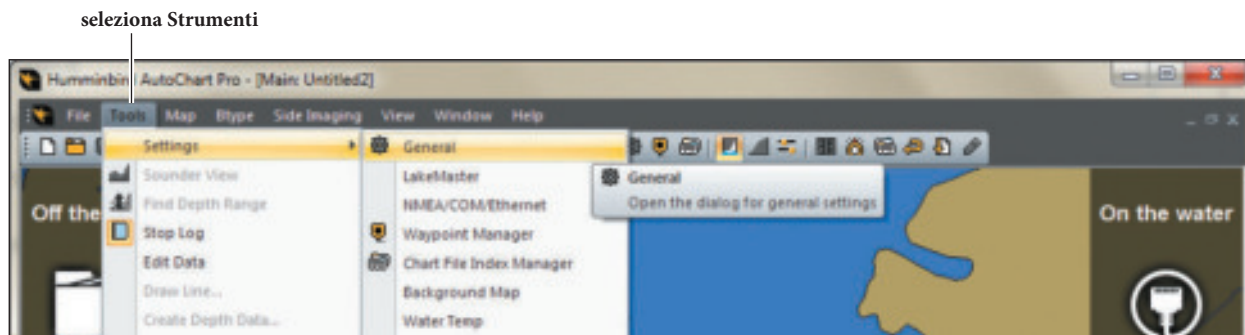
Z (cm) = la distanza tra il trasduttore e la superficie dell'acqua.

Misurazioni



Inserisci le Misure

1. Apri Autochart (fai doppio click  sull'icona AutoChart sul desktop)
2. Sulla barra del menu, in cima al display, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.



3. Inserisci le seguenti misurazioni nella sezione **Prendi le Misure:**

Impostazioni Configurazione	
X (cm)	Se il ricevitore GPS è installato di fronte al trasduttore (più vicino alla prua), inserisci un valore positivo. Se il GPS è installato dietro al trasduttore, inserisci un valore negativo.
Y (cm)	Se il PGS è installato a tribordo (destra) del trasduttore, inserisci un valore positivo. Se il GPS è installato a babordo (sinistra) del trasduttore inserisci un valore negativo.
Tilt	Imposta a 0. Questa misurazione verrà calcolata automaticamente se metti a punto i tuoi dati. Vedi <i>Messa a punto e Correzioni</i> .
Latenza	Imposta a 0. Questa misurazione verrà calcolata automaticamente se metti a punto i tuoi dati. Vedi <i>Messa a punto e Correzioni</i> .
Angolo del Cono	Inserisci l'angolazione più grande che può raggiungere il trasduttore. Per esempio, con un trasduttore 20°/60°, inserisci 60. Se non sai l'angolazione del cono del tuo trasduttore, visita il nostro sito humminbird.com per trovare il modello del tuo trasduttore e le sue caratteristiche.
Z (Chiglia Offset)	Inserisci la distanza tra la superficie dell'acqua e il trasduttore (valore positivo).
Usa X/Y/T	Lascia vuota questa casella a meno che tu non stia mettendo a punto i tuoi dati. Vedi <i>Messa a punto e Correzioni</i> per maggiori info.
Alone (solo Dati Live)	Se verificata, la posizione corrente verrà evidenziata con un effetto alone durante la raccolta dei live data.
Mostra le tracce sonar sui dati live (solo live data)	Verrà disegnato un cerchio che indicherà cosa vede il sonar nella profondità corrente, durante la raccolta dei dati live. Vedi <i>Angolo del Cono</i> .

4. Clicca su OK. Per le impostazioni rimanenti in questa finestra di dialogo, puoi usare le impostazioni predefinite AutoChart..

Per ulteriori informazioni, seleziona Aiuto sulla barra del menu. Seleziona Impostazioni per la descrizione di ogni campo.

Imposta i Promemoria

Impostare AutoChart in questo modo richiederà la correzione del livello della marea quando apri AutoChart e importi dei file. Vedi **Messa a Punto e Correzioni** per i dettagli.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Correzione Marea.
2. **Se userai AutoChart Live in acqua**, aggiungi un segno di spunta per mostrare questa finestra di dialogo quando avvio AutoChart.

Se starai usando AutoChart fuori dall'acqua (con file importati), aggiungi un segno di spunta per Chiedere una correzione di marea quando importi i dati.

3. AGGIORNA IL SOFTWARE

E' importante installare l'ultimo aggiornamento del software sulla tua unità di controllo per abilitare le mappe che crei su AutoChart e AutoChart PRO.

1. Prima di aggiornare il software o reimpostare le opzioni di default, esporta i tuoi dati di navigazione e copia i tuoi schermi snapshots su una microSD. Vedi il manuale operativo per le istruzioni.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per la perdita di dati (waypoint, rotte, tracce, gruppi, registrazioni, ecc.) che potrebbe verificarsi per il danneggiamento diretto o indiretto del software o dell'hardware dell'unità di controllo. Quindi è importante effettuare il back up dei dati periodicamente.

2. Inserisci una Memory card SD vuota nel tuo PC.
3. Vai su humminbird.com, e seleziona My Humminbird per accedere al tuo account.
4. Seleziona la scheda La mia Attrezzatura. Gli aggiornamenti del software disponibili sono elencati come Downloads sotto ogni prodotto registrato.
 - Sotto Downloads, clicca il nome del file..
 - Leggi le istruzioni nella finestra di dialogo e seleziona Download.
 - Segui le indicazioni che appariranno sullo schermo per salvare il file del software sulla Memory Card SD.
5. Accendi il tuo dispositivo Humminbird. Avvia la Modalità Normale.
6. Inserisci la memory card SD (quella con il file del software) nell'unità di controllo.
7. Segui le indicazioni su schermo per aggiornare il software sull'unità di controllo. Vedi il manuale della tua unità di controllo per i dettagli.

4. IMPOSTA I LIVE DATA (OPZIONALE)

Se connetti la tua unità Humminbird al tuo PC (in acqua), AutoChart ti mostrerà le mappe in tempo reale. Se non hai intenzione di usare AutoChart Live sulla tua imbarcazione, puoi saltare questa sezione e procedere a **Progettare la tua Mappa**.

Puoi usare Ethernet o NMEA 0183 per creare una connessione live tra il tuo dispositivo e il tuo PC. La maggior parte delle unità di controllo Humminbird usano l'Ethernet. Se la tua unità non include l'Ethernet (come la Serie 600ci), usa NMEA 0183.

Connessione Ethernet: AutoChart riceverà i dati GPS e sonar per creare una mappa dei profondità in tempo reale. Se hai l'AutoChart PRO, fornirà anche la durezza del fondale, Mosaici Side Imaging e Mosaici Imaging a 360°.

Connessione NMEA 0183: AutoChart riceverà i dati GPS e sonar per creare una mappa di profondità in tempo reale.



NOTA: la tua unità di controllo deve avere il Side Imaging o l'Imaging 360 installati per accedere al Mosaico in AutoChart PRO. Vedi il nostro sito humminbird.com per le compatibilità e altri dettagli.

Installa e Configura con Ethernet

Puoi connettere il PC ad una porta Ethernet su un'unità di controllo Humminbird, o puoi connettere ad un canale Ethernet attraverso un interruttore Ethernet.

1. Acquista Cavi Ethernet e l'Equipaggiamento

1. Rivedi le illustrazioni nelle pagine seguenti. Trova il modello del tuo dispositivo e individua la porta Ethernet.

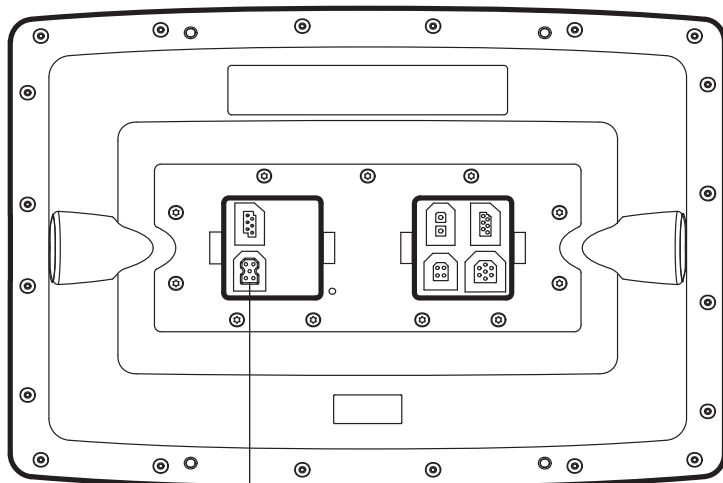
La forma della porta Ethernet determinare il/i cavo/i che devi acquistare, come mostrato nella tabella seguente. La porta Ethernet sarà tonda oppure a forma di clessidra. Le porte sugli interruttori Ethernet sono tondi.

Hardware	Cavi Richiesti
Unità di Controllo con Porta Ethernet a forma di clessidra	(1) AS EC QDE & (1) AS EC Chart
Unità di Controllo con Porta Ethernet tonda	(1) AS EC Chart
Interruttore Ethernet (AS ETH 5PXG)	(1) AS EC Chart



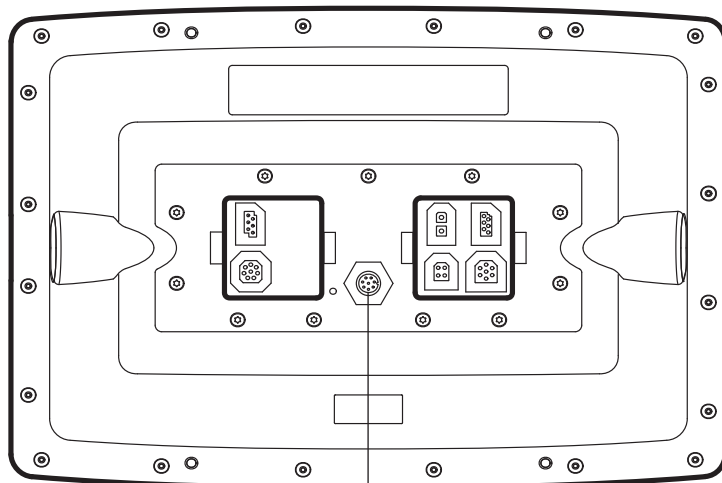
NOTA: per acquistare interruttori ethernet e i cavi, visita il nostro sito humminbird.com (seleziona Prodotti > Accessori > Ethernet).

Serie 1100ci HD Unità di Controllo con porta Ethernet a forma di clessidra



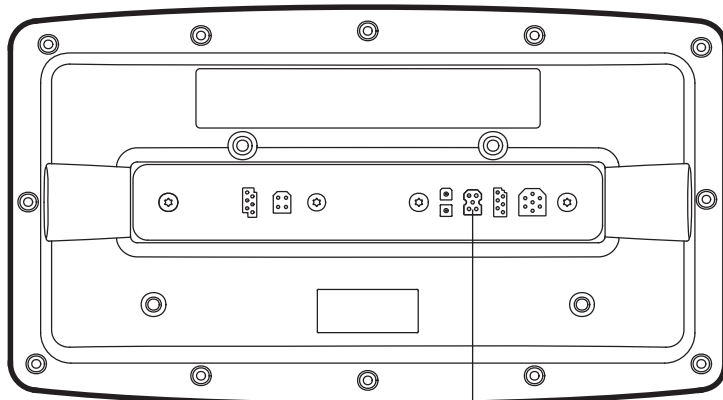
porta ethernet

Serie 1100c Unità di Controllo con porta Ethernet tonda



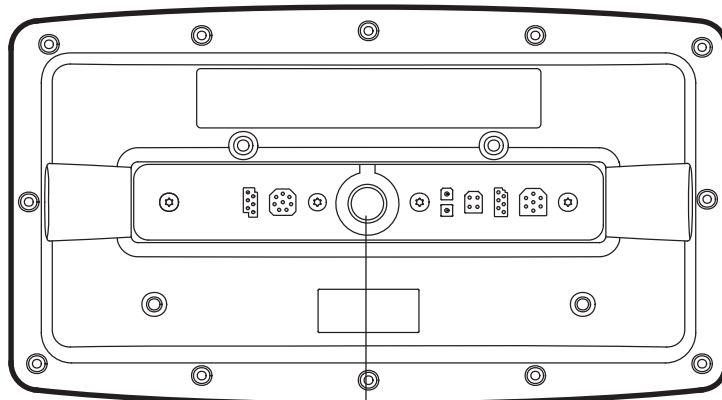
porta ethernet

Serie 800ci /900ci HD Unità di controllo con porta ethernet a forma di clessidra



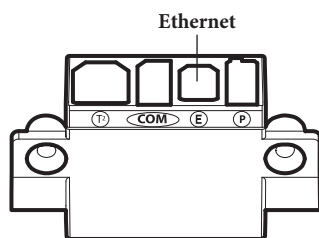
Porta Ethernet

Serie 800c Series/900c Unità di controllo con porta ethernet tonda



Porta Ethernet

Serie 700 HD collettore cavo con porta ethernet a forma di clessidra



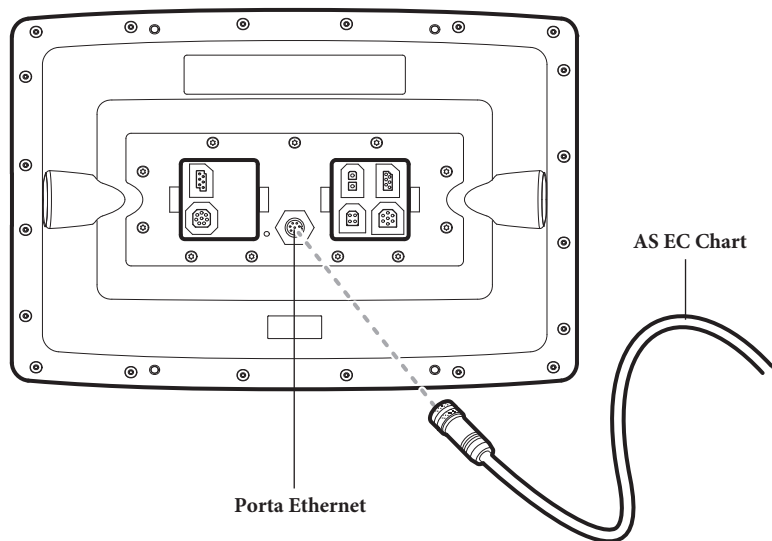
Ethernet

2. Connetti il tuo PC alla Rete Ethernet Humminbird

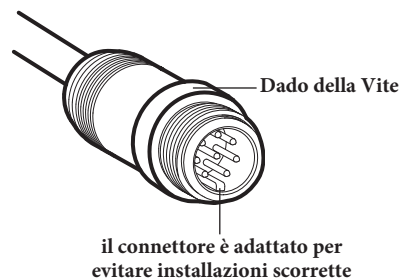
1. Assicurati che l'/le unità di controllo e la rete siano spente.
2. Inserisci il connettore RJ45 (dal cavo AS EC Chart) nella porta del tuo PC.
3. Se applicabile alla tua installazione, connetti i cavi (AS EC QDE) e i cavi di estensione al cavo AS EC Chart.
4. Connetti il cavo alla porta Ethernet sull'unità di controllo o all'interruttore Ethernet, facendo attenzione ai seguenti punti:
 - I connettori vengono adattati per evitare installazioni scorrette, quindi cerca di non forzare i connettori nella porta.
 - Sui connettori dei cavi tondi, stringi a mano la vite per assicurare la connessione.
 - Porta Ethernet: se l'unità di controllo ha una porta Ethernet tonda, il cavo Ethernet può essere connesso direttamente al dispositivo. Le Unità delle Serie HD 700, 800 e 900 sono installate attraverso un collettore di cavi. Consulta la guida di installazione della tua unità di controllo per ulteriori dettagli.

⚠ ATTENZIONE! non mettere i cavi dove i connettori possono venire sommersi dall'acqua. Se i cavi vengono posizionati in un'area soggetta agli schizzi d'acqua, può essere d'aiuto applicare del grasso dielettrico all'interno dei connettori per evitare corrosioni. Il grasso dielettrico può essere acquistato separatamente in una qualsiasi ferramenta.

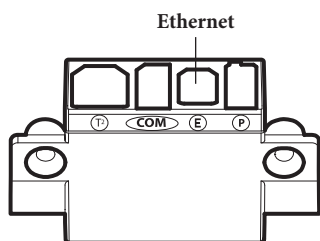
Connessione a una Porta Ethernet tonda



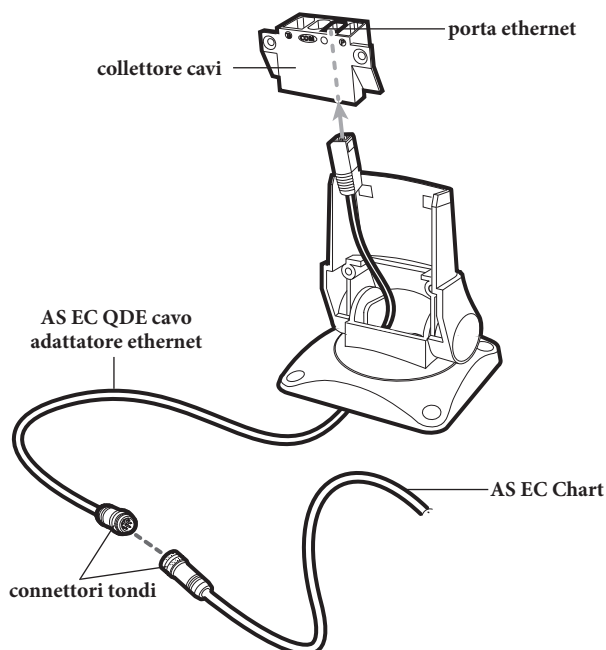
Stringi a mano il dado della vite



Serie 700 HD Quick Disconnect Mount Cable Collector

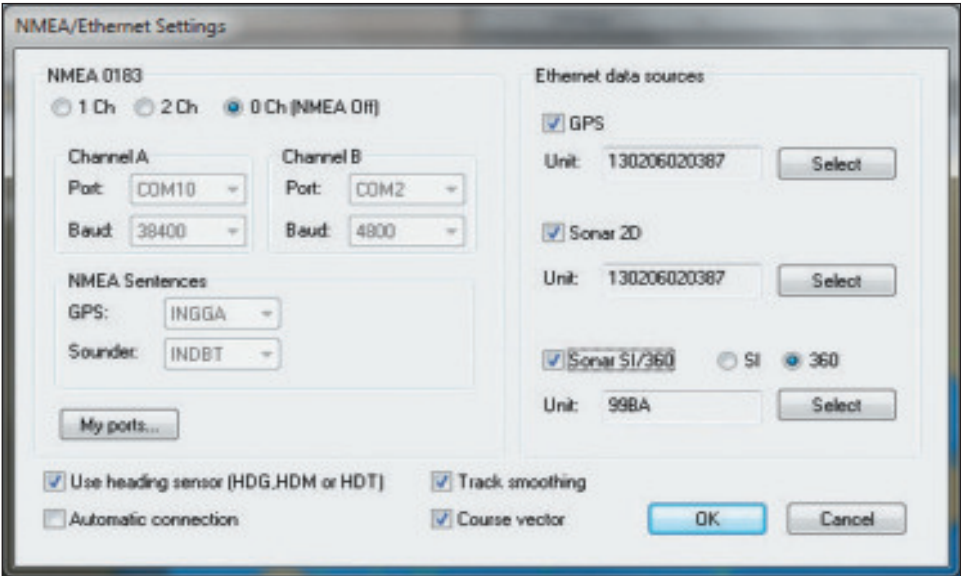


Connessione Cavi Ethernet Cables ad un'unità 700 Series HD



3. Imposta AutoChart per Operare con Ethernet

1. Sul tuo PC, apri AutoChart (fai doppio click  sull'icona AutoChart sul desktop).
2. Accendi l'unità di controllo e la rete ethernet.
3. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > NMEA/COM/Ethernet.
4. Imposta i seguenti elementi per consentire l'uso di Ethernet con AutoChart (vedi anche le illustrazioni):
 - Con NMEA 0183 seleziona OCh (NMEA off).
 - Con Fonti Dati Ethernet, controlla GPS e sonar 2D.
 - Se hai AutoChart PRO con Side Imaging o 360 Imaging (installati sull'unità di controllo), verifica il Sonar SI/360 e seleziona SI o 360 per rendere disponibili le opzioni Mosaico (Side Imaging o 360 Imaging).
 - Sull'unità di controllo Humminbird, seleziona Menu Principale > Scheda Sonar > Trasduttore Connesso per assicurarti che sia selezionato lo stesso trasduttore. Se il trasduttore è sulla rete, seleziona Menu Principale > Rete > Setup Fonte Rete.
 - Per ogni fonte dati ethernet che hai controllato, clicca il pulsante Seleziona. Seleziona l'unità o la fonte dati dalla lista.



5. Clicca le caselle per aggiungere un segno di spunta alle impostazioni seguenti, come segue:

Impostazioni Aggiuntive NMEA/Ethernet	
Uso dei sensori di prua (HDG, HDM, HDT)	Se verificato, Autochart userà i dati di prua (se disponibili) da un sensore installato (AS GPS HS).
Connessione Automatica	Se verificato, AutoChart avvierà la connessione live ogni volta che aprirai il programma.
Smoothing Traccia	Se verificato, i dati GPS verranno filtrati per una velocità e una stima della rotta più stabili. Questa impostazione verrà anche applicata ai dati registrati importati.
Vettore di Percorso	Se verificato, verrà visualizzato un vettore nero che mostrerà il percorso. Se i dati di prua sono disponibili, ci sarà anche un vettore rosso che indicherà la prua della barca.

6. Clicca su OK.

7. Attivare il tuo Firewall Windows: sul tuo PC, apri il pannello di controllo (Pannello di Controllo > Windows Firewall > Eccezioni). Seleziona il pulsante Aggiungi Programma per fornire l'accesso Ethernet AutoChart.



NOTA: le impostazioni Firewall possono variare. Vedi il manuale del tuo sistema operativo Windows per ulteriori informazioni.

8. Procedi a *Configura le Impostazioni Aggiuntive per usare Live Data*.

Installa e Configura con NMEA 0183

Usa la connessione NMEA 0183 se la tua unità non include Ethernet (come le Serie 600ci).

1. Acquista Equipaggiamento

Avrai bisogno di un cavo AS PC 3 per connettere la tua unità di controllo alla presa usb del tuo computer. Per ulteriori info, visita il sito humminbird.com.



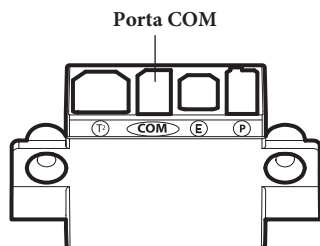
NOTA: se il tuo PC non ha una presa USB, puoi usare un AS PC 2 per connettere una porta al tuo PC.

2. Connetti il tuo PC all'Unità di Controllo Humminbird

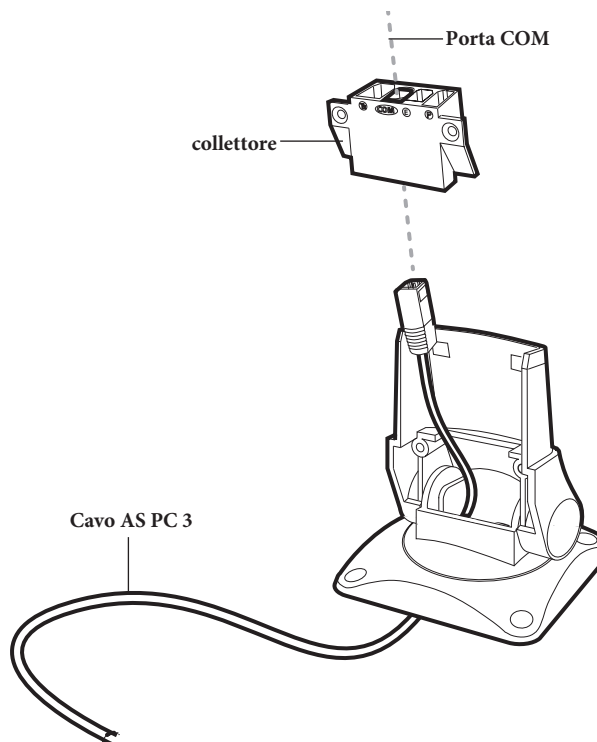
Vedi la Guida di Installazione della tua unità di controllo per ulteriori informazioni circa il connettore COM e la connessione al dispositivo Humminbird o ai collettori di cavi.

1. Assicurati che l'unità di controllo e la rete siano spente.
2. Inserisci il connettore COM nella porta COM sul collettore dell'unità di controllo. Connetti l'altra estremità del cavo alla porta USB del tuo PC.

600ci Series Quick Disconnect
Mount Cable Collector



Connessione cavo AS PC 3 alla
Porta COM (Serie 600ci)



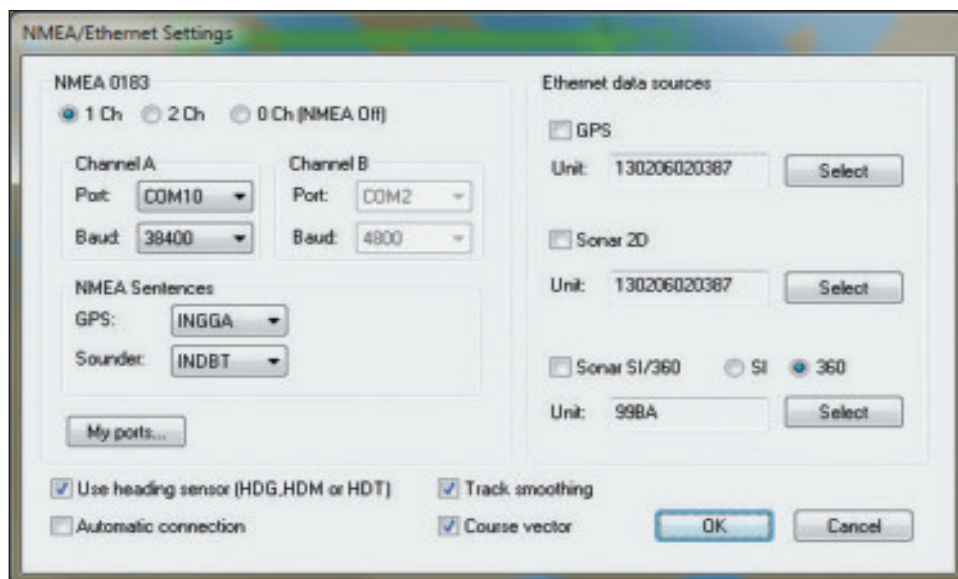
ATTENZIONE! non mettere i cavi dove i connettori possono venire sommersi dall'acqua. Se i cavi vengono posizionati in un'area soggetta agli schizzi d'acqua, può essere d'aiuto applicare del grasso dielettrico all'interno dei connettori per evitare corrosioni. Il grasso dielettrico può essere acquistato separatamente in una qualsiasi ferramenta.

3. Imposta Output NMEA 0183 sull'Unità di Controllo

1. Attiva la rete sull'Unità di Controllo Humminbird.
2. Avvia la modalità Normale.
3. Premi il tasto MENU due volte.
4. Seleziona Setup > Modalità Utente > Avanzato.
5. Premi il tasto EXIT una volta.
6. Seleziona Setup > NMEA 0183 Output > On.

4. Imposta AutoChart per operare con NMEA 0183

1. Sul tuo PC, apri AutoChart (doppio click  sull'icona Autochart sul desktop).
2. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > NMEA/COM/Ethernet.



3. Con NMEA 0183, seleziona 1Ch.
4. Clicca sul pulsante My ports. Annota io nome della presa e il numero mostrati nella finestra di dialogo.
5. Con il Canale A, clicca il menu a discesa Port. Seleziona il nome e il numero della Porta mostrato nel passaggio 4 (COM1).
6. Baud Rate:
Se i dati GPS provengono da un'unità di controllo con GPS integrato, o da un ricevitore GPS esterno, seleziona 4800.
Se i dati GPS provengono invece da un GPS Humminbird + Sensore di Prua (AS GPS HS), seleziona 38400.
7. NMEA sentences: usa le impostazioni predefinite mostrate nella finestra di dialogo.
8. Clicca sulle caselle per aggiungere un segno di spunta alle impostazioni seguenti:

Impostazioni Aggiuntive NMEA/Ethernet	
Uso sensori di prua [HDG, HDM, HDT]	Se verificato, Autochart userà i dati di prua (se disponibili) da un sensore installato (AS GPS HS).
Connessione Automatica	Se verificato, AutoChart avvierà la connessione live ogni volta che aprirai il programma.
Smoothing Traccia	Se verificato, i dati GPS verranno filtrati per una velocità e una stima della rotta più stabili. Questa impostazione verrà anche applicata ai dati registrati importati.
Vettore Percorso	Se verificato, verrà visualizzato un vettore nero che mostrerà il percorso. Se i dati di prua sono disponibili, ci sarà anche un vettore rosso che indicherà la prua della barca.

9. Clicca su OK. Procedi a **Configura le Impostazioni Aggiuntive per usare Live Data**.

Configura Impostazioni Aggiuntive per usare Dati Live

Salva in Automatico (Auto save)

1. Attivare l'Auto Save: sulla barra del menu, seleziona File > Auto Save e Indice Predefinito.
2. Clicca su Auto Save On per aggiungere un segno di spunta alla casella.
3. Inserisci un nome predefinito per tutti i file. Questo nome di base includerà automaticamente l'orario di creazione di ogni file.
4. Sfoglia la directory del tuo PC per selezionare una cartella dove salvare i file.
5. Clicca su OK.

Attiva Automazione (confini interni mappa)

AutoChart opera con una mappa interna che si aggiorna ogni volta che vengono inseriti nuovi dati. Il confine della mappa è mostrato in una casella rossa. E' importante regolare la casella rossa per impostarla automaticamente con i dati in tempo reale. Vedi **Cambiare il Confini della Mappa Interna** per ulteriori informazioni.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.
2. Sotto Generazione Mappa, clicca il menu a discesa Automazione. Seleziona Auto Re-center (Auto RC).
3. Clicca su OK.

Imposta il GamePad (da acquistare separatamente)

Se hai connesso un Gamepad al tuo PC, puoi attivarlo per utilizzarlo con AutoChart.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.
2. Sotto Interfaccia Utente, spunta Gamepad.
3. clicca su OK.

INTRODUZIONE MAPPATURA

AutoChart utilizza i dati provenienti da un ricevitore GPS installato e da un trasduttore per creare mappe personalizzate e dettagliate delle tue acque preferite. Ci sono due opzioni per creare una mappa personalizzata con il tuo software AutoChart PC:

Mappatura Live: se connetti il tuo dispositivo Humminbird al tuo PC, AutoChart creerà e ti mostrerà delle mappe in tempo reale. Vedi **Usare AutoChart Live** per avviare la connessione live.

0

Dati Registrati: registra i tuoi dati di navigazione in acqua, salvali sulla Map Card ZeroLine, e importali nel software AutoChart PC. Vedi **Registrazione Dati** per regolare la tua unità di controllo e registrare dati.

PROGETTARE LA TUA MAPPA

Prima di partire con AutoChart, considera le aree che vuoi mappare. Rivedi i seguenti consigli che ti aiuteranno a progettare la/e tua/e mappa/e:

Consigli Generali:

- Inizia con i tuoi hotspot di pesca preferiti. Non è consigliabile mappare un intero lago: richiederebbe molto tempo e potrebbe includere zone che non ti interessano.
- Segui una nuova rotta ogni volta, potresti scoprire altre aree da mappare.
- Registra nuovi dati ad ogni uscita per creare nuove mappe o migliorare mappa già esistenti.
- Naviga ad una velocità costante durante la mappatura.
- Vedi l'illustrazione sotto per le istruzioni su come navigare mentre stai registrando le tue mappe.

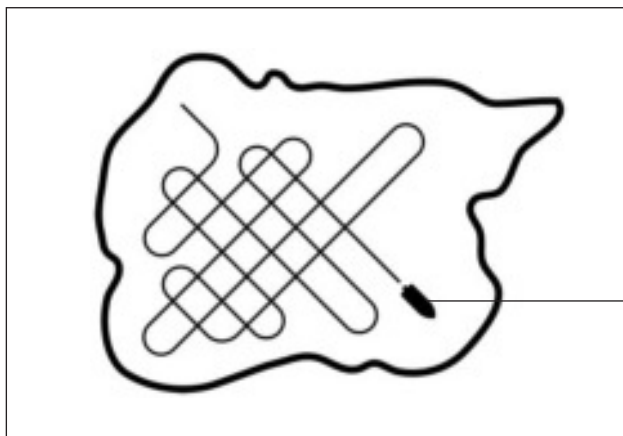
Per Mappare un'Area Specifica o un Oggetto in Dettaglio

- Naviga attraverso l'area piuttosto che da un lato all'altro.
- Cambia direzione quando l'area o l'oggetto sono fuori dal range del fascio del trasduttore.
- Prova a ridurre il tempo, così da ridurre anche la possibilità di errore delle variazioni del GPS.

Per Mappare un Intero Lago

- Segui una rotta predefinita.
- Segui pendenza massima del fondale marino.
- Se possibile, cambia direzione quando il fondo è piano.
- Mantieni una velocità costante.

Modalità di Navigazione ideale durante la registrazione dei Dati



Naviga a zig-zag, prima verso una direzione poi verso la direzione opposta.

USARE AUTOCHART LIVE (IN ACQUA)

Se hai connesso il tuo PC alla rete dell'Unità di Controllo e lo hai configurato per la mappatura live in acqua, usa le seguenti istruzioni per avviare la mappatura in tempo reale.



NOTA: per installare e configurare la connessione ethernet o NMEA 0183, vedi *Imposta per usare i Live Data*.

Se invece non stai utilizzando il tuo computer in navigazione, procedi a **Registrazione Dati (preparazione mappatura fuori dall'acqua)**.

1 | Apri AutoChart

1. Attiva la rete sull'Unità di controllo Humminbird. Avvia la modalità Normale e seleziona la Vista Carta.
2. Inserisci la Map Card ZeroLine nel tuo PC.
3. Sul computer, apri AutoChart (doppio click  sull'icona AutoChart sul desktop).

2 | Inserisci la Correzione Livello dell'Acqua

Quando inizi la mappatura della giornata, è importante notare se il livello dell'acqua è maggiore o minore rispetto al solito. Per esempio se il lago è profondo 3 piedi, inserisci una Correzione Fissa di -3 in AutoChart, e AutoChart regolerà la mappa automaticamente.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Correzione Marea.
2. Seleziona Correzione Fissa (TC1).
3. **Se il livello dell'acqua non è cambiato (normale)**, seleziona No Correzione.

Se il livello dell'acqua è cambiato, seleziona Correzione Fissa.

Se il livello dell'acqua è più alto del normale, inserisci un valore positivo nel campo della Correzione.

Se il livello dell'acqua è più basso del normale, inserisci un valore negativo.



NOTA: La correzione variabile (TC2) compensa i dati con la marea corrente. La connessione live NMEA 0183 e WXTide32 sono richiesti per rendere disponibile questa funzione. Per ulteriori informazioni, vedi la sezione Correzione Marea dell'aiuto AutoChart.



NOTA: se hai impostato il reminder per la correzione del livello dell'acqua durante l'installazione, verrà mostrata la finestra di dialogo in automatico quando aprirai AutoChart.

3 | Avvia la Mappatura Live

1. Sulla schermata d'avvio AutoChart, clicca sull'icona Connetti.

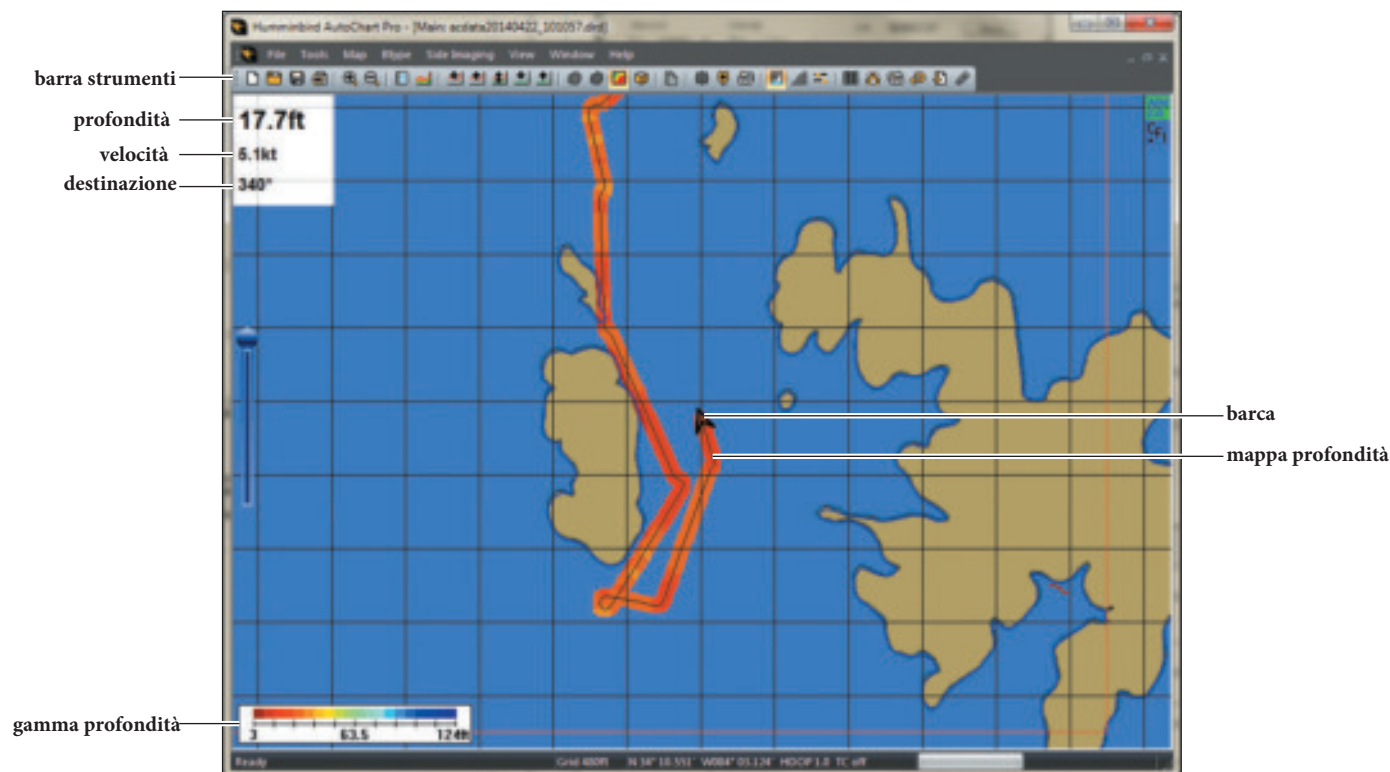
OPPURE

Seleziona Strumenti > Connetti sulla barra del menu.

Icona Connetti



2. Clicca  il pulsante Aggiorna.



3. Assicurati che AutoChart rilevi l'Unità di Controllo.

Lecture Digitali: compara le letture digitali visualizzate su AutoChart (sul tuo PC) e sull'unità di controllo.

Mappa Profondità: assicurati che la mappa profondità su AutoChart (sul tuo PC) coincida con la rotta effettiva della barca.

Se non vedi il valore della profondità o la mappa, prova con i seguenti suggerimenti:

AutoChart PRO: clicca  sull'icona della Profondità sulla barra degli strumenti.

NMEA 0183: se stai usando la connessione NMEA 0183, seleziona Strumenti > Impostazioni > NMEA/COM/Ethernet. Sotto le frasi NMEA, cambia la frase NMEA selezionata con Ricevitore Acustico.

Ethernet: se stai usando una connessione Ethernet, seleziona Strumenti > Impostazioni > NMEA/COM/Ethernet. Sotto Ethernet, Fonti Dati Ethernet, verifica che ci sia una fonte 2D.

Installazione: verifica che tutti i cavi siano ben inseriti e rivedi le istruzioni di installazione.

 **NOTA:** se noti una certa ondulazione nella mappa, potresti dover mettere a punto i tuoi dati. Vedi *Messa a Punto e Correzioni* per ulteriori informazioni.

4. Per visualizzare dati Mosaico fai  click sul pulsante Mostra Mosaico sulla barra degli strumenti.

5. Per visualizzare la Rigidità Fondo fai  click sul pulsante Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.

 **NOTA:** se stai usando la funzione Rigidità Fondo con AutoChart PRO, vedi *Mostrare Rigidità Fondo* per regolare AutoChart PRO.

 **NOTA:** per rendere disponibile l'opzione Rigidità Fondo e l'opzione Mosaico con AutoChart Live, devi avere installato AutoChart PRO con una connessione Ethernet. Inoltre, la tua unità di controllo deve avere la tecnologia Side Imaging o 360 Imaging per accedere all'opzione Mosaico. Per ulteriori info, vedi *Mostrare Rigidità Fondo e Mostrare Mosaico*

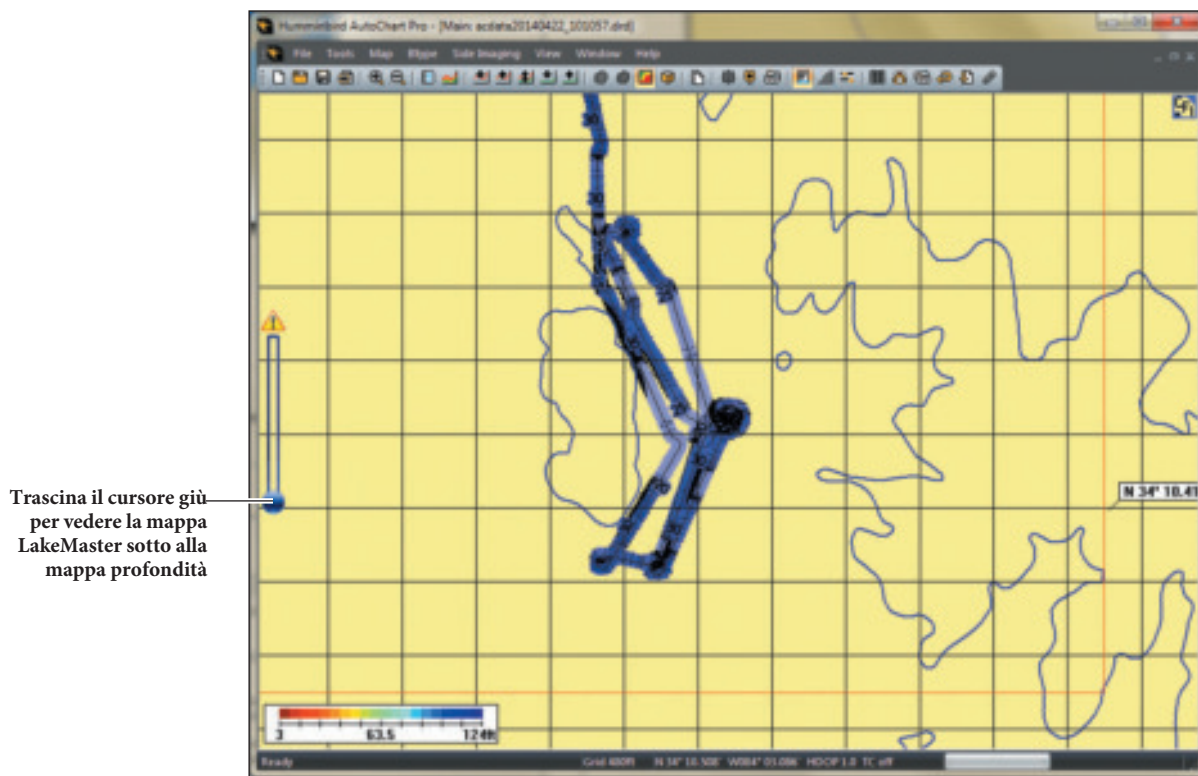
4 | Convertire la Mappa a LakeMaster

Quando finisci la mappatura del giorno, usa le seguenti istruzioni per creare la tua mappa personalizzata LakeMaster e salvare i tuoi dati nella Map Card ZeroLine.

1. **Disconnetti:** seleziona Strumenti > Connetti (rimuovi il segno di spunta).
2. Sulla barra degli strumen clicca  il pulsante Salva.
3. Sulla barra degli strumen clicca  il pulsante Aggiorna LakeMaster.
4. Quando la conversione è completata, clicca e trascina il cursore (sulla parte sinistra dello schermo) per vedere il livello LakeMaster.

La mappa è salvata sulla Map Card ZeroLine.

Mappa Convertita da Humminbird a LakeMaster



REGISTRAZIONE DATI (preparazione mappatura fuori dall'acqua)

Usa le seguenti istruzioni per registrare i dati mentre sei in barca. Poi, potrai importare le registrazioni sul tuo software AutoChart PC per creare mappe anche se non sei in navigazione.

1 | Preparazione

Quando inizi la mappatura della giornata, è importante notare se il livello dell'acqua è maggiore o minore rispetto al solito. Per esempio se il lago è profondo 3 piedi, inserirai il numero quando importerai i file nell'Autochart PC.

2 | Registra Dati

Puoi utilizzare il registro traccia o una registrazione sonar per creare delle mappe personalizzate AutoChart. Devi usare solo un metodo di registrazione, ed è importante selezionare il metodo migliore e assicurarsi che sia regolato correttamente.

I **Registri Traccia** registrano dati GPS e dati profondità. I file risulteranno meno pesanti rispetto alle registrazioni sonar. I registri traccia non includono la rigidità del fondo o i dati sonar, che sono richiesti per le opzioni Rigidità Fondo e Mosaico.

Le **Registrazioni Sonar** registrano dati GPS, Sonar e durezza del fondale. I file risulteranno più grandi rispetto ai Registri Traccia. Usa le Registrazioni Sonar se hai AutoChart PRO e prevedi di usare le opzioni Rigidità Fondo o Mosaico SI.

Registra Tracce

Inizia una nuova traccia per ogni nuova uscita in barca. Quando la traccia corrente viene salvata, una nuova traccia corrente viene automaticamente avviata.



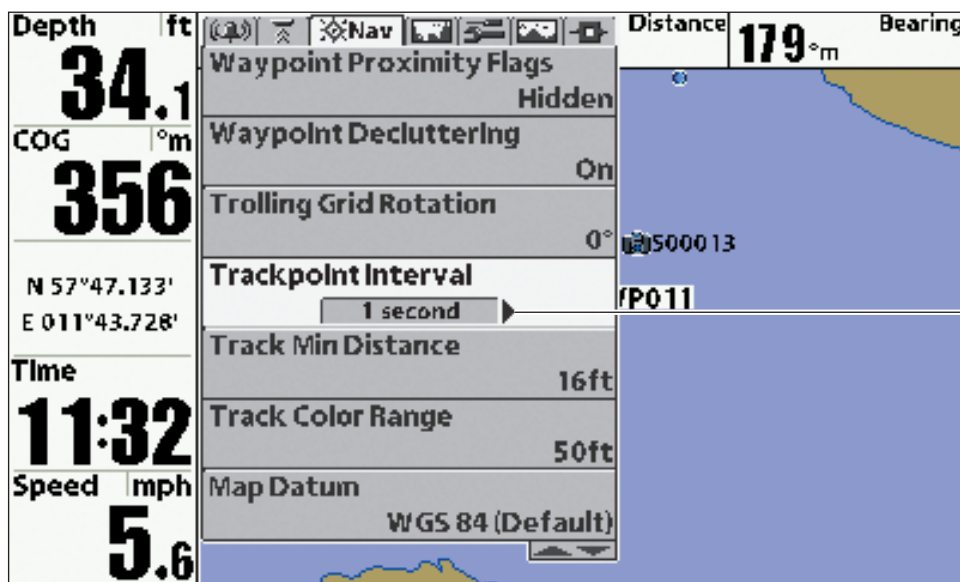
NOTA: se hai AutoChart PRO e prevedi di usare l'opzione Rigidità Fondo o di creare un Mosaico Side Imaging, usa le istruzioni Record Sonar invece di quelle per registrare tracce.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nell'unità di controllo.

Installazione: se hai più di una memory card SD sull'unità di controllo, snapshot, registrazioni e dati di navigazione esportati verranno salvati sulla memory che è stata inserita per prima. Per salvare le tracce sulla Map Card ZeroLine, devi inserirla per prima nel tuo dispositivo.

2. Tieni premuto il tasto VIEW. Seleziona Carta > Vista Carta.
3. Premi il tasto MENU due volte. Seleziona la scheda Nav.
4. Seleziona Intervallo Trackpoint. Premi i tasti freccia DESTRA o SINISTRA per selezionare 1 secondo.
5. Seleziona Distanza Min. Traccia. Premi i tasto freccia DESTRA o SINISTRA per selezionare 16 piedi.

Regolare l'intervallo Trackpoint (serie 800)



⚠ ATTENZIONE! la memoria del Registro Tracce può contenere 20.000 unità. Con l'intervallo impostato ad 1 secondo, la memoria durerà circa 6 ore. Dopo di che, i nuovi dati cominceranno a sovrascrivere su quelli più vecchi. Se la registrazione dura più di 6 ore, salva la traccia corrente e avvia una nuova traccia per evitare di perdere dati.

6. Seleziona Traccia Corrente. Premi il tasto freccia DESTRA e seleziona Avvia Tracciamento. Premi il tasto freccia DESTRA. Se il tracciamento si sta già svolgendo, Avvia Tracciamento non verrà visualizzato nel sotto menu, e puoi procedere al passaggio successivo.
7. Naviga a zig-zag, prima in una direzione poi in un'altra (vedi **Progetta la tua Mappa** per ulteriori info).
8. **Quando termini la navigazione**, premi il tasto MENU due volte. Seleziona la scheda Nav.
9. Seleziona Traccia Corrente, e premi il tasto freccia DESTRA. Seleziona Salva, e premi il tasto freccia DESTRA.

⚠ ATTENZIONE! Salva la traccia corrente prima di spegnere l'unità di controllo o non verrà persa.

10. Premi il tasto freccia DESTRA per confermare.
11. Ripeti i passaggi dal 6 al 9 se devi registrare più tracce.

Registra Sonar

Usa Registrazione Sonar per registrare dati sonar e GPS. Se hai AutoChart PRO e vuoi creare un Mosaico Side Imaging, usa questo metodo per registrare i tuoi dati di mappatura.

📝 NOTA: in AutoChart PRO per rendere disponibile la funzione Mosaico, la tua unità di controllo Humminbird deve avere installato il Side Imaging e un trasduttore connesso.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nell'unità di controllo.

Installazione: se hai più di una memory card SD sull'unità di controllo, snapshot, registrazioni e dati di navigazione esportati verranno salvati sulla memory che è stata inserita per prima. Per salvare le tracce sulla Map Card ZeroLine, devi inserirla per prima nel tuo dispositivo.

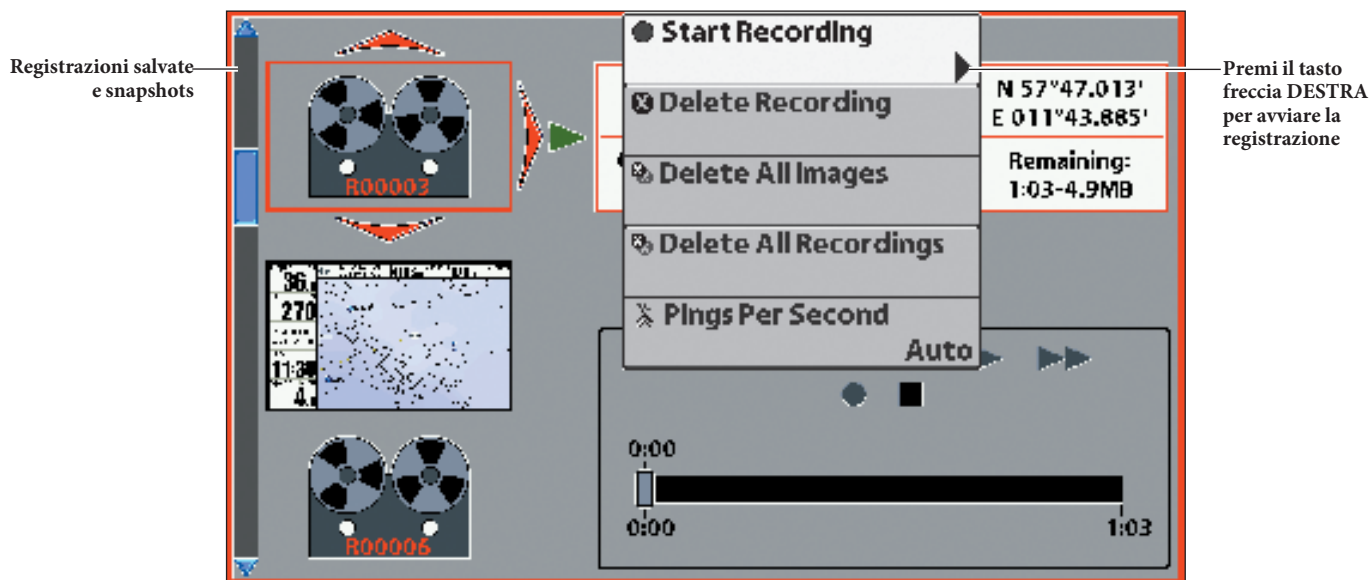
2. Premi e tieni premuto il tasto VIEW. Seleziona Sistema > Vista Cattura Schermo e Registra.

OPPURE

Premi il tasto VIEW fino a che non compare la Vista Cattura Schermo e Registra sul display.

3. Premi il tasto MENU una volta per aprire il Menu X-Press Cattura Schermo e Registra.
4. Seleziona Avvia Registrazione. Premi il tasto freccia DESTRA per confermare.

Avviare Registrazione Sonar (serie 800)



5. Naviga a zig-zag, prima verso una direzione poi verso la direzione opposta.
6. **Quando termini la navigazione**, premi il tasto MENU una volta per aprire il Menu X-Press.
7. Seleziona Ferma Registrazione, e premi il tasto freccia DESTRA.
8. Ripeti i passaggi dal 2 al 7 se devi fare più registrazioni.

3 | Esporta le Tracce sulla Map Card ZeroLine

Quando termini la registrazione, esporta le tue tracce sulla Map Card ZeroLine. Le Registrazioni Sonar vengono salvate automaticamente nella memory card SD installata (vedi **Registra Sonar** per ulteriori informazioni).

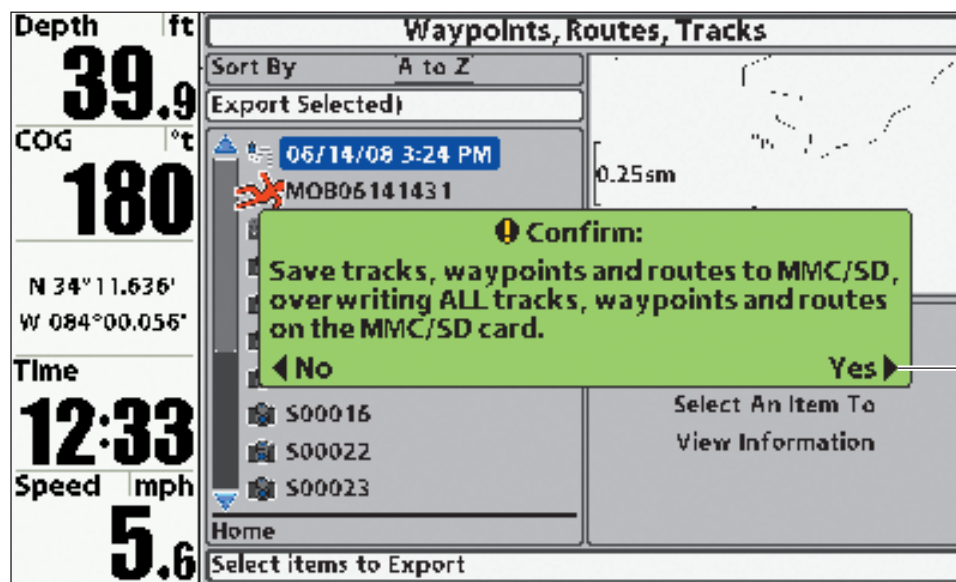


NOTA: vedi il manuale della tua unità di controllo e la guida di Gestione Waypoint per ulteriori dettagli.

1. Premi il tasto MENU due volte. Seleziona la scheda Nav.
2. Seleziona Waypoint, Rotte, Tracce. Premi il tasto freccia DESTRA per aprire la finestra di Gestione Waypoint.
3. Seleziona Opzioni. Premi il tasto freccia DESTRA per aprire il sotto menu.
4. Seleziona Seleziona Tutti.. e premi il tasto freccia DESTRA.
5. Seleziona Esporta, e premi il tasto freccia DESTRA.

Ti apparirà sullo schermo un messaggio di conferma. Premi il tasto freccia DESTRA per confermare.

Esportare i dati di navigazione salvati (serie 800)



Premi il tasto freccia DESTRA per esportare i file

6. Quando l'esportazione è completata, rimuovi la Map Card ZeroLine dallo slot.
7. Procedi con **Creare la tua Mappa con i Dati Registrati**.

CREARE LA TUA MAPPA CON I DATI REGISTRATI

Usa le istruzioni di seguito per creare la tua mappa usando le tracce importate e le registrazioni sonar.

1 | Importa i tuoi Registri Traccia e Registrazioni in AutoChart

Puoi importare tracce e registrazioni sonar dalla Map Card ZeroLine, una memory card SD, o il tuo PC. Le istruzioni in questa sezione usano la directory della Map Card ZeroLine. Per capire la struttura della Map Card ZeroLine, vedi **Gestisci i Tuoi File AutoChart**.



ATTENZIONE! NON cambiare i contenuti della cartella AC, LkMaster, o SI. La modifica di queste cartelle danneggerà la MapCard ZeroLine in modo permanente.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per perdita di dati che potrebbe verificarsi in seguito a eventuali danneggiamenti del dispositivo o del software. E' importante effettuare il back up del tuo PC, unità di controllo e Map Card ZeroLine periodicamente. Vedi Gestisci i tuoi dati AutoChart.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nel tuo PC.
2. Apri AutoChart (fai doppio click  sull'icona AutoChart sul desktop).
3. Sulla schermata d'avvio AutoChart, clicca l'icona Importa (o seleziona File > Importa/Converti).
4. **Importa Tracce:** assicurati che il formato del file sia .ht (Humminbird Tracks). Seleziona la Map Card ZeroLine dalla directory del tuo PC. Apri la cartella MATRIX, e seleziona la traccia da importare. Seleziona Apri.
5. La finestra di dialogo Correzione Marea/Livello dell'acqua apparirà automaticamente se è da regolare, durante l'installazione. Vedi **Messa a Punto e Correzioni** per ulteriori dettagli.

Se il livello dell'acqua non è cambiato (normale), seleziona No Correzione.

Se il livello dell'acqua è cambiato, seleziona Correzione Fissa.

Se il livello dell'acqua è più elevato del normale, inserisci un valore positivo nel campo Correzione.

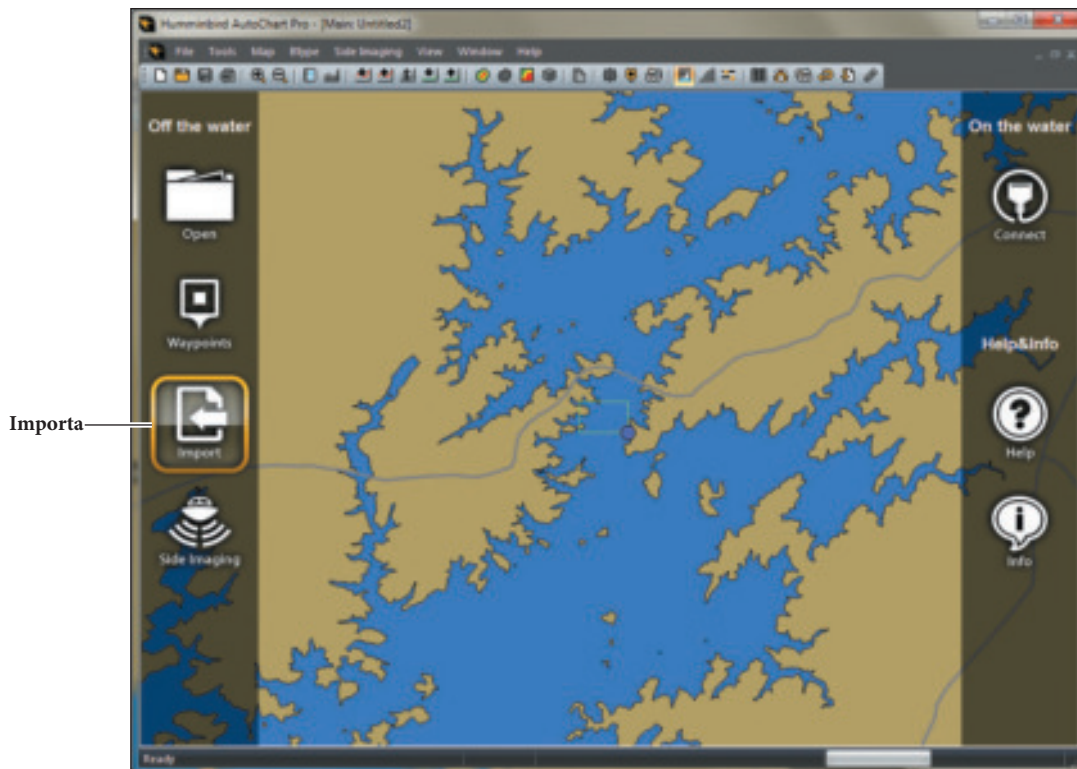
Se il livello dell'acqua è più basso del normale, inserisci un valore negativo nel campo Correzione.

6. **Importa Registrazioni Sonar:** sulla schermata d'avvio AutoChart, clicca l'icona Importa (o seleziona File > Importa/Converti). Assicurati che il tipo di file sia .dat (registri sonar Humminbird). Seleziona la Map Card ZeroLine dalla directory del tuo computer. Apri la cartella RECORD, e seleziona il file .dat da importare. Seleziona Apri.
Se hai più registrazioni sonar, puoi ripetere questo passaggio per importare altri o tutti i file sonar (.dat.)

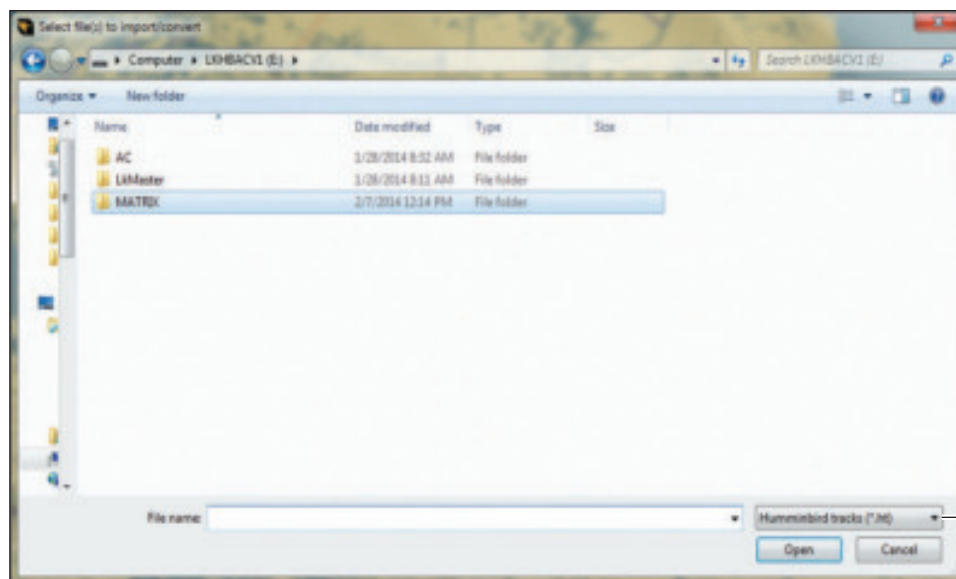


NOTA: se vuoi usare l'opzione Rigidità Fondo con AutoChart PRO, vedi **Mostrare Rigidità Fondo** per regolare AutoChart PRO.

Seleziona Importa dalla Schermata d'Avvio



Seleziona Tracce dalla Cartella MATRIX



imposta la tipologia
di file *.ht

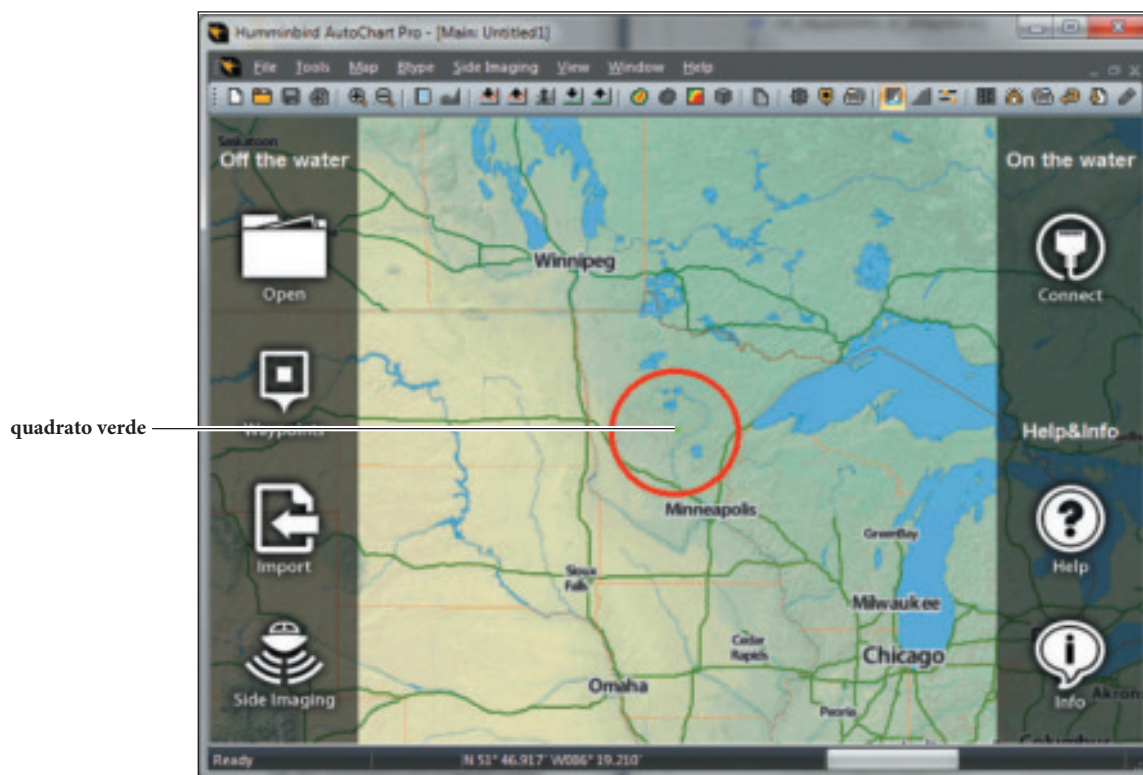
2 | Crea la tua Mappa Profondità

1. Sulla schermata d'avvio, individua il quadrato verde sulla mappa.



NOTA: se la schermata d'avvio non si apre, o se non vedi il quadrato verde, seleziona File > Nuovo.

Individua il quadrato verde sulla mappa



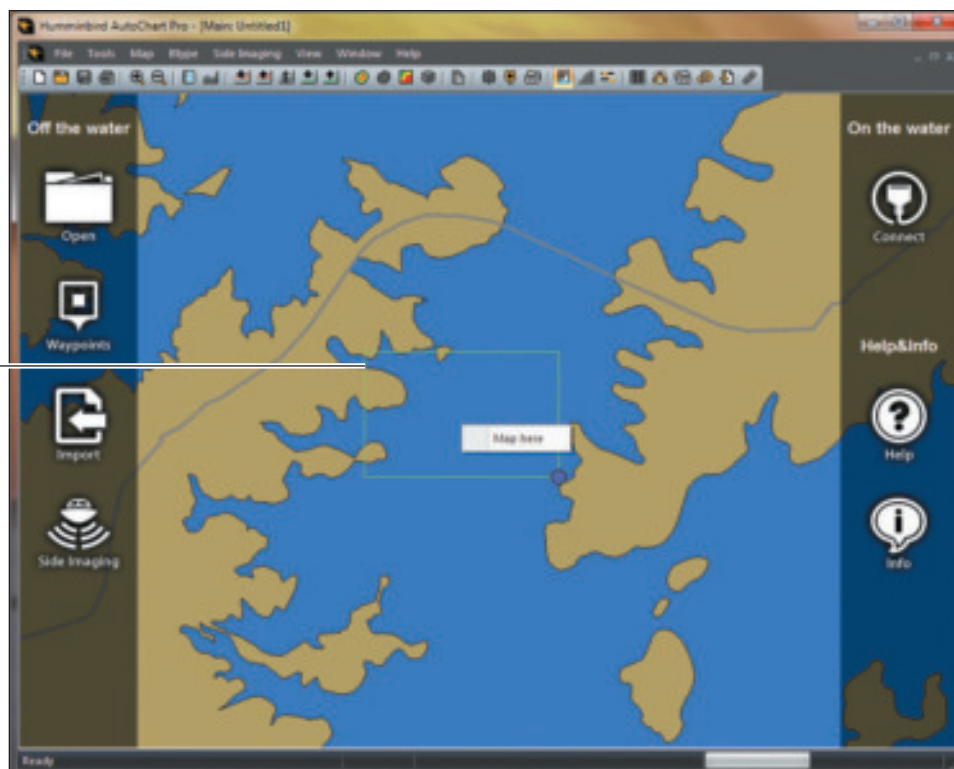
2. Clicca l'icona Zoom + oppure Zoom - sulla barra degli strumenti fino a che non avrai una visuale chiara del confine verde.
3. Clicca con il tasto destro al centro del riquadro verde. Seleziona Mappa Qui.

Se visualizzi più di un riquadro verde, clicca al centro del lago e seleziona Mappa Qui.

4. Clicca l'icona Crea Mappa sulla barra degli strumenti.

Individua il Riquadro Verde sulla Mappa

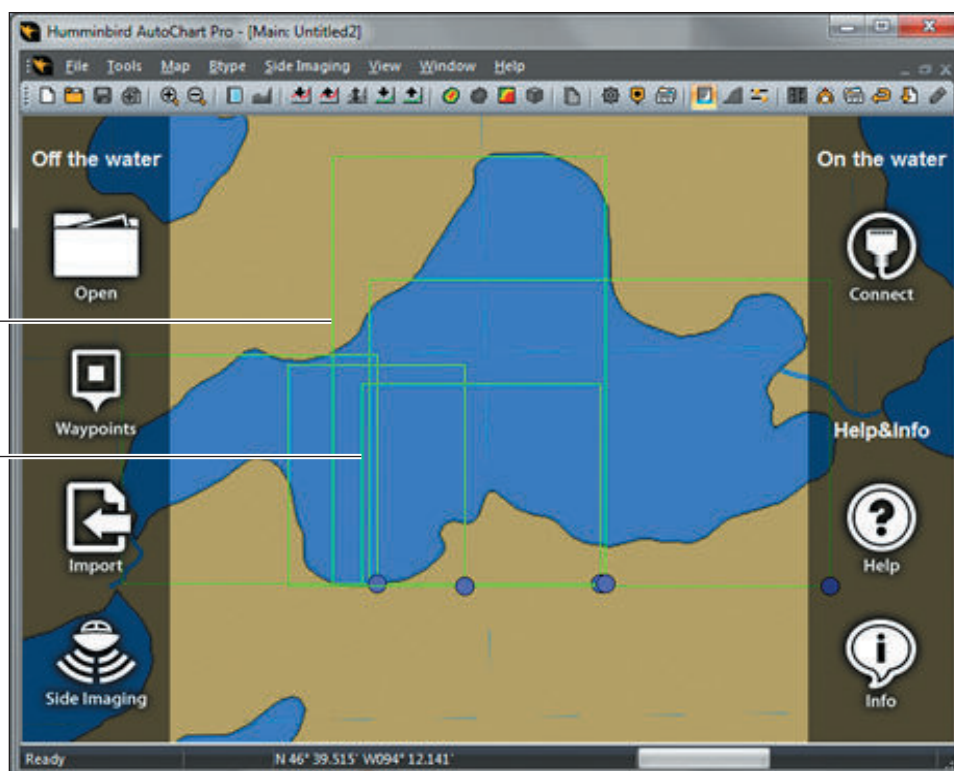
riquadro
verde



Creare una Mappa con più riquadri verdi

riquadro
verde

riquadro
verde



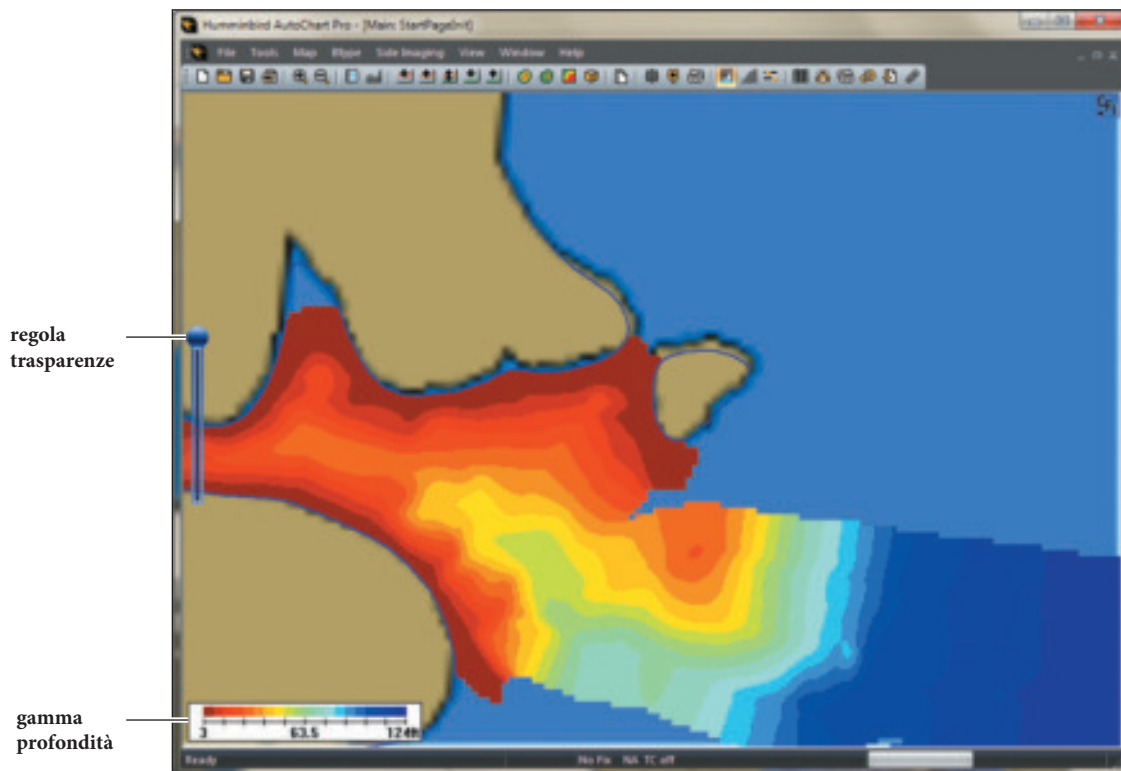
3 | Converti la Mappa a LakeMaster

- 1.. Clicca  l'icona Aggiorna LakeMaster sulla barra degli strumenti.
2. Quando la conversione è completata, clicca e trascina il cursore (sulla parte sinistra dello schermo) per vedere il livello LakeMaster.

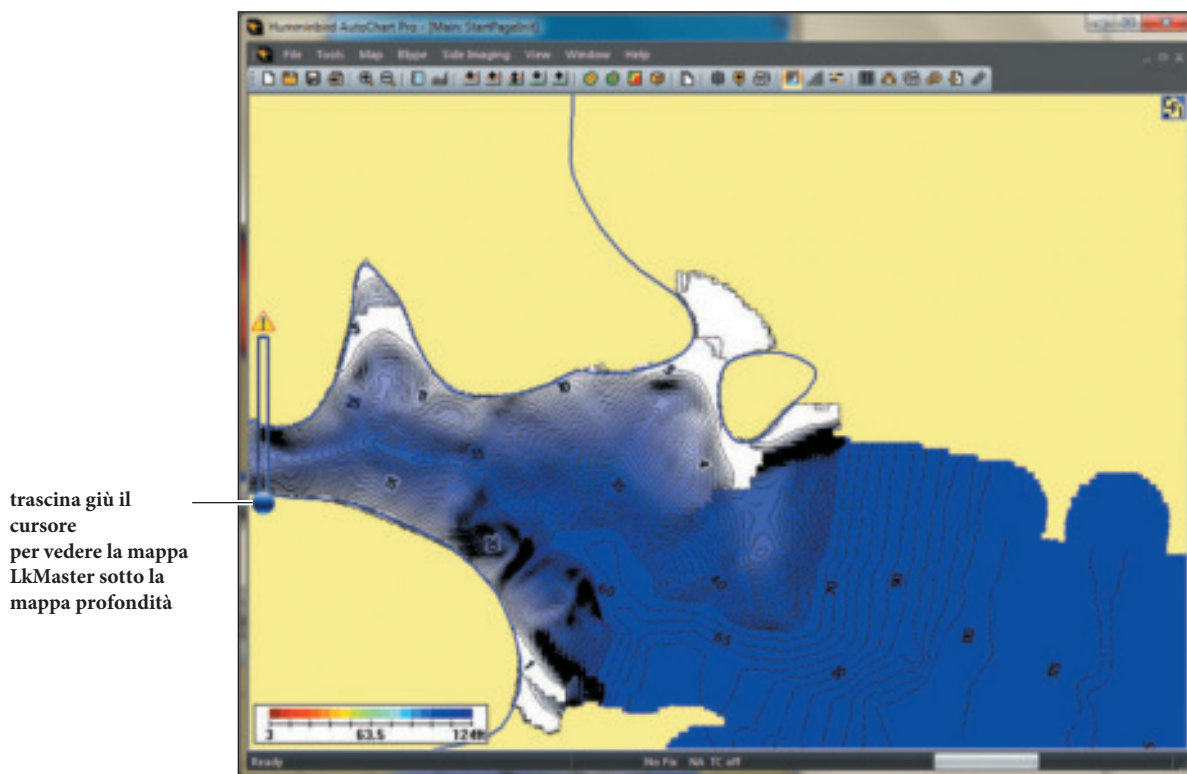


NOTA: se la mappa profondità è ondulata, potresti dover aggiustare i tuoi dati. Vedi *Messa a Punto e Correzioni* per i dettagli.

Mappa Profondità (prima della conversione a Humminbird LakeMaster)



Mappa Convertita a Humminbird LakeMaster



SALVARE I DATI AUTOCHART LIVE SULLA MAP CARD ZERO LINE

Vedi le rimanenti sezioni di questo manuale per aggiungere o modificare litorali, creare tracce o iTrack, memorizzare waypoint, e aggiungere Mosaici Side Imaging.

Quando hai terminato di personalizzare la tua mappa, usa le seguenti istruzioni per salvare i dati sulla Map Card ZeroLine, e per poi visualizzarla sulla tua Unità di Controllo Humminbird.



ATTENZIONE! NON cambiare i contenuti della cartella AC, LkMaster, o SI. La modifica di queste cartelle danneggerà la Map Card ZeroLine in modo permanente.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per perdita di dati che potrebbe verificarsi in seguito a eventuali danneggiamenti del dispositivo o del software. E' importante effettuare il back up del tuo PC, unità di controllo e Map Card ZeroLine periodicamente. Vedi *Gestisci i tuoi dati AutoChart*.

Salva i Dati AutoChart sulla tua Map Card ZeroLine

1. Per salvare il corrente file .acd, clicca  sull'icona Salva sulla barra degli strumenti.

Il file .acd viene salvato sul tuo PC. Vedi *Gestisci i tuoi file AutoChart* per i dettagli.

2. Clicca  l'icona Aggiorna LakeMaster sulla barra degli strumenti.

Quando clicca sull'  icona Aggiorna LkMaster, le mappe LakeMaster, i contorni, i litorali, e i dati Mosaico vengono salvati sulla Map Card ZeroLine. Per comprendere la struttura della Map Card ZeroLine, vedi *Gestisci i tuoi File AutoChart*.

3. Le Tracce e iTracks devono essere salvate nella cartella MATRIX sulla Map Card ZeroLine. Vedi *Creare Tracce e iTracks*.
4. I waypoint devono essere esportati nella Map Card ZeroLine. Vedi *Memorizzare e Gestire i Waypoint: Esporta Waypoint*.
5. **Chiudi AutoChart:** sulla barra del menu, seleziona File > Esci.
6. Espelli la Map Card ZeroLine dal tuo PC.

VISUALIZZARE MAPPE SULLA TUA UNITA' DI CONTROLLO

Dopo che hai creato le tue mappe e che le hai salvate sulla Map Card ZeroLine, le mappe possono essere visualizzate sulla tua unità di controllo Humminbird.



NOTA: Le tue mappe possono essere visualizzate sul tuo dispositivo Humminbird solo usando la Map Card ZeroLine.

1. Inserisci la Map Card nell'Unità di Controllo.
2. Premi il tasto POWER.

Avvia la modalità Normale. Quando la prima vista viene mostrata sul display, procedi allo step successivo.

3. Tieni premuto il tasto VIEW. Seleziona Carta > Vista Carta.
4. Premi il tasto MENU due volte. Seleziona la scheda Carta.
5. Seleziona Seleziona Carta (se applicabile al tuo modello Humminbird), e seleziona l'installazione Map Card ZeroLine.

Premi il tasto freccia GIU' per selezionare le opzioni menu nei seguenti passaggi.

6. Seleziona Livello Base. Seleziona AC (mappa AutoChart) oppure SI (Mosaico Side Imaging).
7. Seleziona Sovrapposizione. Seleziona AC (mappa AutoChart) o SI (Mosaico Side Imaging).

Vedi il manuale della Map Card ZeroLine per ulteriori informazioni.

GESTIRE I TUOI DATI AUTOCHART

E' importante per capire come sono impostati la Map Card ZeroLine e AutoChart così da sapere dove importare i file, dove salvarli, e come effettuare il back up.

Struttura Cartelle Map Card ZeroLine

Se stai usando la Map Card ZeroLine sul tuo dispositivo Humminbird o sul tuo PC, potrebbe essere d'aiuto capire la struttura interna della memory card.



ATTENZIONE! NON eliminare o cambiare la cartella AC, la cartella LkMaster, o la cartella SI. La Map Card ZeroLine potrebbe subire danni permanenti.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per perdita di dati che potrebbe verificarsi in seguito a eventuali danneggiamenti del dispositivo o del software. E' importante effettuare il back up del tuo PC, unità di controllo e Map Card ZeroLine periodicamente. Vedi *Gestisci i tuoi dati AutoChart*.

AC: quando clicchi su  Aggiorna LakeMaster in AutoChart, i dati vengono salvati nella cartella AC sulla Map Card ZeroLine. La cartella AC memorizza le tue mappe personalizzate. **NON modificare il contenuto di questa cartella!**

LkMaster: questa cartella fornisce i file di base per le mappe della tua zona. **NON modificare il contenuto di questa cartella!**

SI: se hai creato un Mosaico di dati in AutoChart, e poi clicchi su  Aggiorna LakeMaster, il Mosaico di dati Side Imaging viene salvato nella cartella SI sulla Map Card ZeroLine. **NON modificare il contenuto di questa cartella!**

MATRIX: i tuoi dati di navigazione (waypoint, rotte, tracce, ittracks) vengono salvati nella cartella MATRIX. Quando copi i contenuti di questa cartella per effettuarne il back up, mantienili tutti insieme.

SNAPSHOTS: se hai effettuato degli snapshot sulla tua unità di controllo, vengono salvati nella cartella SNAPSHOTS sulla Map Card ZeroLine. Per ogni snapshot (.PNG) viene creato un file .DAT o .TXT. Questo file è richiesto per riuscire a visualizzare lo snapshot sulla tua unità di controllo, quindi non è raccomandabile eliminarlo. Quando copi i contenuti di questa cartella per effettuarne il back up, mantienili tutti insieme.

RECORD: se hai salvato delle registrazioni sonar dalla tua unità di controllo, vengono salvate nella cartella RECORD sulla Map Card ZeroLine. In aggiunta ai file .DAT, saranno presenti altre tipologie di file tra le tue registrazioni (.SON, .TXT, ecc). Questo file è richiesto per riuscire a visualizzare lo snapshot sulla tua unità di controllo, quindi non è raccomandabile eliminarlo. Quando copi i contenuti di questa cartella per effettuarne il back up, mantienili tutti insieme.

File AutoChart (.acd)

Quando importi un file in AutoChart (come tracce o registrazioni sonar), è convertito nel formato AutoChart (file .acd). E' importante mantenere i file AutoChart organizzati.

- **Salva i tuoi File:** salva i tuoi file .acd sul tuo PC ed effettua il back su un drive esterno. Se perdi la Map Card ZeroLine, puoi utilizzare i file .acd per ricaricare le tue mappe su una nuova Map Card.
- **Trova:** se non riesci ad individuare un file .acd, controlla l'Index File Carta.

Aprire un File .acd

Usa le seguenti istruzioni per aprire un file .acd e visualizzarlo sulla mappa corrente. Per modificare un file .acd in un'altra scheda, vedi *Modifica un file .acd*.

 **NOTA:** usa Apri per aprire un file individuale per rivedere nuovi dati o modificarli sulla mappa. Per esempio, dovresti aprire un file .acd per rivedere gli ultimi file registrati. Usa Aggiungi quando vuoi caricare tutti i tuoi dati per creare una nuova  mappa aggiornata. L'icona Aggiungi Dati avvia le stesse opzioni che visualizzeresti cliccando col destro sulla mappa e selezionando Mappa Qui.

1. Sulla barra del menu, seleziona File > Apri.

OPPURE

Sulla barra degli strumenti  clicca sull'icona Apri.

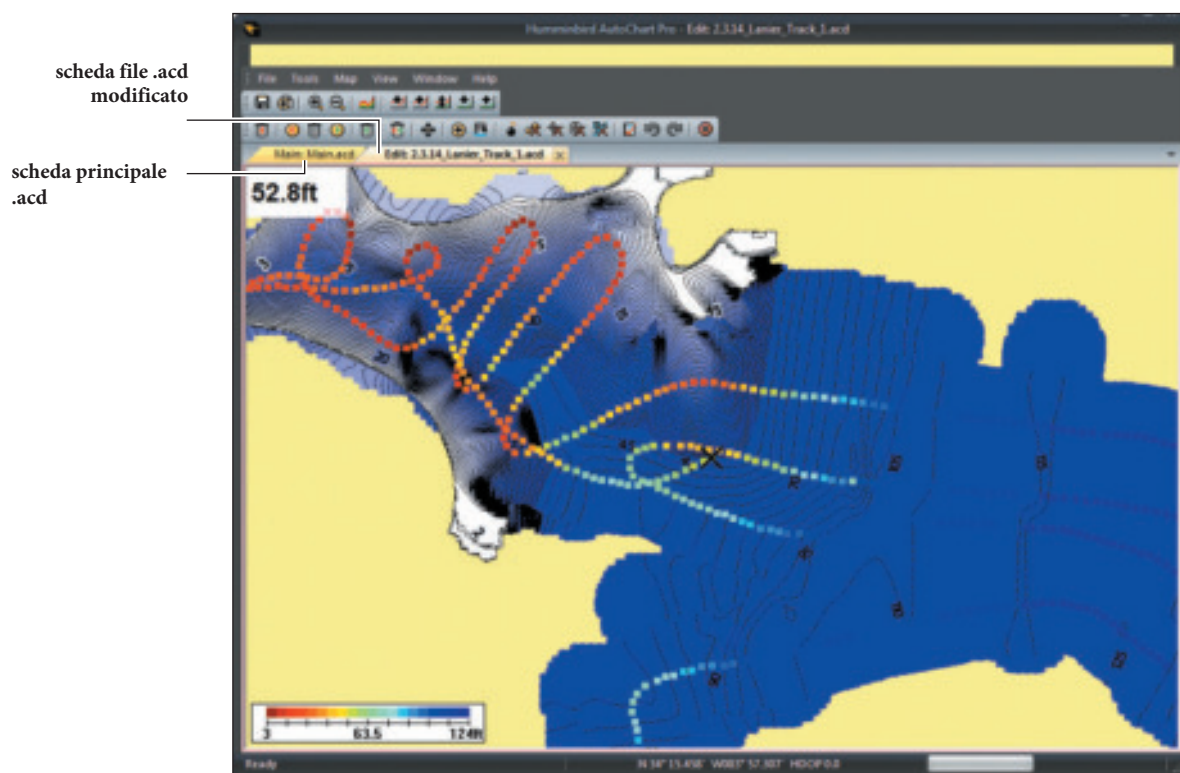
2. Per salvare le modifiche, clicca sul file  e poi sull'icona Salva. I nuovi dati verranno aggiunti al file.

Modifica un file .acd

Usa le istruzioni seguenti per aprire un singolo file .acd e modificarlo in una scheda separata.

1. Sulla barra del menu, seleziona File > Apri (Modifica solo Scheda).
2. Quando termini le modifiche, clicca  l'icona Salva.
3. Clicca la X sulla scheda per chiudere il file.

Modificare un file .acd



Indice File Carta (.cfi)

L'Indice dei File Carta mostra la directory principale per i tuoi dati AutoChart. Se stai cercando di capire dove hai salvato un file AutoChart, consulta l'Indice dei File Carta (vedi **Apri l'Indice dei File Carta**).

L'Indice dei File Carta viene inserito automaticamente quando installi AutoChart. Ogni volta che importi dei dati o che usi dati live in AutoChart, l'Indice verrà aggiornato.

La maggior parte degli utenti necessita di un solo indice. Tuttavia, se stai raccogliendo dei dati per diverse location (per esempio 2 diversi laghi o 2 differenti stati), puoi creare più di un indice.

Apri un Indice di File Carta

Apri un Indice di File Carta per rivedere la lista dei file e dove ogni file è memorizzato.



NOTA: è utile mantenere i file simili nella stessa directory affinché siano più facili da trovare.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Gestire Indice di File Carta.
2. Per aprire l'indice predefinito, clicca su Apri Default.

Per aprire un altro indice, clicca su Apri.

Aggiungi un nuovo Indice di File Carta

Di solito, non c'è necessità di più indici. Tuttavia, se stai raccogliendo dati per più location, puoi creare un indice aggiuntivo.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Gestire Indice File Carta.
2. Clicca su Nuovo.

Per aggiungere file all'indice, clicca Aggiungi File.

Cambia l'Indice Predefinito

Se hai creato più di un Indice, puoi selezionare quello che verrà utilizzato quando apri AutoChart.

1. Usa il mouse per spostare la mappa sulla nuova area interessata.

0

Mappatura Live: seleziona Strumenti > Connetti. Vai allo step 5.

2. Clicca col il destro e seleziona Memorizza Waypoint dal sotto menu.
3. Fai doppio click sul nuovo waypoint.
4. Clicca Mappa Qui dalla finestra di Gestione Waypoint.
5. Sulla barra del menu, seleziona File > Aggiungi File o Indice File Carta.
6. Seleziona l'indice (+.aci).
7. Sulla barra degli  strumenti, clicca l'icona Salva.

Esegui il Back Up dei tuoi File

Quando salvi dei file sul tuo PC, tieni i file AutoChart tutti insieme in una directory facile da localizzare, e delle copie di questi file in un drive esterno. E' anche importante saper gestire la memoria rimanente sulla tua Map Card ZeroLine.



ATTENZIONE! Humminbird non è responsabile per perdita di dati che potrebbe verificarsi in seguito a eventuali danneggiamenti del dispositivo o del software. E' importante effettuare il back up del tuo PC, unità di controllo e Map Card ZeroLine periodicamente.

Suggerimenti per il Copia e Incolla dei File

In questa sezione sono mostrate le istruzioni di base per il copia e incolla dei file da una cartella ad un'altra.

1. Fai doppio click su una cartella per aprirla.
2. Seleziona i file che vuoi copiare:
Per selezionare un file, cliccaci sopra.
Per selezionare TUTTI i file della cartella, premi Ctrl+A sulla tua tastiera.
Per selezionare solo alcuni file individuali, tieni premuto il tasto Ctrl. Clicca su un file per selezionarlo. Continua a tenere premuto Ctrl e a selezionare i file.
3. Clicca con il destro sui file selezionati. Seleziona Copia.
4. Apri la cartella di destinazione.
5. Clicca con il destro un punto della cartella. Seleziona Incolla.

Effettuare il Back Up dei file sulla Map Card ZeroLine

La tua Map Card ha svariati giga di memoria, puoi salvare tracce, iTracks, registrazioni sonar e waypoint direttamente lì. E' però importante tenere delle copie di questi file sul tuo PC e su un drive esterno.

Se hai effettuato il backup delle cartelle della Map Card ZeroLine (MATRIX, SNAPSHOTS, RECORD), puoi rimuovere i file dalla Map Card ZeroLine per fare spazio a nuovi file. Puoi usare queste istruzioni anche per copiare file da una memory card SD a un'altra.



ATTENZIONE! NON cancellare o modificare i contenuti delle cartelle AC, LkMaster e SI. La Map Card ZeroLine potrebbe subire danni permanenti.



ATTENZIONE! NON separare o eliminare file contenuti nella stessa cartella. Vedi Struttura delle cartelle della Map Card ZeroLine.

1. Sul tuo PC, apri la directory dove vuoi conservare le copie dei file.
2. Clicca con il tasto destro del mouse un punto qualsiasi e seleziona Nuova > Cartella. Rinomina la cartella con MATRIX (lettere maiuscole). Ripeti questo passaggio per creare anche la cartella RECORD e SNAPSHOTS.
3. Inserisci la Map Card ZeroLine nel tuo PC.
4. Apri la Map Card ZeroLine sul tuo PC.
5. Apri la cartella MATRIX. Seleziona tutti i file e copiali nella cartella MATRIX creata sul tuo computer.
6. Apri la cartella SNAPSHOTS. Seleziona tutti i file e copiali nella cartella SNAPSHOTS creata sul tuo computer.
7. Apri la cartella RECORD. Seleziona tutti i file e copiali nella cartella RECORD creata sul tuo computer.
8. Se hai salvato dei dati .acd sulla Map card ZeroLine, copiali in una cartella del tuo PC.
9. Facoltativo: una volta che tutti i contenuti sono copiati sul tuo computer, puoi eliminarli dalla Map Card ZeroLine per fare spazio a nuovi dati.
10. Procedi ad effettuare il back up dei tuoi file sul PC.

Effettuare il Back Up dei File sul PC

Può rivelarsi utile, inoltre, tenere delle copie dei file che hai sul PC su un drive esterno (o eventualmente un altro computer), così da poter comunque recuperare i tuoi dati AutoChart nel caso il tuo computer si danneggiasse.



ATTENZIONE! NON separare o eliminare i dati salvati nella stessa cartella. Vedi *Struttura delle Cartelle della Map Card ZeroLine* per i dettagli.

1. Clicca con il tasto destro del mouse la cartella MATRIX sul tuo PC.
2. Seleziona Copia.
3. Apri il drive esterno e fai click con il tasto destro del mouse.
4. Seleziona Incolla.
5. Ripeti questi step per copiare le seguenti cartelle dal tuo PC al drive esterno:

SNAPSHOTS

RECORD

tutti i file .acd

Waypoint Notes (drdwptv2.dwp, acwptnotes.dnt): Su Microsoft Windows Vista e su Microsoft 7 questi file sono in C:\ProgramData\AutoChart\User. Su Windows XP invece, sono nella directory di AutoChart.



NOTA: dovresti salvare i tuoi dati su altre memory microSD o directories sul tuo PC. Assicurati di aver fatto il back up a tutti i tuoi dati.

REGOLARE LA TRASPARENZA DEI CURSORI

AutoChart mostra i tuoi dati in vari livelli sulla mappa come segue:

Livello Top: Rigidità Fondale (richiede AutoChart PRO e registrazione sonar, vedi Mostrare Rigidity Fondale per i dettagli).

Livello intermedio: Display a Colori 2D (richiede registrazione sonar 200 kHz).

Livello Inferiore: Mappa LakeMaster

Regola la Trasparenza dei Cursori

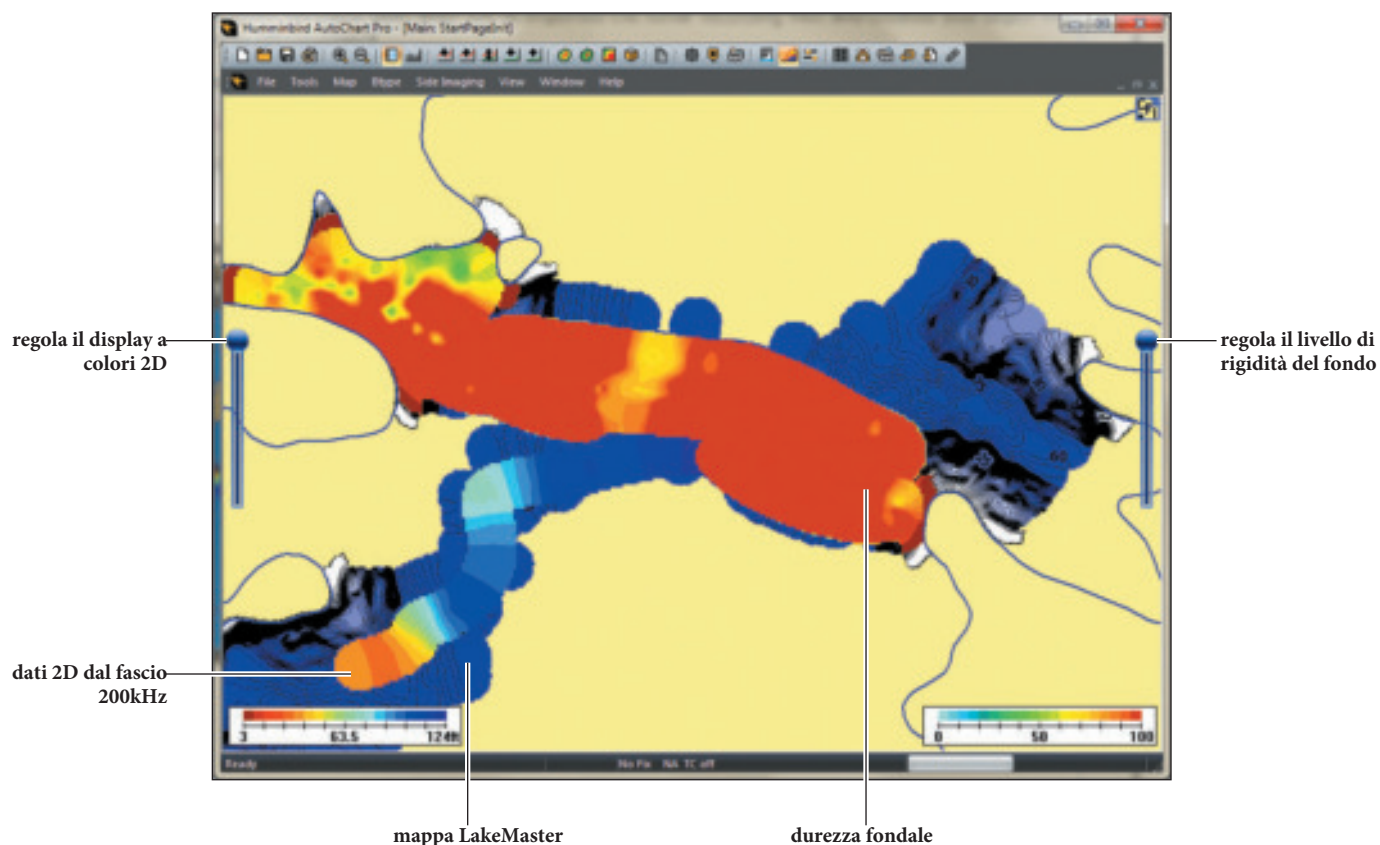
Usa i cursori per impostare la trasparenza del livello di rigidità del fondale e il livello del Display a Colori 2D, rivelando più o meno rispetto alla Mappa LakeMaster.

Regola il Display a Colori 2D : clicca e trascina il cursore sinistro su o giù.

Regola il livello di Rigidity del Fondale: clicca e trascina il cursore destro su o giù.

Mostra solo la Mappa LakeMaster: clicca e trascina tutti i cursori giù.

Regolare le Trasparenze



REGOLARE IL RANGE DI PROFONDITA'

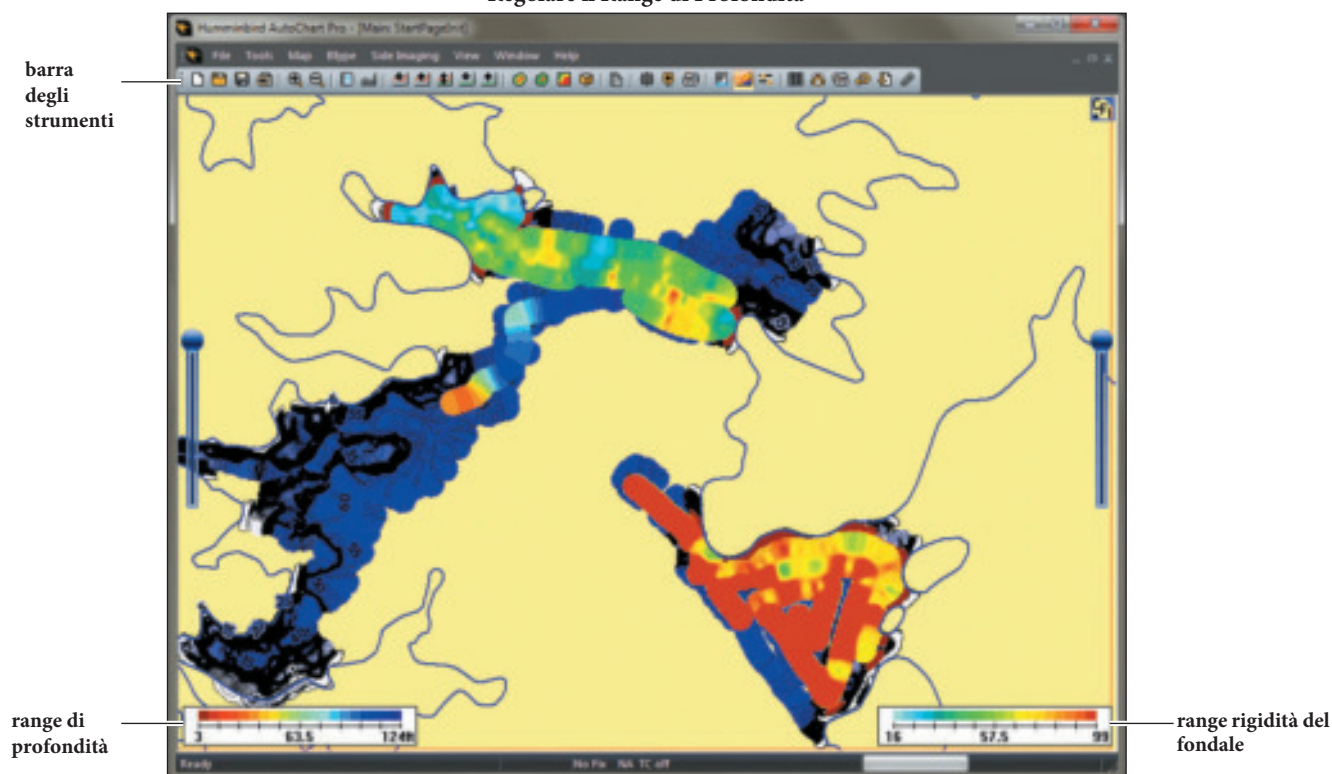
La gamma di profondità può essere cambiata dalle impostazioni del menu o cliccando le icone a freccia sulla barra degli strumenti. Il modo più veloce per aggiornare il display è usando le frecce, tuttavia, il range di profondità e quello di rigidità del fondale (che richiede AutoChart PRO) si aggiornerà allo stesso tempo. Per aggiornare il range di rigidità del fondo separatamente, vedi **Mostrare Rigidità del Fondale: Cambiare il Range di Rigidità del Fondale**.

Quando regoli il range di profondità, vedrai i numeri cambiare nella scala e i colori cambieranno per mostrare i cambiamenti.

Clicca le icone seguenti sulla barra degli strumenti per regolare il range di profondità:

-  Diminuisce il range più basso (min.)
-  Diminuisce il range più alto (max.)
-  Aumenta il range più basso (min.)
-  Aumenta il range più alto (max.)
-  Trova il Range di Profondità: questa icona è usata per calibrare l'impostazione. Non cliccarla dopo che il valore è stato impostato.

Regolare il Range di Profondità



MOSTRARE/NASCONDERE CARATTERISTICHE MAPPA

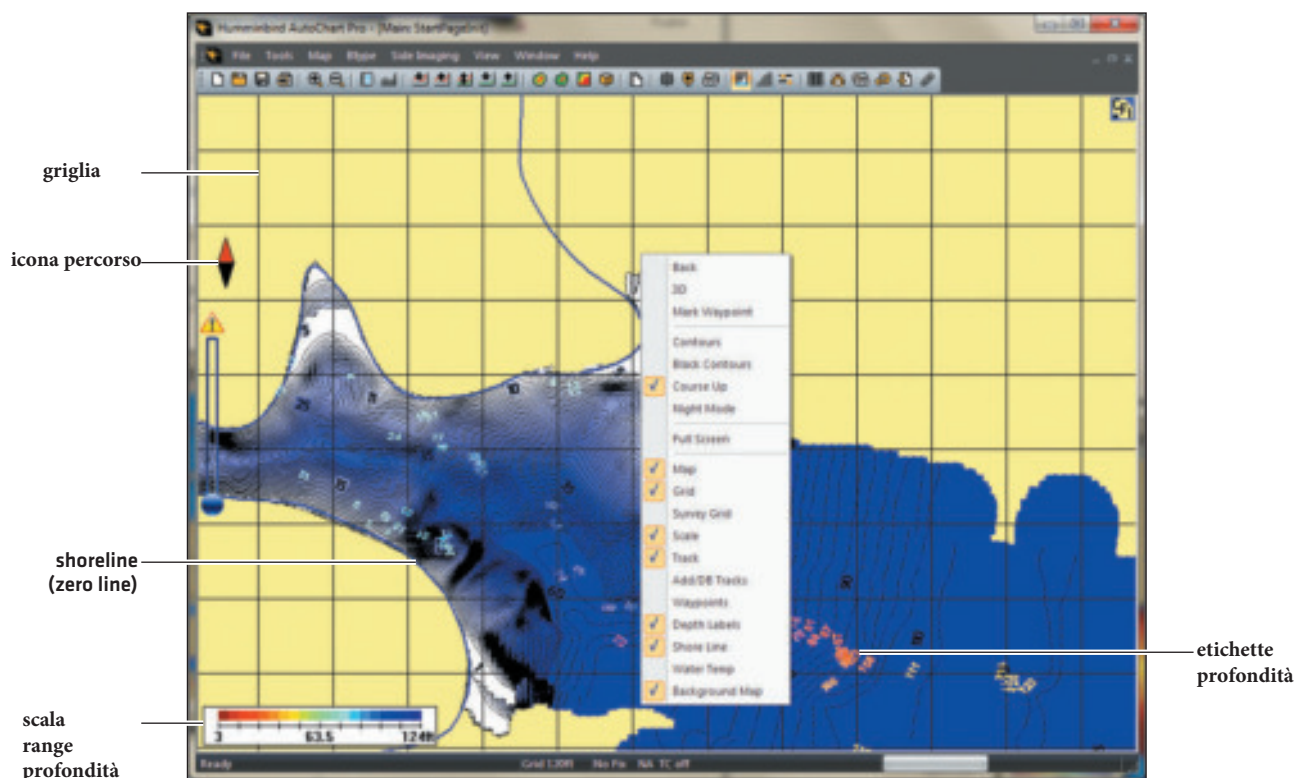
Usa le istruzioni seguenti per cambiare l'aspetto del display. Puoi mostrare o nascondere le linee della griglia, litorali, waypoint, etichette di profondità, contorni e altro.

Puoi anche cambiare la prospettiva. Se scegli il 3D, saranno disponibili menu aggiuntivi quando cliccherai con il tasto destro del mouse sulla mappa.

Mostra/Nascondi Opzioni Mappa

1. Clicca con il tasto destro del mouse sulla mappa.
2. Seleziona una voce dal menu e clicca (sinistro). Se viene mostrato un segno di spunta, la voce selezionata verrà mostrata sulla mappa. Se invece il segno di spunta viene tolto, l'elemento verrà nascosto dalla mappa.

Clicca con il destro per accedere ai Menu del Display



VISUALIZZARE LA PROFONDITA' MAPPA IN 3D

Visualizzare la mappa in 3D ti permette di vedere una prospettiva diversa della profondità della mappa. Inoltre, se selezioni il 3D, verrà aggiunto un menu quando cliccherai sulla mappa con il tasto destro del mouse.



NOTA: per convertire la mappa a lakeMaster, rimetti il display 2D. la mappa LakeMaster non può essere convertita da una mappa 3D.

Visualizza la Mappa Profondità in 3D

1. Clicca con il tasto destro sulla mappa, seleziona 3D.

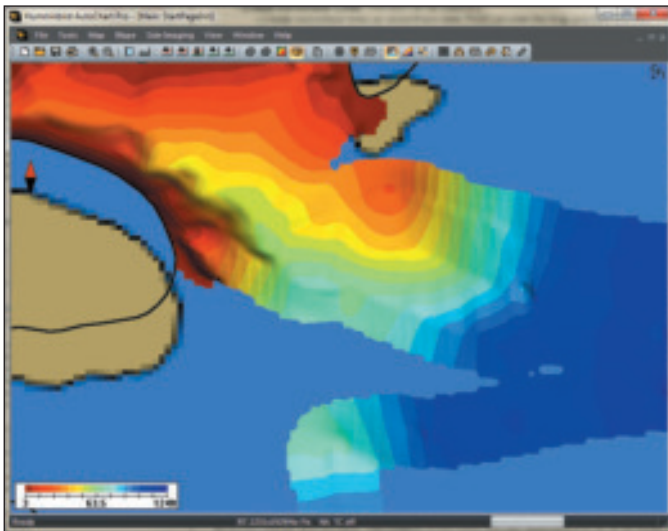
O

Clicca  l'icona Vista 3D sulla barra degli strumenti.

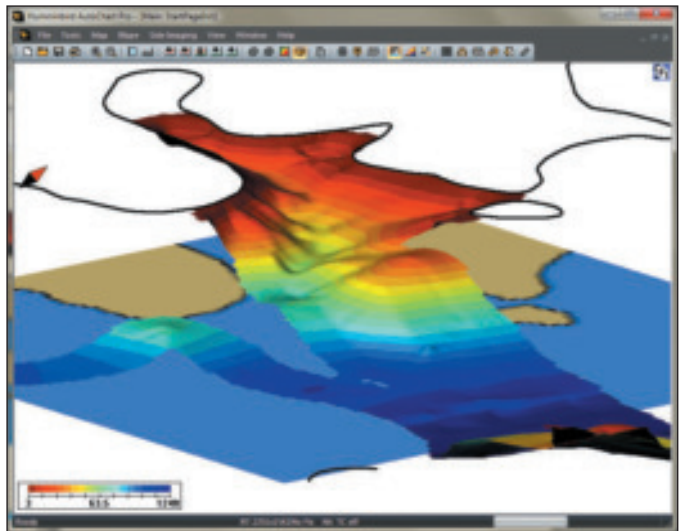
Fai Girare su se stessa la mappa 3D

1. Muovi il cursore del mouse su un punto della mappa. Quello sarà il tuo punto cardine.
2. Fai click con il destro sulla mappa. Seleziona Ruota.
3. Muovi il cursore del mouse su una qualsiasi parte della mappa.
4. Tieni premuto il tasto sinistro del mouse, e muovilo a destra, sinistra, su o giù. Prova diverse angolazioni, fino a che non hai trovato la rotazione e la vista che visuale che preferisci.

Mostra la mappa profondità in 3D



Fai ruotare la mappa 3D



Mostra/Nascondi le opzioni 3D

Quando la mappa è in 3D, ci sono delle opzioni aggiuntive. Puoi anche regolare la risoluzione della mappa.

1. Clicca con il destro sulla mappa.
2. Seleziona una voce dal menu e cliccala (sinistro). Se vedi un segno di spunta, l'elemento verrà visualizzato sulla mappa. Se il segno di spunta invece verrà rimosso, la voce verrà nascosta dalla mappa.

CREARE E MODIFICARE LITORALI

AutoChart opera con la Map Card ZerLine per creare automaticamente litorali, sulla base dei dati raccolti in navigazione. Queste zero lines contrassegnano la profondità 0 sulle tue mappe. Puoi inoltre aggiungere manualmente dei litorali per rifinire una mappa già esistente.



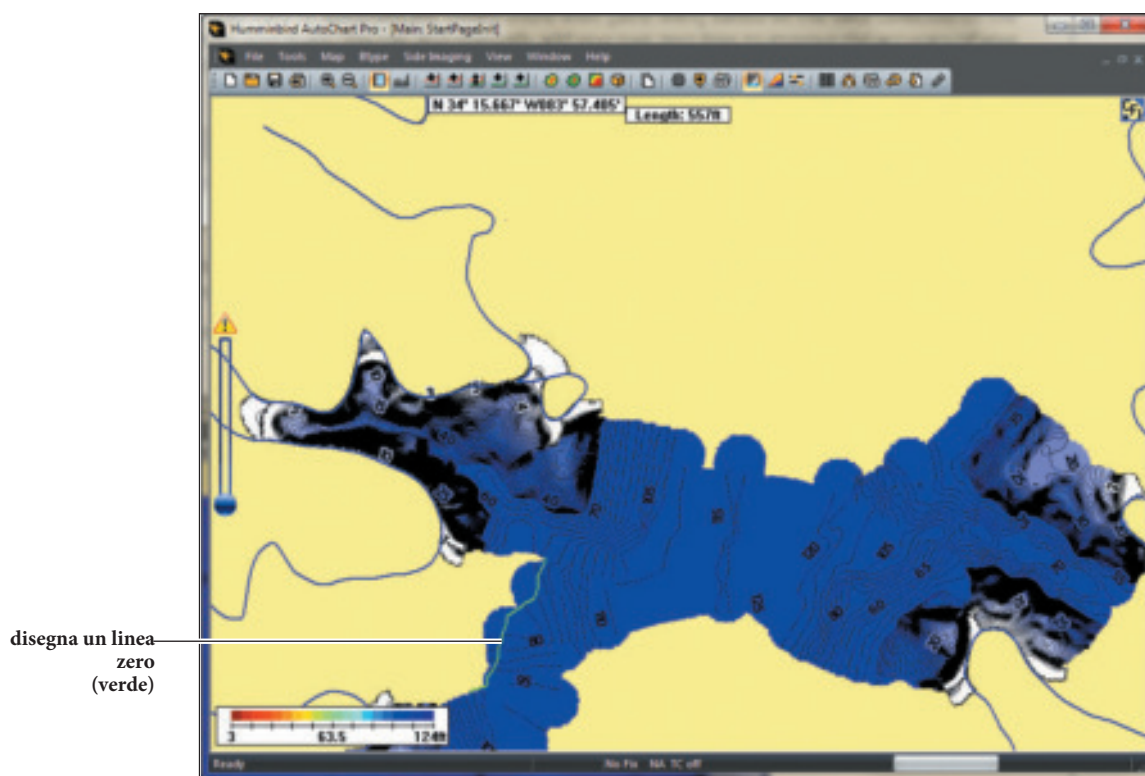
NOTA: se hai un Link i-Pilot connesso alla rete della tua unità di controllo, puoi impostare una distanza dal litorale attivando Contorno Offset. Per ulteriori informazioni su Segui il Contorno, vedi il manuale della Map Card ZeroLine e quello dell'i-Pilot.

Disegna un Litorale

Usa le seguenti istruzioni per disegnare una linea sulla mappa e trasformarla in litorale.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Disegna Linea.
2. Tieni premuto il tasto sinistro del mouse nel punto di inizio del litorale selezionato. Trascina il mouse, e continua a tenere premuto il tasto sinistro fino a che il litorale che vuoi non verrà completato. Quando finisci, rilascia il tasto del mouse. Per eliminare il litorale e ricominciare da capo, seleziona Strumenti > Disegna Linea (così che viene rimosso il segno di spunta).

Disegnare un Litorale



3. Clicca con il tasto destro del mouse sulla linea disegnata. Nella finestra di dialogo Imposta Tipologia dei File, sotto Linee, seleziona la posizione dell'acqua in relazione alla linea. Vedi l'illustrazione **Impostare la Tipologia**.

Acqua a Sinistra: l'acqua è posizionata a sinistra.

Acqua a Destra: l'acqua è posizionata a destra.

Cerchio, acqua a sinistra: il cerchio verrà chiuso automaticamente. Usa l'opzione cerchio (loop) per creare un lago o un'isola.

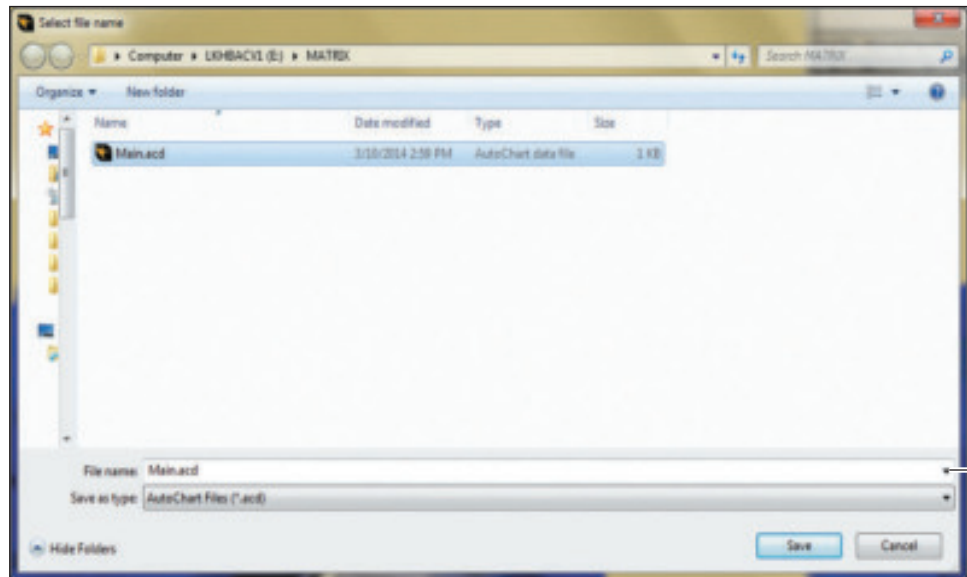
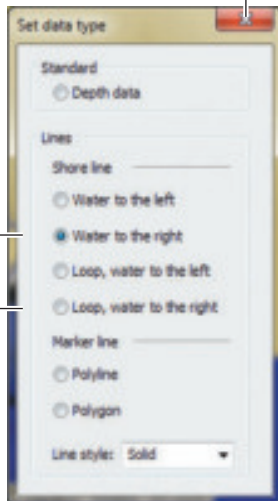
Cerchio, acqua a destra: il cerchio verrà chiuso automaticamente. Usa l'opzione cerchio (loop) per creare un lago o un'isola.

4. Clicca la X per chiudere la finestra di dialogo.
5. Salva la linea come nuovo file (*.acd). Clicca Salva.

Segui le indicazioni sul display per salvare il litorale e aggiungerlo all'Indice dei File Carta. Vedi l'illustrazione **Salva un Litorale**.

Impostare la Tipologia

chiudi

seleziona
lato
acquaper
un'isola
seleziona
loopnome del file
.acd

Importa un Litorale da Google Earth

Crea un litorale con Google Earth

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Google Earth.
2. Zoom + fino a che non avrai una visuale chiara dell'area.
3. Inserisci un nome nella finestra di dialogo. NON chiudere la finestra di dialogo.
4. Usa il tuo mouse per trascinare il litorale in uno dei seguenti modi:
tieni premuto il tasto sinistro del mouse, e trascina il puntatore lungo il litorale.
O
Clicca i punti lungo il litorale.
5. Quando stai terminando di disegnare, clicca OK sulla finestra di dialogo.
6. Nella lista Posti (sul lato sinistro di Google Earth), clicca con il destro sul file del tuo percorso.
7. Seleziona Salva Posto Come.
8. Salva il file come .kml.

Importa il Litorale

Usa le seguenti istruzioni per importare il litorale che hai creato sul Servizio Mappatura di Google Earth.

1. Apri AutoChart.
2. Sulla barra del menu, seleziona File > Importa/Converti.
3. Seleziona il file .kml che hai salvato (**Crea un Litorale su Google Earth**). Il file verrà convertito nel formato .acd.
4. Sulla barra del menu, seleziona File > Open.
Seleziona il file .acd che hai creato (vedi passaggio 3).

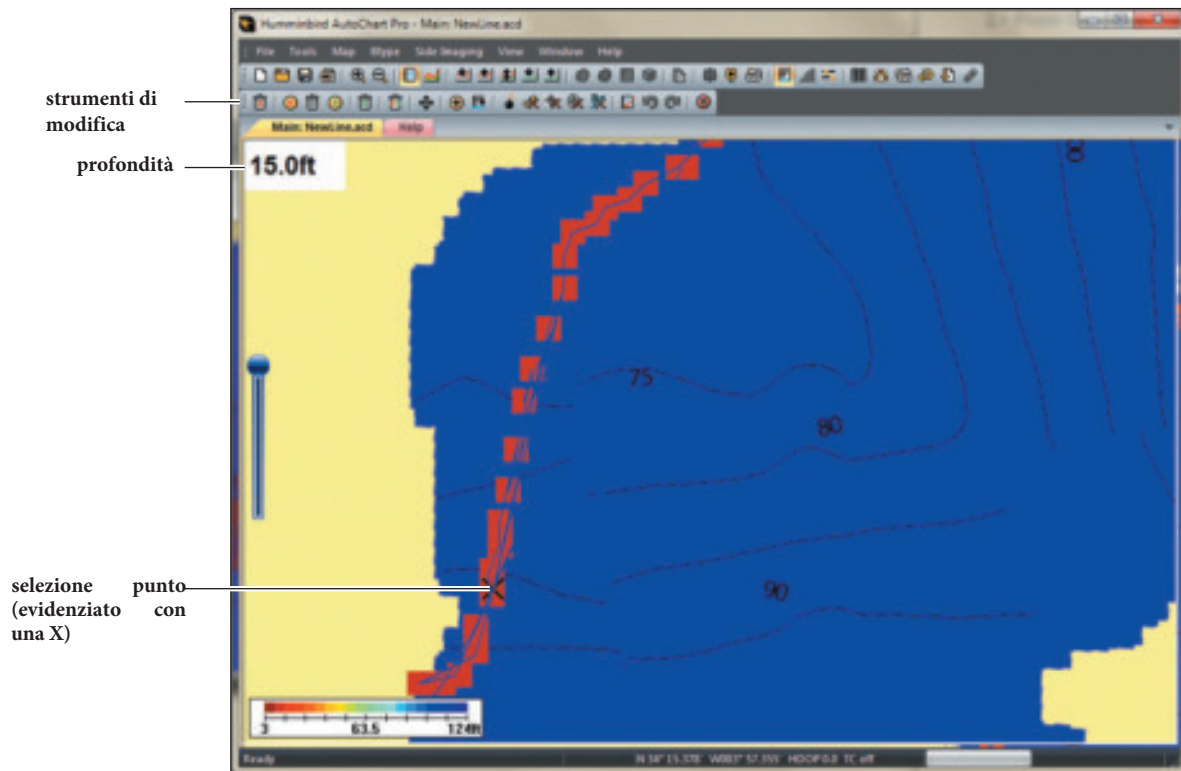
Modifica Litorali e Punti Dati

If you want to change a shoreline after you've saved it, use the instructions in this section.

Apri un File Linea per Modificarlo

1. Sulla barra del menu, seleziona File > Apri (scheda Solo Modifica).
2. Apri il file litorale.acd che vuoi modificare.
3. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Modifica Dati.
4. La barra degli strumenti Modifica apparirà in cima alla schermata. Le funzioni di ogni strumento di modifica verranno elencate qui di seguito.

Modificare un Litorale



Annulla/Ripeti

Mentre stai modificando un litorale, potresti aver bisogno dei seguenti pulsanti:

 Annulla Modifica

 Ripeti Modifica

Seleziona un Punto

1. Fai doppio click su un punto della linea.

Clicca su  Prossimo o su  Precedente per muoverti sul punto precedente o successivo sulla linea.

Inserisci un Punto

1. Clicca  Aggiungi.
2. Fai doppio click su una posizione sulla mappa.
Ripeti lo step 2 per aggiungere altri punti alla linea.
3. Quando hai aggiunto tutti i punti, clicca sull'icona  Aggiungi/Inserisci così non è attivo (evidenziato) sulla barra degli strumenti.

Elimina Punti

1. Fai doppio click su un punto della linea.
2. Clicca sulle icone seguenti per eliminare un punto selezionato o una serie di punti:



Elimina il Punto Corrente: elimina il punto selezionato.



Elimina tutti i dati più vecchi: elimina i punti creati precedentemente al punto selezionato.



Elimina tutti i Dati più Recenti: elimina i punti creati dopo il punto selezionato.



Elimina Range: elimina una gamma di dati. Il punto selezionato è il punto d'inizio. Clicca sull'icona Elimina Range. Fai doppio click su un altro punto della linea: indicherà la fine della serie di punti da eliminare.

Muovi la Posizione della Linea

Usa le istruzioni seguenti per spostare la linea o per regolare la profondità relativa alle variazioni del livello dell'acqua. Per impostare una profondità fissa per un certo punto, vedi **Cambia la Profondità o la Posizione**.

1. Fai doppio click su un punto della linea.
2. Clicca su  Muovi Dati.
3. Per regolare la posizione della linea, inserisci un valore nel campo Regola Posizione. Clicca su Nord, Sud, Est oppure Ovest.
Per regolare la profondità, inserisci un valore nel campo Regola Profondità. Clicca su o giù.
In entrambi i casi, puoi cliccare sui pulsanti ripetutamente per regolare la posizione.
4. Clicca la X per chiudere la finestra di dialogo.

Cambia la Profondità o la Posizione

Usa le seguenti istruzioni per impostare una profondità fissa di un punto particolare o di tutti i punti della linea. Per usare una profondità relativa che compensi le variazioni del livello dell'acqua e muovere la linea, vedi **Muovi la Posizione della Linea**.

1. Fai doppio click su un punto della linea.
2. Nella barra degli strumenti  di modifica, clicca su Modifica Profondità.
3. Inserisci una profondità per il punto selezionato.

Per impostare una profondità per TUTTI i punti della linea, aggiungi un segno di spunta a Applica a Tutti.



NOTA: se non vuoi che un punto venga incluso quando viene calcolata la mappa, imposta la profondità a -1.

4. Clicca sulla X per chiudere la finestra di dialogo.

Cambia la Tipologia di Linea (tipologia dati)

Usa le seguenti istruzioni per cambiare l'aspetto della mappa (dove viene visualizzata l'acqua rispetto al litorale, cambiare la tipologia di linea).

1. Clicca su  Imposta Tipologia Dati sulla barra degli strumenti di modifica.
2. Usa la finestra di dialogo per cambiare la linea di profondità, il litorale o la linea di marcatura. Se selezioni il litorale, seleziona una opzione delle seguenti: **Acqua a Sinistra**: l'acqua è posizionata a sinistra.
Acqua a Destra: l'acqua è posizionata a destra.
Cerchio, acqua a sinistra: il cerchio verrà chiuso automaticamente. Usa l'opzione cerchio (loop) per creare un lago o un'isola.
Cerchio, acqua a destra: il cerchio verrà chiuso automaticamente. Usa l'opzione cerchio (loop) per creare un lago o un'isola.
3. Clicca sulla X per chiudere la finestra di dialogo.

Ripulisci la Linea

1. Fai doppio click su un punto della linea.
2. Clicca le icone seguenti per ripulire i punti e rendere la linea più omogenea:
 -  **Decimare i Dati**: filtra i dati così da ridurre il numero sulla linea. I dati extra verranno rimossi in modo permanente.
 -  **Rimuovi i punti ravvicinati**: elimina i punti simili o identici.
 -  **Rimuovi il Limite Range**: elimina tutti i dati fuori dalla profondità impostata.
 -  **Rimuovi tutti i punti con Profondità Zero**: elimina tutti i punti a profondità 0 ft/m.
 -  **Pulisci Litorale**: elimina i punti identici.

Salva i Cambiamenti e Chiudi la Modalità di Modifica

1. Clicca su  Salva sulla barra degli strumenti.
2. Clicca su  Termina Modifiche.

Quando termini le modifiche, la barra degli strumenti di modifica verrà rimosso dallo schermo.

Usa i Litorali Personalizzati (Custom)

AutoChart usa i litorali dalla Map Card ZeroLine per mostrare le mappe sul tuo pc e sull'unità di controllo. Puoi utilizzare anche i litorali custom.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.
2. Sotto Litorali, aggiungi un segno di spunta a Usa Litorali.
3. Sotto Fonte, seleziona una delle seguenti:

Per usare i litorali LakeMaster (dalla Map Card ZeroLine), seleziona Usa Dati LakeMaster.

Per usare i litorali custom, seleziona Dati Difiniti dall'Utente.

CREARE TRACCE E ITRACKS

Quando converti la tua mappa profondità in una mappa personalizzata LakeMaster, le linee di contorno vengono visualizzate. Queste ultime possono essere convertite in tracce o in iTracks. Puoi inoltre disegnare una linea in AutoChart e convertirla in traccia o in iTrack. Se hai un Link i-Pilot connesso alla rete della tua unità di controllo Humminbird, puoi navigare un'iTrack salvata o seguire un contorno.



NOTA: visita il nostro sito humminbird.com per acquistare un Link i-Pilot. Per ulteriori informazioni vedi il manuale della Map Card ZeroLine e il manuale del Link i-Pilot.

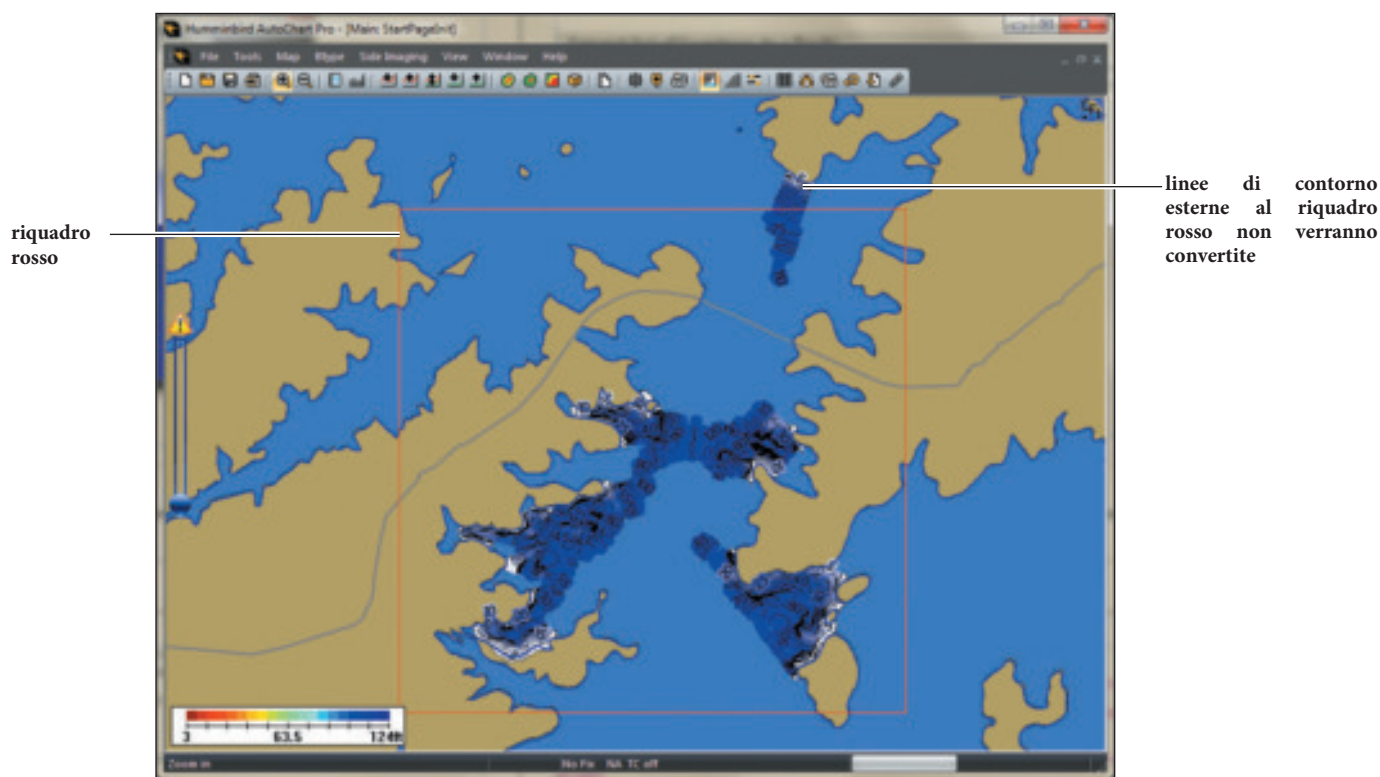
Mostra Linee di Contorno

1. Clicca con il destro su una posizione sulla mappa.
2. Seleziona Contorni e fai click con il sinistro. Se visualizzi un segno di spunta, i contorni verranno mostrati sulla mappa. Se il segno di spunta viene rimosso, i contorni verranno nascosti.

Converti i Contorni in Traccia

AutoChart convertirà tutte le linee di contorno mostrate nel riquadro rosso in tracce o in iTracks. Puoi inoltre creare un file con dei waypoints con le relative profondità. Il file convertito può essere salvato sulla Map Card ZeroLine. Quando i dati di navigazione vengono visualizzati sull'unità di controllo, vedrai le linee di contorno sotto forma di traccia sulla carta.

La Mappa LakeMaster visualizzata nel riquadro rosso (mappa Interna)



Impostare la Selezione

Quando converti una serie di contorni in traccia, AutoChart convertirà tutti i contorni che si trovano all'interno del riquadro rosso. Regola la centratura del riquadro in modo da comprendere i dati che vuoi convertire.

Per convertire una singola linea di contorno in traccia o iTrack, vedi **Converti una Linea di Contorno in Traccia o iTrack**, in questa sezione.

Converti le Linee di Contorno in una Traccia Salvata

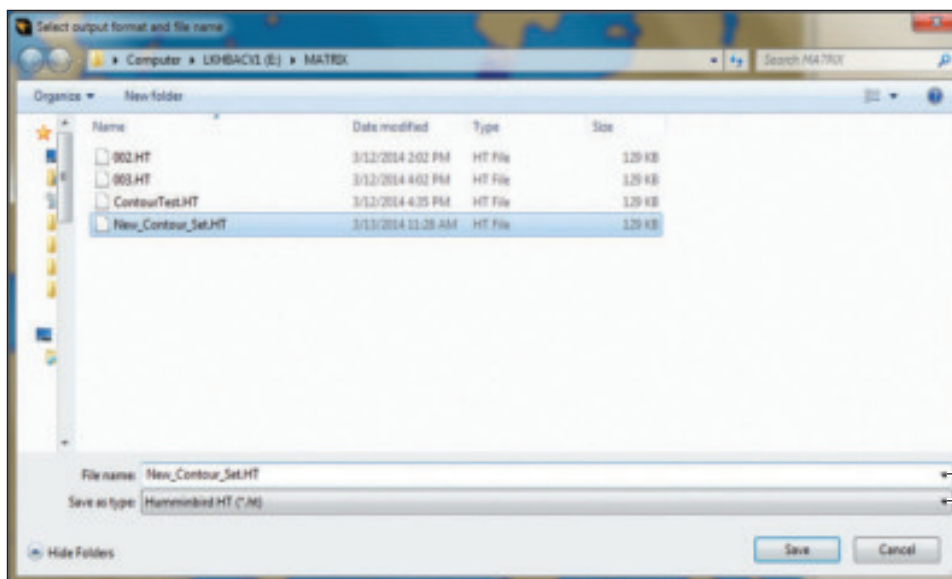
Puoi scegliere se convertire le linee di contorno in una traccia oppure in più tracce separate, e puoi inoltre aggiungere waypoints con la dicitura della profondità, che indica appunto la profondità della linea di contorno.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Crea Linea di Contorno.
2. Trova la tua Map Card ZeroLine sulla directory del tuo PC, e apri la cartella MATRIX.

Per salvare le linee di contorno come singola traccia, salva il nome del nuovo file in formato traccia (.ht). Segui le indicazioni sul display per convertire il file. Per includere la profondità come file waypoint (.hwr), seleziona Sì.

Per salvare le linee di contorno come tracce separate, salva il nome del nuovo file in formato .gpx. Segui le indicazioni sul display per convertire il file e salvare le linee di contorno in più tracce distinte. Questi file verranno salvati come .gpx. Importa il file traccia.gpx nell'Humminbird PC e esportalo in una memory card SD (il file verrà convertito in .hwr).

Salvare le Linee di Contorno come Traccia



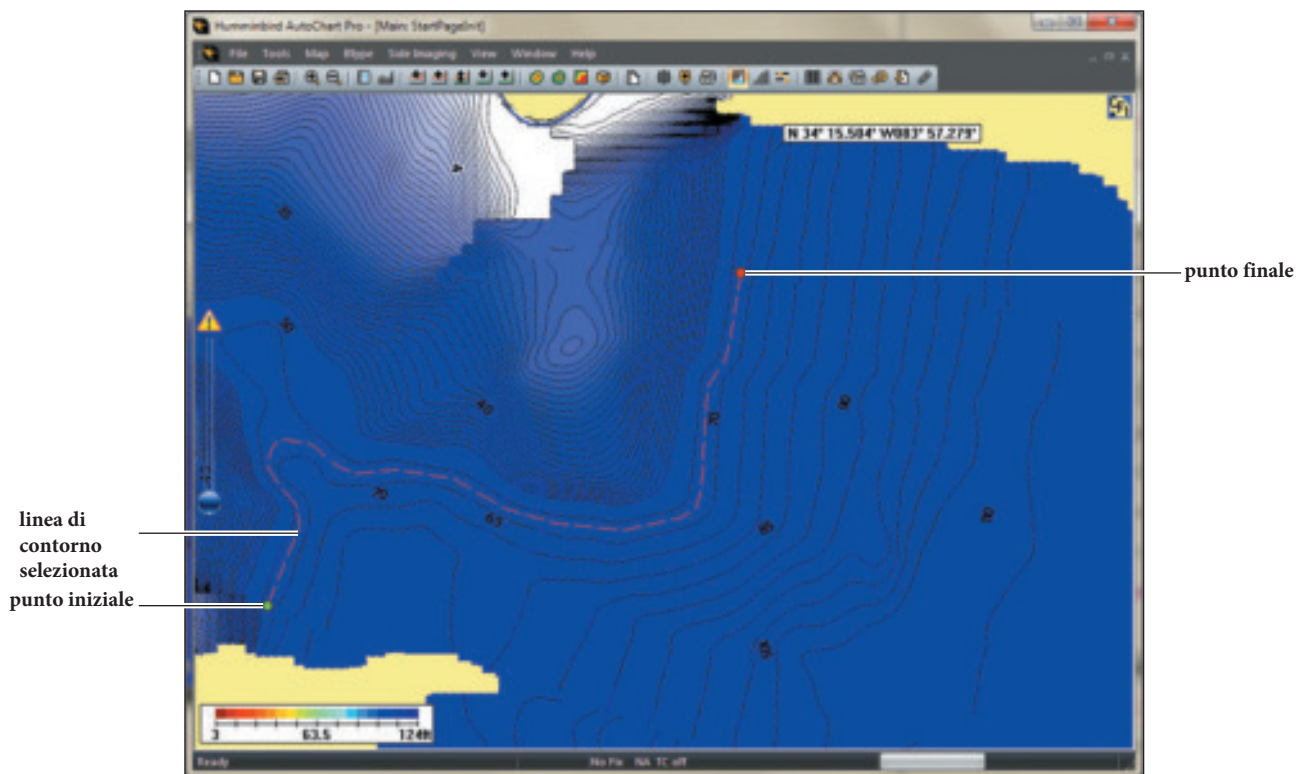
3. Clicca su Salva.

Converti una Linea di Contorno Selezionata in una Traccia o iTrack

Usa le istruzioni seguenti per convertire un contorno selezionato in traccia o iTrack.

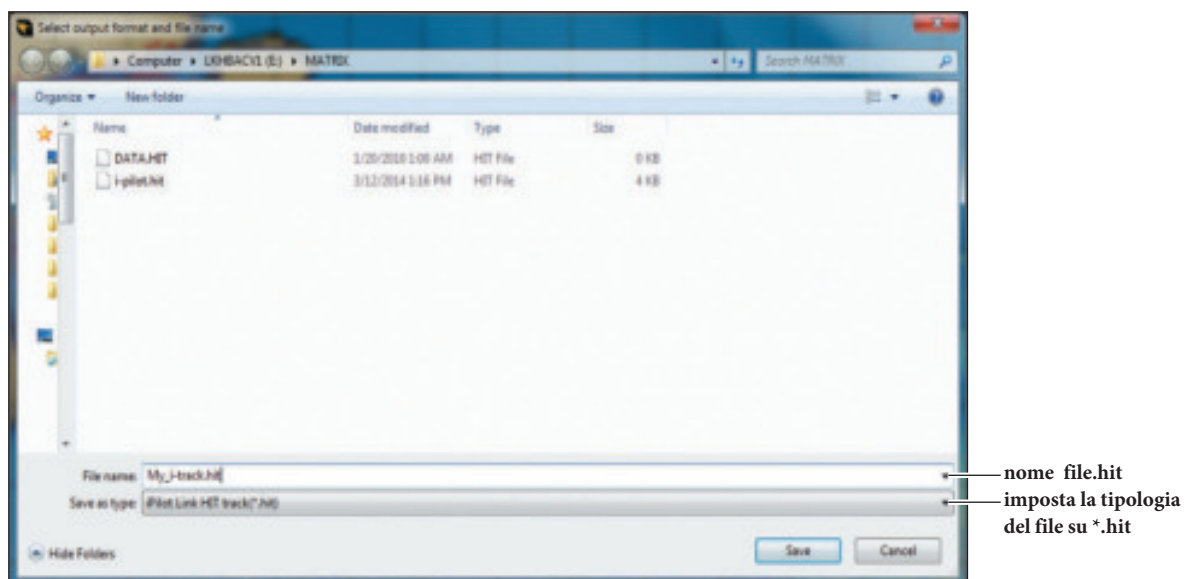
1. Tieni premuto il tasto CTRL sulla tua tastiera, e fai doppio click sulla linea di contorno che tu interessa.

Selecting a Contour Line



2. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Converti Contorno Selezionato.
3. Cambia Salva come Tipologia dal menu a discesa in Link iPilot.hit o Humminbird track.ht.
4. Salva il file sulla Map Card ZeroLine, nella cartella MATRIX.

Salvare la Linea di Contorno come iTrack

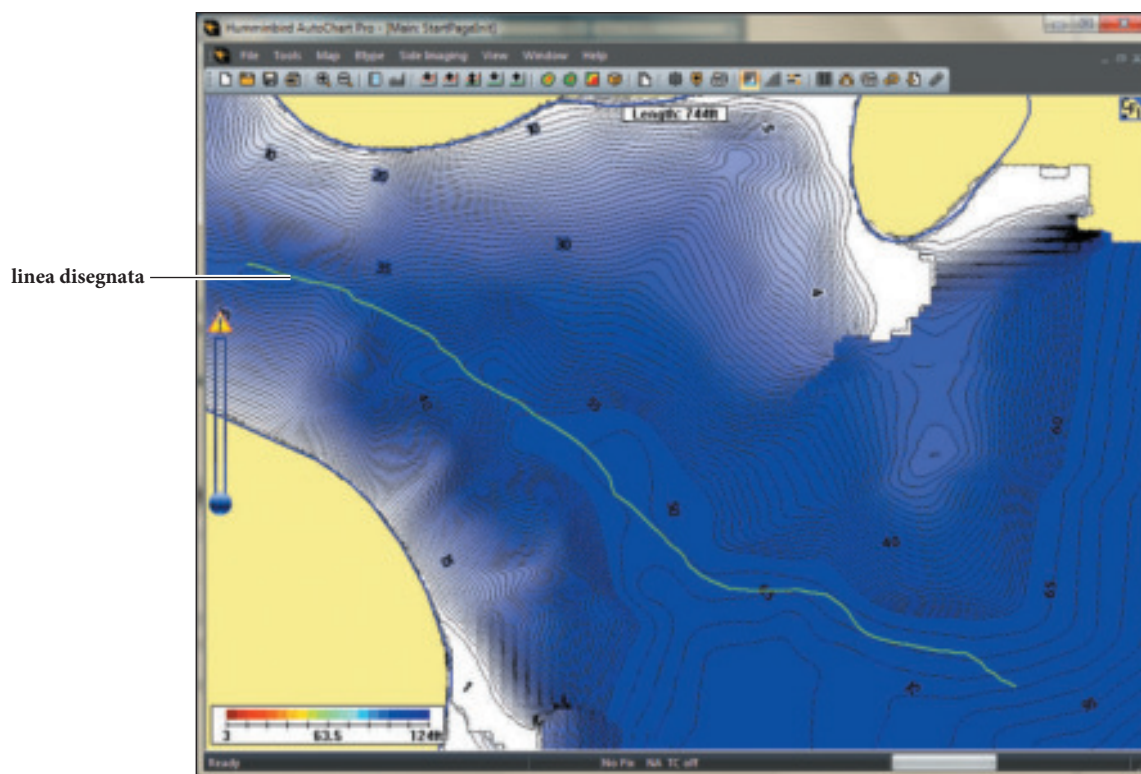


Disegna una Linea e Convertila in Traccia o iTrack

Usa le seguenti istruzioni per disegnare una linea sulla mappa e convertirla in traccia oppure in iTrack.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Disegna Linea.
2. Tieni premuto il tasto sinistro del mouse nel punto in cui vuoi far iniziare la traccia. Trascina il mouse, e continua a tenere premuto il suo tasto sinistro fino a che la linea è completata. Quando termini la traccia, rilascia il tasto.
Per eliminare la traccia o ricominciare, seleziona Strumenti > Disegna Linea (in modo che il segno di spunta venga rimosso).

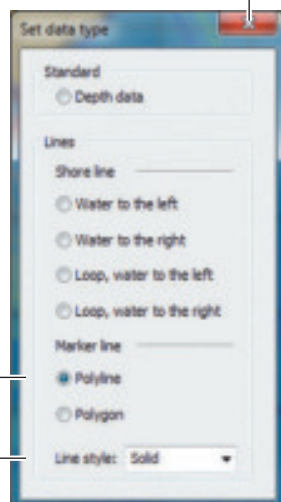
Disegnare una Linea



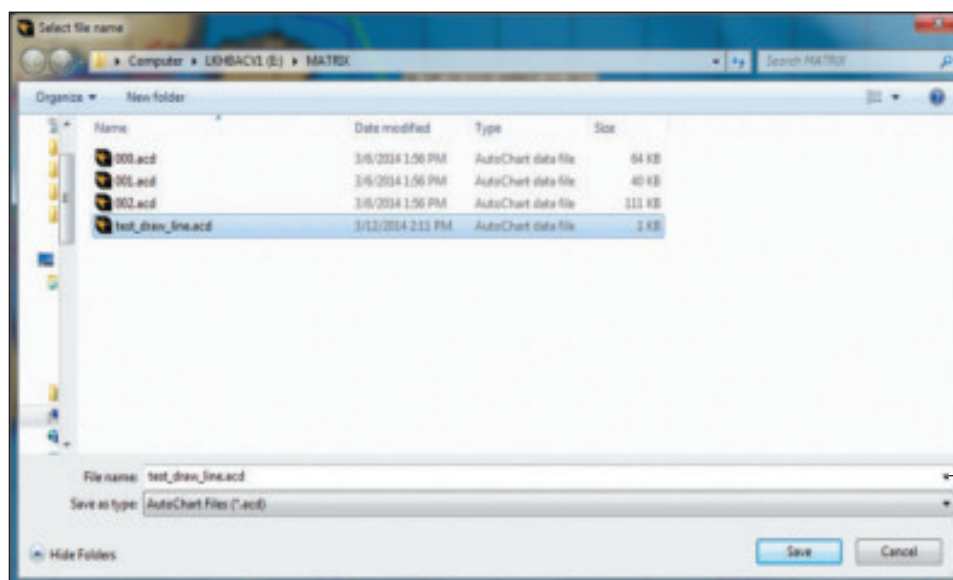
3. Clicca con il destro sulla linea disegnata. Nella finestra di dialogo, sotto Linea di Marcatura, seleziona Linea Multipla. Vedi l'illustrazione **Impostare Tipologia**.
4. Clicca sulla X per chiudere la finestra di dialogo.
5. Salva le linea con un nuovo nome o seleziona un file già salvato (*.acd). Clicca Salva. Vedi l'illustrazione **Salvare la Linea**.

Salvare la Linea

impostare tipologia



seleziona
linea
multipla
stile di
linea

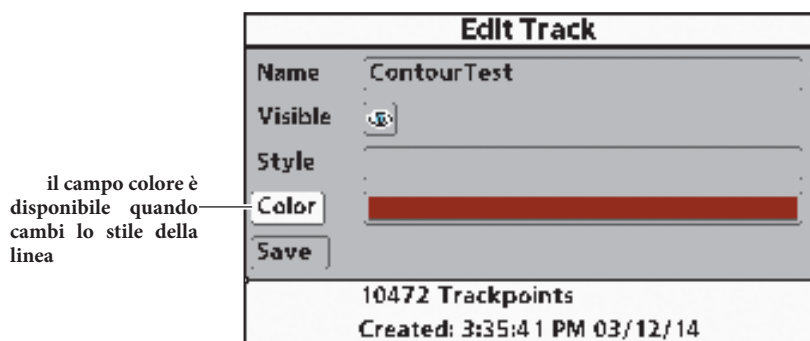


6. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Converti Linea in Traccia.
7. Clicca il nome del file che hai salvato nello step 5 (.acd). Clicca sul pulsante Apri.
8. Per salvare la linea sotto forma di traccia, seleziona *.ht.
Per salvare la linea sotto forma di iTrack per il Link i-Pilot, seleziona *.hit.
9. Clicca sulla X per chiudere la finestra di dialogo e completare la conversione.

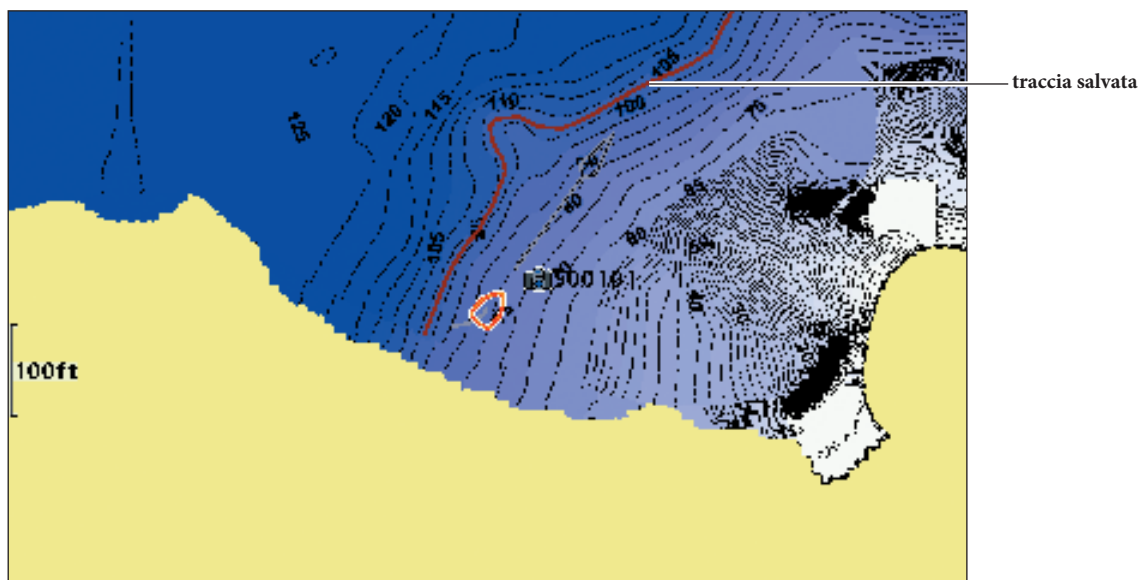
Cambia l'aspetto della Traccia o dell'iTrack salvata

Se hai convertito un contorno in traccia (o iTrack), e l'hai salvata nella cartella MATRIX sulla Map Card ZeroLine, verrà importata sulla tua unità di controllo Humminbird insieme agli altri tuoi dati di navigazione. Utilizza le seguenti istruzioni per cambiare aspetto alla traccia così che sia più facile vederla sulla Vista Carta. Vedi il manuale della Map Card ZeroLine per i dettagli.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nell'unità di controllo.
Segui le istruzioni sul display per importare i dati di navigazione.
2. Premi il tasto MENU due volte.
3. Seleziona la scheda Nav.
4. Seleziona Waypoint, Rotte, TRacce. Premi il tasto freccia DESTRA per aprire la Finestra di Gestione Waypoint.
5. Seleziona la traccia o l'iTrack. Premi il tasto freccia DESTRA e seleziona Modifica.
6. Usa i tasti freccia per cambiare lo stile della linea.
7. Usa i tasti freccia per cambiare il colore.
8. Seleziona Salva, e premi il tasto freccia DESTRA.



Convertire una Linea di Contorno in Traccia (serie 1100)



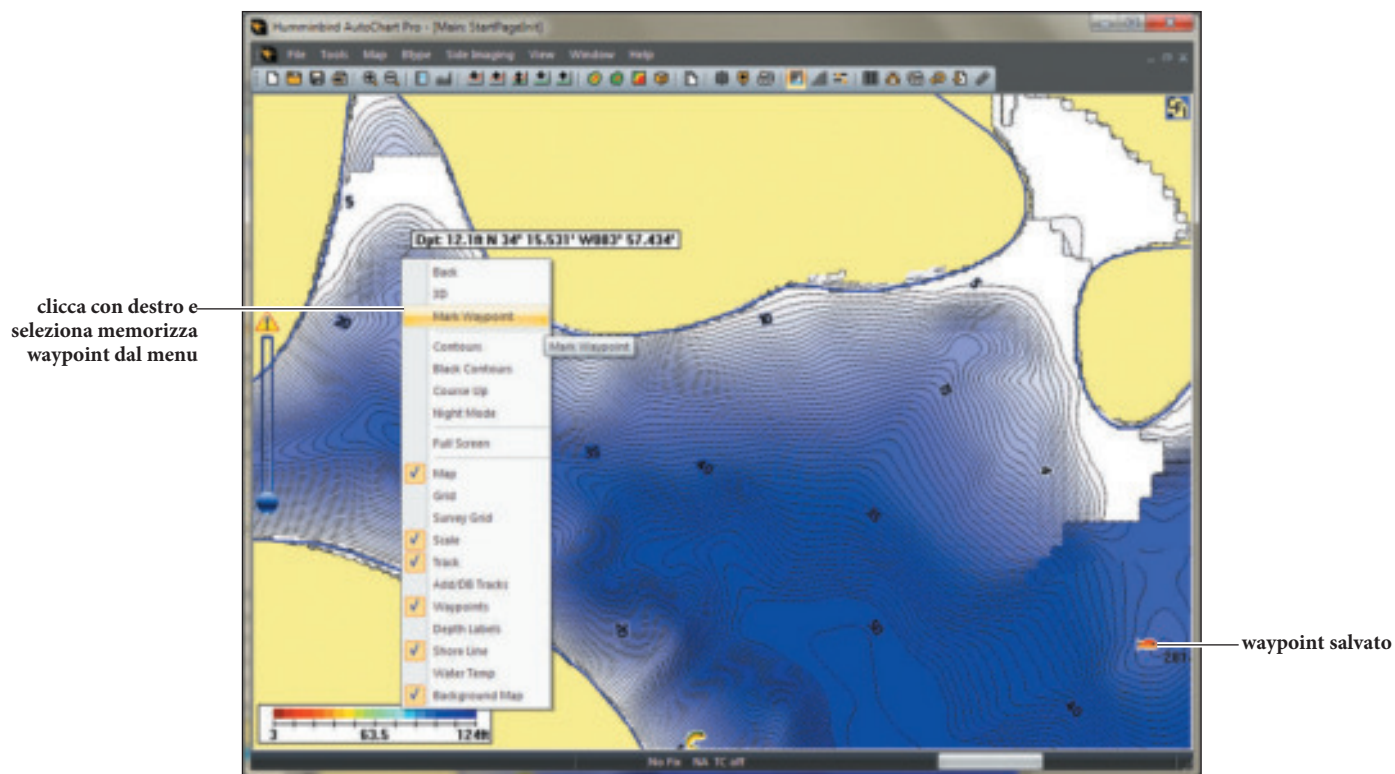
MEMORIZZARE E GESTIRE WAYPOINT

AutoChart ti permette di memorizzare dei waypoint sulla mappa. Puoi inoltre usare Gestore Waypoint per creare nuovi waypoint da zero, modificare waypoint e importare/esportare i tuoi waypoint.

Memorizza un Waypoint

1. Clicca con il destro su una posizione della mappa.
2. Seleziona Memorizza Waypoint.

Memorizzare un Waypoint



Mostra il Waypoint sulla mappa

1. Clicca con il destro sulla mappa.
2. Seleziona Waypoints. Se verrà visualizzato un segno di spunta, i waypoint verranno mostrati sulla mappa.

Apri il Gestore Waypoints

Puoi aprire il Gestore Waypoint dalla barra degli strumenti o da un qualsiasi waypoint sulla mappa.

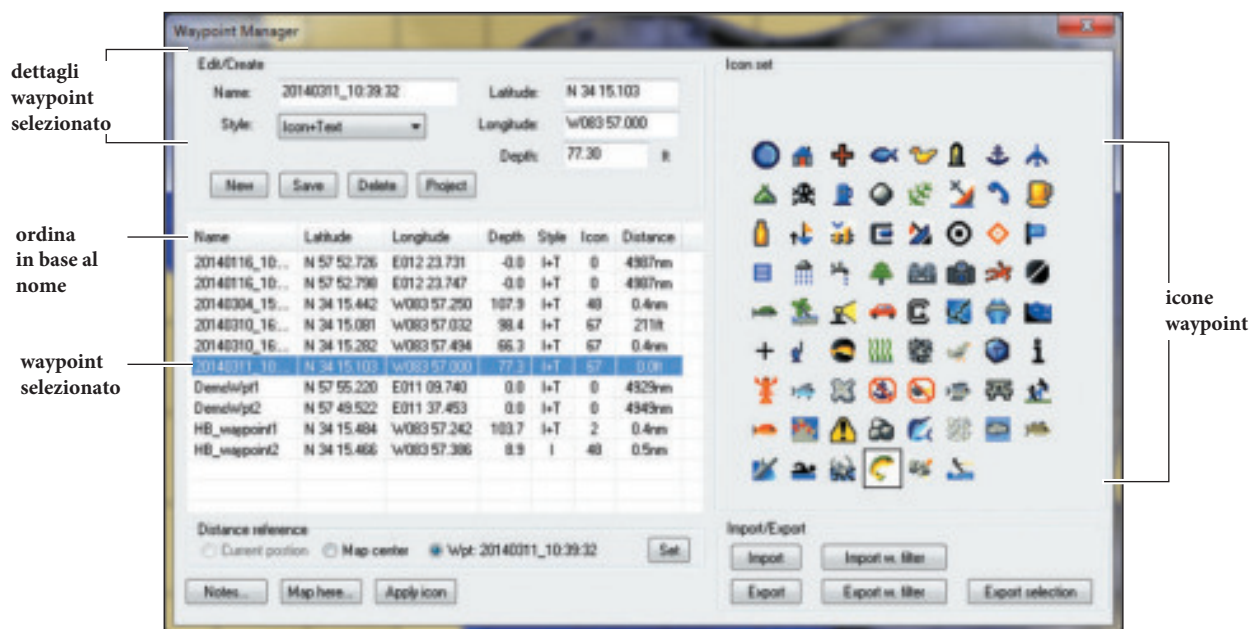
1. Clicca su  Gestore Waypoint sulla barra degli strumenti.

OPPURE

Fai doppio click su un qualsiasi waypoint.

2. Per selezionare un waypoint, fai doppio click sul waypoint nella lista. I dettagli del waypoint vengono mostrati in cima al Gestore Waypoint.

Per ordinare la lista, clicca un nome di una colonna per organizzarli in base al nome, latitudine, longitudine, ecc. Il primo click organizzerà la colonna dalla A alla Z, il secondo click dalla Z alla A.



NOTA: per ulteriori informazioni del pulsante Mappa Qui, vedi Cambiare il Confine Interno della Mappa: regola manualmente la Mappa Interna.

Crea un nuovo Waypoint

Puoi creare un nuovo waypoint inserendo manualmente il nome le coordinate, o crearlo basandoti su un waypoint già salvato nella lista.



NOTA: quando nomini un waypoint, il nome può avere un massimo di 11 caratteri così da poter essere visualizzato correttamente sulla tua unità di controllo.

Crea un Nuovo Waypoint

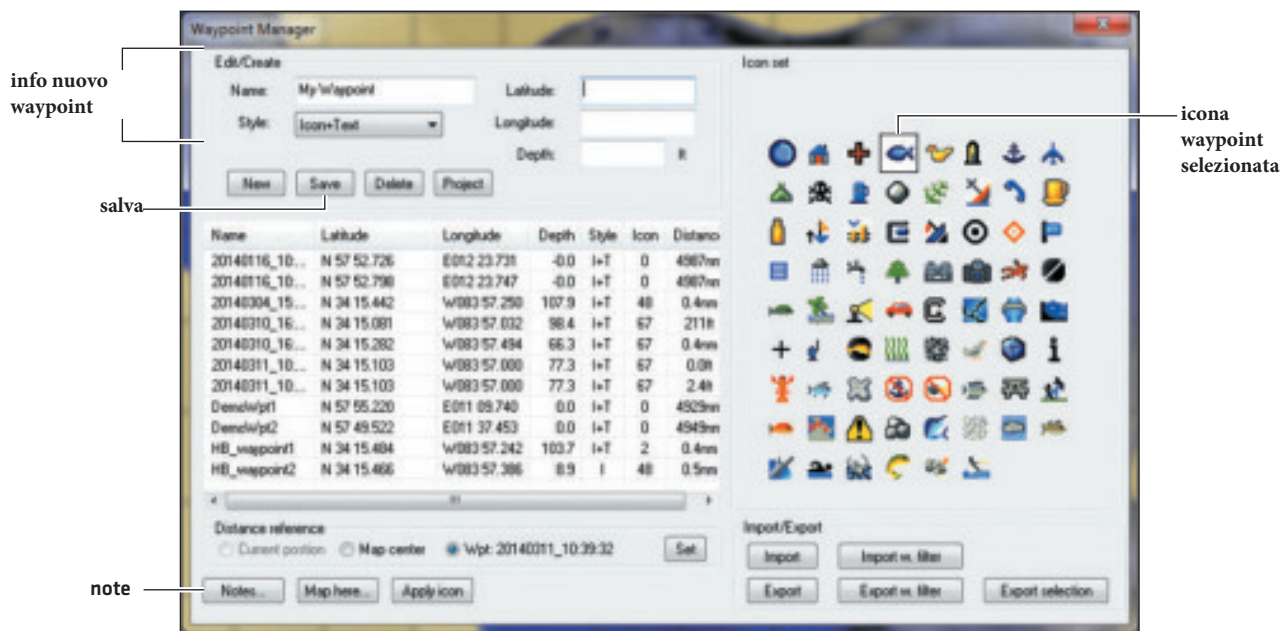
1. Apri il Gestore Waypoint.
2. Clicca un waypoint qualsiasi sulla lista una volta così che i campi in cima al Gestore Waypoint siano vuoti.

Per creare un nuovo waypoint basandoti su un waypoint preesistente, vedi *Creare un Waypoint basato su un Waypoint Salvato*.

3. Digita il Nome, la Latitudine, la Longitudine e la Profondità.
4. Clicca sull'icona di un waypoint per assegnare un'icona al tuo waypoint.
5. per aggiungere delle note al tuo waypoint, clicca su Note.

Digita le tue note, e clicca il pulsante Salva quando termini il lavoro. Clicca poi sulla X per chiudere la finestra di dialogo.

6. Clicca su Salva.



Crea un Waypoint basato su un Waypoint salvato

1. Apri il Gestore Waypoint.
2. Fai doppio click sul waypoint che vuoi copiare.
3. Modifica il Nome, la Latitudine, la Longitudine, o la Profondità.
4. Clicca sull'icona del waypoint per assegnare un'icona al tuo nuovo waypoint. Se vuoi la stessa, salta questo passaggio.
5. Per aggiungere delle note al waypoint, clicca il pulsante Note.

Digita le tue note, e clicca su Salva quando termini. Clicca poi sulla X per chiudere la finestra di dialogo.

6. Clicca su Nuovo.
7. Clicca su Salva.

Crea un Waypoint Proiettato

Usa le seguenti istruzioni per creare un waypoint basato su una distanza X/Y proiettata da un waypoint salvato.

1. Fai doppio click sull'icona waypoint sulla mappa. Inizierà la proiezione da questo waypoint.
2. Clicca sul pulsante Proietta nel Gestore Waypoint.
3. Inserisci le coordinate che indicheranno la distanza dal waypoint corrente al nuovo waypoint da memorizzare.
4. Clicca su OK.
5. Clicca su Salva.

Modifica Waypoint

1. Fai doppio click sull'icona del waypoint sulla mappa.

OPPURE

Apri il Gestore Waypoint e fai doppio click sul waypoint che vuoi modificare.

2. Modifica il Nome, la Latitudine, la Longitudine o la Profondità.
3. Clicca su un'icona waypoint per assegnarne una al tuo waypoint.
4. Per aggiungere delle note al waypoint, clicca su Note.

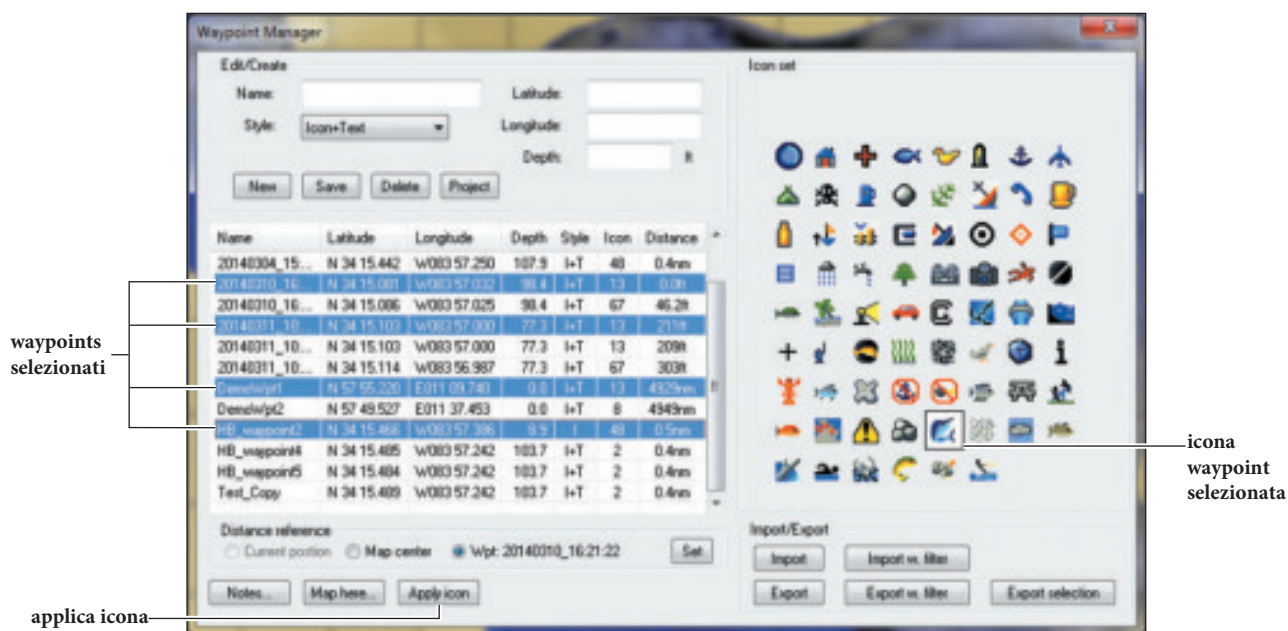
Digita le tue note, e clicca su Salva quando termini il lavoro. Clicca sulla X per poi chiudere la finestra di dialogo.

5. Clicca su Salva.

Modifica l'Icona di un Waypoint

Usa le seguenti istruzioni per cambiare l'icona ad un waypoint o a diversi waypoint in una volta sola.

1. Apri il Gestore Waypoint.
2. Clicca su un waypoint per selezionarlo.
Per selezionare più waypoint, tieni premuto il tasto CTRL, e clicca sui waypoint che vuoi modificare. Per selezionare più waypoint di seguito, tieni premuto il tasto Shift. Clicca il primo waypoint e l'ultimo della lista che vuoi modificare.



3. Clicca su un'icona per selezionarla.
4. Clicca su Applica Icona.

Elimina un Waypoint

Usa le seguenti istruzioni per eliminare un waypoint selezionato o più waypoints in una volta sola.

1. Apri il Gestore Waypoint.
2. Clicca su un waypoint per selezionarlo.
Per selezionare più waypoint, tieni premuto il tasto CTRL, e clicca sui waypoint che vuoi modificare. Per selezionare più waypoint di seguito, tieni premuto il tasto Shift. Clicca il primo waypoint e l'ultimo della lista che vuoi modificare.
3. Clicca su Elimina.

Importa Waypoints

E' possibile importare dei waypoints dalla Map Card ZeroLine o da una memory card SD.

Importa Waypoints

1. Inserisci una memory card nell'apposito slot del tuo PC.
2. Apri il Gestore Waypoint.
3. Clicca su Importa.
4. Seleziona la memory card dalla directory del tuo PC. Apri la cartella MATRIX, e seleziona un file da importare. AutoChart può importare i seguenti formati di file:
Humminbird (.hwr)
GPS exchange (.gpx)
AutoChart/DrDepth
(.dwp) etc.
5. Clicca su Importa.

Importare Waypoint all'interno di un'Area Selezionata

Usa il filtro Importa W. per importare dei waypoint all'interno di un'area di un file AutoChart .acd o di un file Google Earth .kml.

1. Inserisci la Map Card Zeroline nel tuo computer.
2. Apri il Gestore Waypoint.
3. Clicca su Filtro Importa W.
4. Apri la cartella MATRIX, e seleziona un file (.hwr) da importare.
5. Seleziona un file AutoChart.acd o un file Google Earth.kml.

Esporta Waypoints

Puoi esportare tutti i waypoint o solo dei waypoint selezionati da AutoChart. Quando stai esportando dei waypoint, è importante tenere conto delle seguenti considerazioni:

Formato File: AutoChart può esportare dei waypoint in vari formati di file. Per visualizzare i waypoint sulla tua unità di controllo Humminbird, salva i file come **.hwr**.

Cartella MATRIX: i waypoints esportati dalla tua unità di controllo Humminbird vengono salvati automaticamente nella cartella MATRIX sulla tua Map Card ZeroLine. Se esporti dei waypoints sulla Map Card o su una memory card vuota, devono essere salvati in una cartella MATRIX sulla cartuccia. Se devi creare la cartella MATRIX, rinominala con lettere maiuscole.

Esporta TUTTI i Waypoints

Usa le seguenti istruzioni per esportare tutti i waypoint mostrati nel Gestore Waypoint AutoChart.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nel tuo computer.
2. Apri il Gestore Waypoint.
3. Clicca su Esporta.
4. Nomina il file waypoint (.hwr) e salvalo nella cartella MATRIX.

Esporta Waypoints Selezionati

Usa le istruzioni seguenti per selezionare alcuni waypoints ed esportarli.

1. Inserisci la Map Card ZeroLine nel computer.
2. Apri il Gestore Waypoint.
3. Tieni premuto il tasto CTRL. Clicca sui waypoint che vuoi selezionare.
4. Clicca su Esporta Selezione.
5. Nomina il file waypoint (.hwr) e salvalo nella cartella MATRIX.

Esporta Waypoints in un'Area Selezionata

Usa il filtro Esporta W. per esportare dei waypoints all'interno di un'area di un file AutoChart.acd o di un file Google Earth.kml. Per esempio, puoi esportare dei waypoint da un lago selezionando il file litorale.acd.

1. Inserisci la Map card ZeroLine nel tuo PC.
2. Apri il Gestore Waypoint.
3. Clicca su Filtro Esporta W.
4. Nomina il file waypoint (.hwr) e salvalo nella cartella MATRIX.
5. Seleziona il file AutoChart.acd o il file Google Earth.kml.

MOSTRARE LA DUREZZA DEL FONDALE (SOLO AUTOCHART PRO, SONAR RICHIESTO)

Se hai usato una connessione live Ethernet o una registrazione sonar per raccogliere i tuoi dati, verranno anche inclusi quelli che riguardano la rigidità del fondale che possono essere visualizzati con AutoChart PRO. Operare con i dati sulla rigidità del fondale è simile al lavoro con la mappa profondità (vedi **Creare la tua Mappa con DATi Registrati per i dettagli**).

Imposta la Rigidità Fondo (solo setup iniziale)

Il tuo trasduttore è stato impostato durante l'installazione. Vedi le seguenti istruzioni per impostare la Rigidità Fondo usando la tua prima registrazione sonar o mappatura live.

1. Indica Acqua Salata/Acqua Dolce

1. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti.
2. Se i tuoi dati sono stati raccolti in acqua salata, clicca sulla finestra Acqua Salata per aggiungere un segno di spunta.
Se i tuoi dati sono stati raccolti in acqua dolce, clicca sulla finestra Acqua Salata per rimuovere il segno di spunta.

2. Trova il Parametro di Guadagno

Usa le seguenti indicazioni per regolare il parametro di guadagno, così che un fondale molto duro ti darà una lettura del 100% sulla scala di rigidità del fondo. Il guadagno è unico per ogni combinazione di trasduttore e unità di controllo.

1. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti.
2. Imposta il Guadagno a 1. Clicca su OK.
3. Sulla barra del menu, seleziona File > Nuovo.
4. Per utilizzare dati live, avvia la mappatura in tempo reale (vedi **Usare AutoChart Live: Avvia Mappatura live**). Poi passa allo step 8. OPPURE

Per usare una registrazione sonar, clicca l'icona Importa/Converti nella schermata d'avvio. Procedi allo step 5.

5. Seleziona una singola registrazione per importarla come file per il test di calibrazione. Prendi nota del nome del file.
6. Seleziona File > Apri sulla barra del menu. Apri il file .acd relativo alla registrazione che hai aperto nello punto 5.
Per esempio, se hai aperto R0001.dat (step 5), apri R0001.acd (step 6).

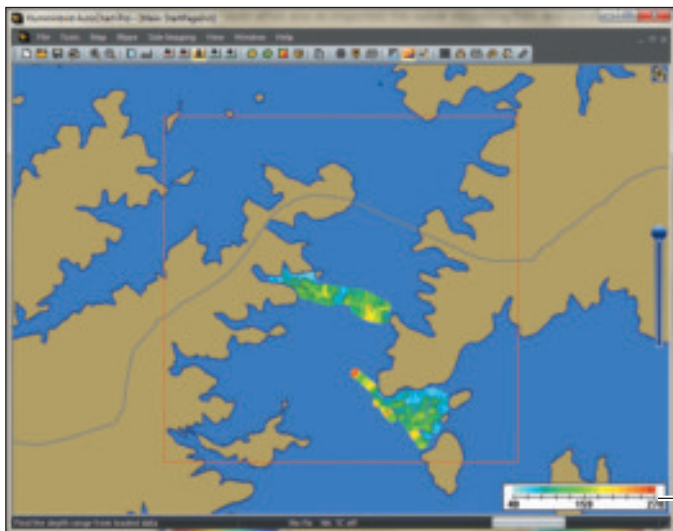
7. Clicca su  Crea Mappa sulla barra degli strumenti.
8. Clicca su  Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.
9. Clicca su  Trova Range Profondità sulla barra degli strumenti.

10. Controlla il range massimo della Rigidità Fondo (lato destro del display). Dividi la Rigidità di Fondo per 100 per trovare il parametro di guadagno.

Per esempio, se la rigidità massima è 278:

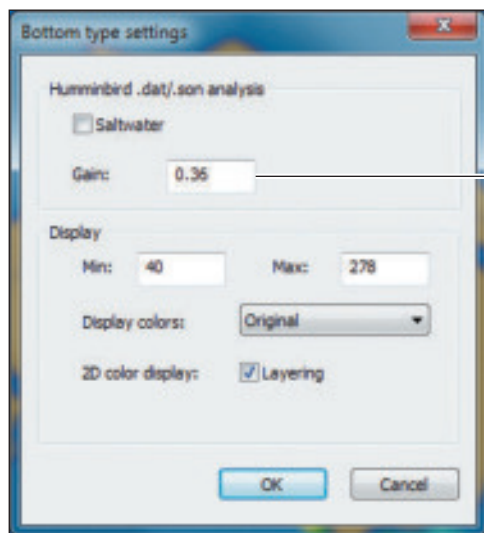
$$100 : 278 = .36 \text{ (parametro di guadagno)}$$

Identificare la Rigidità di Fondo Massima



11. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti. Inserisci il parametro di guadagno trovato nel passaggio 10.

inserire il parametro di guadagno



guadagno

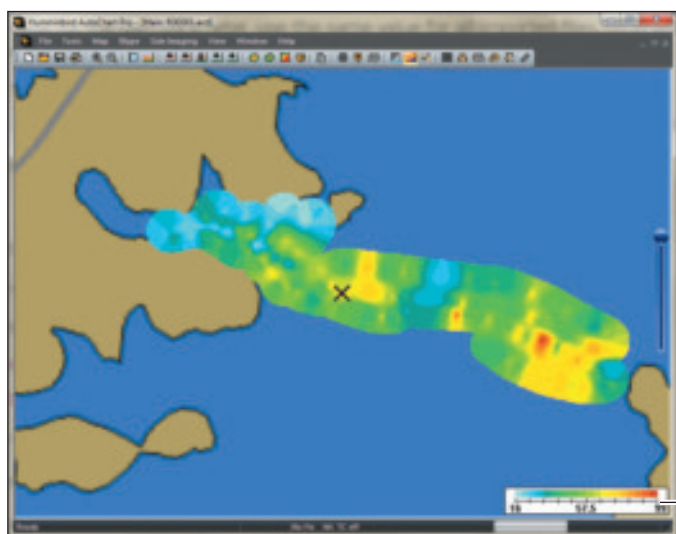
12. Clicca su OK. Procedi alla prossima sezione per finire il calcolo del guadagno.

3. Termina il Calcolo del Guadagno

1. Sulla barra del menu, seleziona File > Nuovo. Questo cancellerà i dati sullo schermo.
2. Per utilizzare dati live, avvia la mappatura live (vedi *Usare AutoChart Live: Avvia Mappatura Live*). Poi passa allo step 6. OPPURE
Per usare una registrazione sonar, clicca l'icona Importa/Converti dalla schermata di avvio. Procedi allo step 3.
3. Seleziona la stessa registrazione della sezione precedente (*.dat).
4. Seleziona File > Apri sulla barra del menu. Apri il file .acd relativo alla registrazione aperta nel punto 3.
Per esempio, se hai aperto R0001.dat (punto 3), apri R0001.acd (punto 4).
5. Clicca su  Crea Mappa sulla barra degli strumenti.

6. Clicca su  Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.
7. Clicca su  Trova Range di Profondità sulla barra degli strumenti.
8. La rigidità del fondo massima potrà variare da +/- 100.

Rivedere la Massima Rigidità del Fondo dopo la Calibrazione



rigidità fondo massima
regolata a 99

L'impostazione guadagno è un valore approssimativo, e potresti doverlo regolare nuovamente in futuro.
Tieni a mente le seguenti considerazioni:

- Se cambi il parametro di guadagno, avrai bisogno di importare nuovamente tutti i tuoi dati.
- Una volta determinato il valore del parametro di guadagno, usa lo stesso valore per tutti i file importati, altrimenti i dati da differenti file non potranno essere comparabili.

Mostra Rigidità Fondo

Puoi aggiungere il livello di rigidità del fondo durante una mappatura live o da una registrazione sonar.

Mostra la Rigidità Fondo durante la Mappatura Live

1. Avvia la mappatura live. Vedi *Usare AutoChart Live: Avvia Mappatura Live* per i dettagli.
2. Clicca su  Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.

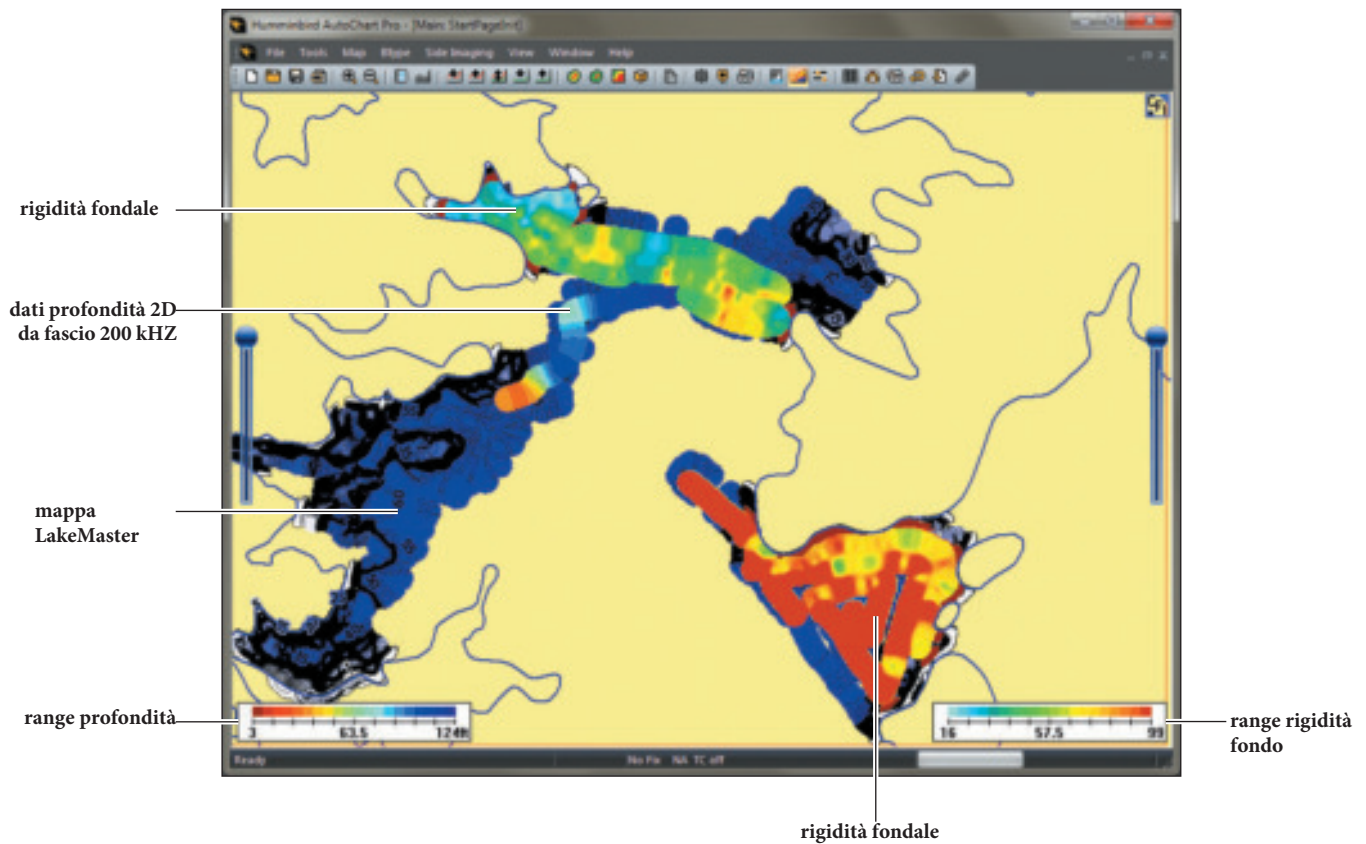
Mostra la Rigidità Fondo con Dati Registrati



ATTENZIONE! devi convertire la mappa profondità a LakeMaster prima di aggiungere il livello rigidità fondo alla schermata.

1. Importa una registrazione sonar. Vedi *Creare la tua Mappa con Dati registrati* per i dettagli.
2. Crea la tua mappa profondità. Convertila a LakeMaster.
3. Clicca su  Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.

Rigidità Fondale



Apri il Menu Rigidità Fondo

1. Sulla barra del menu, seleziona BType.

Apri le Impostazioni Rigidità Fondo

Per trovare il guadagno e calibrare il range di rigidità del fondo hai usato il menu Impostazioni. Puoi usare questo stesso menu per visualizzare le impostazioni di rigidità del fondale.

1. Sulla barra del menu, seleziona Btype > Impostazioni.

OPPURE

Clicca su  Impostazioni dalla barra degli strumenti.

Cambia il Range di Rigidità del Fondo

Usa le seguenti indicazioni per variare il range minimo o quello massimo. I numeri mostrati sulla scala sono regolati automaticamente dal momento in cui hai calibrato il guadagno nel setup iniziale, ma puoi usare queste istruzioni per cambiare il range manualmente.

1. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti.
2. Sotto Display, inserisci un valore nei campi Min (range più basso) e nel Max (range più elevato).
3. Clicca su OK.



NOTA: puoi inoltre regolare il range usando i pulsanti frecce sulla barra degli strumenti. Usando questo metodo modifichi anche il range di profondità 2D.

Cambia la Palette di Colori

Usa le seguenti indicazioni per cambiare la palette di colori usata per mostrare i dati di rigidità del fondo.

1. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti.
2. Clicca Mostra Colori dal menu a discesa e seleziona una palette.
3. Clicca su OK.

Mostra/Nascondi i Dati Profondità 2D

Se hai AutoChart PRO, puoi mostrare o nascondere i Colori 2D sulla mappa. Se rimuovi il livello dalla mappa, anche il cursore sinistro verrà rimosso dal display (vedi *Regolare la Trasparenza dei Cursori*).

1. Clicca su  Impostazioni sulla barra degli strumenti.
2. Clicca sul riquadro Colori 2D per aggiungere o rimuovere il segno di spunta. Se lo aggiungi, il livello verrà mostrato sul display.
3. Clicca su OK.

MOSTRARE MOSAICO (SOLO AUTOCHART PRO, RICHIESTO SIDE IMAGING)

L'opzione Mosaico permette di visualizzare dati sonar in Side Imaging o in 360 Imaging sulla tua mappa. Puoi inoltre cambiare la prospettiva al 3D e rivedere una registrazione sonar.



NOTA: il Mosaico 360 Imaging può essere visualizzato solo quando AutoChart sta mappando live in acqua. Vedi *Usare AutoChart Live* per maggiori informazioni.

Imposta il Mosaico Side Imaging

I dati Side Imaging possono essere visualizzati da registrazioni sonar o con dati sonar live. Tieni a mente le seguenti considerazioni:

- **AutoChart Live:** se stai usando AutoChart live, deve essere installata la connessione Ethernet, e attivata la tecnologia Side Imaging/Imaging 360.
- **Registra Sonar:** se stai usando le opzioni Side Imaging con dati registrati, dovrai importare le registrazioni sonar per creare il Mosaico.
- **Impostazioni Side Imaging:** AutoChart include delle impostazioni predefinite per ottimizzare la performance dei dati sul display, ma puoi comunque modificarle ogni volta che vorrai. Sulla barra del menu seleziona Side Imaging > Impostazioni.

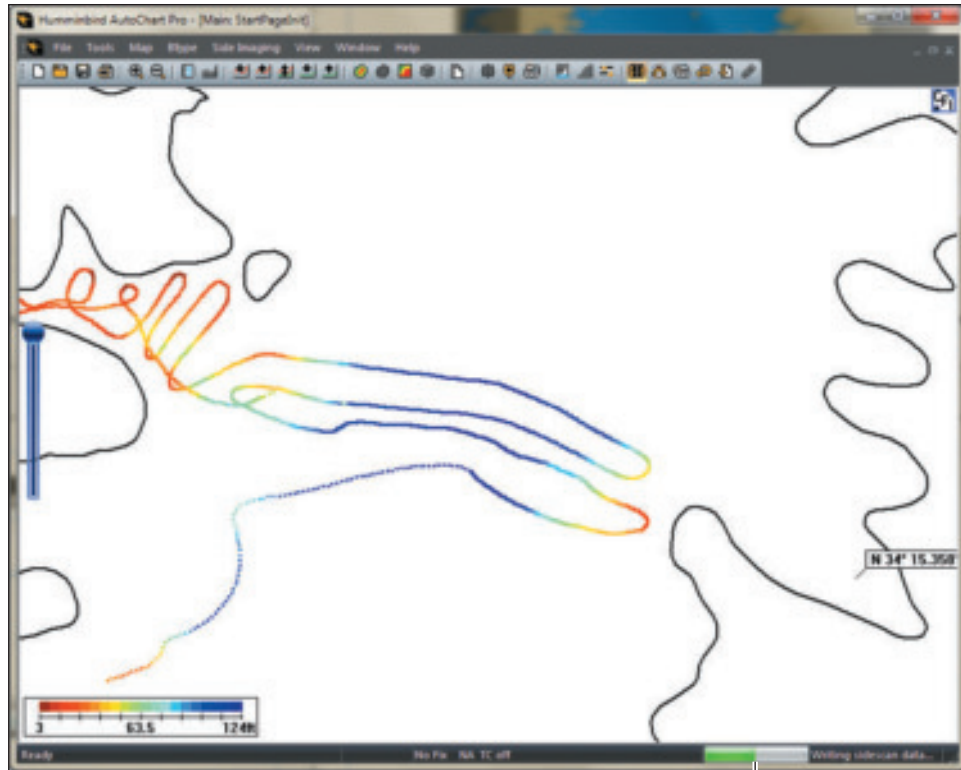
Mostra Mosaico durante la Mappatura Live

1. Avvia la mappatura live. Vedi *Usare AutoChart Live* per i dettagli.
2. Clicca su  Mostra Mosaico sulla barra degli strumenti.

Mostra Mosaico Side Imaging con Dati Registrati

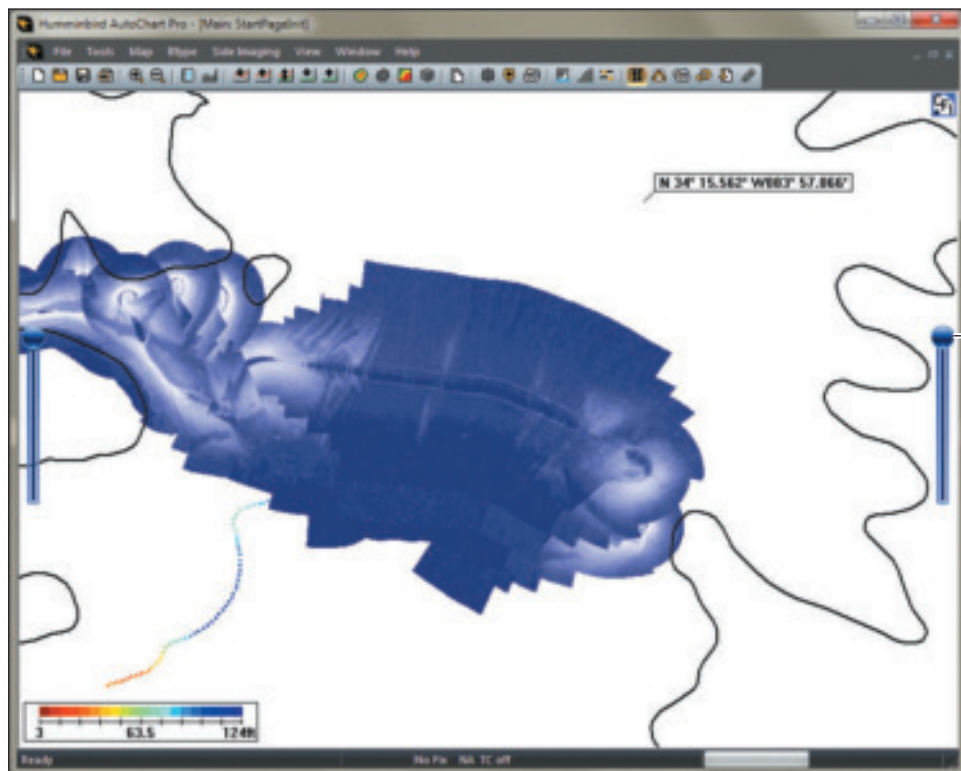
1. Clicca su  Carica Dati SI sulla barra degli strumenti.
2. **Importa Registrazione Sonar:** assicurati che il formato del file sia su registri sonar Humminbird)(*.dat), Apri la cartella RECORD sulla tua Map Card ZeroLine o sulla directory del computer. Seleziona il file *.dat per importarlo.
3. Seleziona Apri.

Mostrare Dati Profondità della Registrazione Sonar (prima della conversione)



NON interrompere la
conversione al Side
Imaging

Mostrare Mosaico Side Imaging



trascina verso il basso per
regolare la trasparenza

Salva il Mosaico sulla tua Map Card ZeroLine

1. Clicca su  Aggiorna LakeMaster sulla barra degli strumenti.

Cliccando su Aggiorna LakeMaster, i dati del Mosaico Side Imaging verranno aggiunti alla tua Map Card ZeroLine. Quando usi la Map card nella tua Unità di Controllo, puoi visualizzare il Livello Mosaico Side Imaging sulle viste carta. Vedi il manuale della Map Card ZeroLine per ulteriori dettagli.

Vista Carta con Sovrapposizione Side Imaging (serie 1100)



Cambia le Impostazioni del Display

Con il Mosaico su schermo, puoi continuare a modificare la mappa per mostrare o nascondere le linee della griglia, i litorali, i waypoint e altro (vedi *Mostrare/Nascondere Opzioni Mappa*)

Mostra il Mosaico in 3D

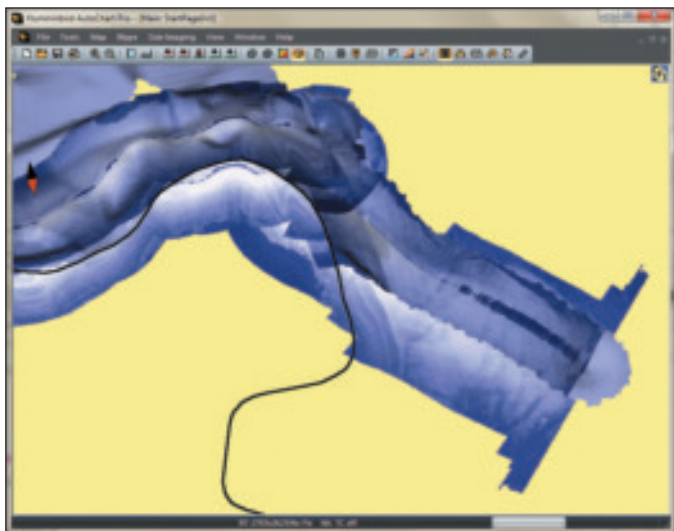
Puoi inoltre modificare la prospettiva del mosaico. Se scegli il 3D, verranno aggiunte delle opzioni al menu quando clicchi con il tasto destro del mouse sulla mappa.

1. Clicca con il destro sulla mappa. Seleziona 3D.

OPPURE

Clicca su  Vista 3D sulla barra degli strumenti.

Mostrare il Mosaico Side Imaging in 3D



Fai girare la Mappa 3D

1. Muovi il cursore del mouse su un punto sulla mappa. Questo sarà il tuo punto cardine.
2. Fai click con il destro sulla mappa. Seleziona Ruota.
3. Muovi il puntatore del mouse su una parte qualsiasi della mappa.
4. Tieni premuto il tasto sinistro del mouse, e muovi il mouse a sinistra, destra, su o giù. Prova diverse angolazioni, fino a che non raggiungi il tipo di rotazione e di visuale che vuoi.

Regola Automaticamente la Sensibilità e il Contrasto

1. Sulla tastiera, tieni premuto il tasto CTRL, e clicca su  Trova Range Profondità.

Regola Manualmente la Sensibilità e il Contrasto

Puoi regolare la Sensibilità e il Contrasto manualmente dal menu Impostazioni Side Imaging o con Histogram.

1. Sulla barra degli strum.  clicca su Impostazioni Side Imaging. Trascina i cursori per regolare la sensibilità e il contrasto.

OPPURE

Sulla barra del menu, seleziona Side Imaging > Histogram. Trascina la freccia nera e quella bianca a destra o a sinistra.

Riduci Macchie

Usa Riduci Macchie per ridurre il disturbo nei dati Side Imaging.

1. Sulla barra del menu, seleziona Side Imaging > Riduci Macchie.

Cambia la palette Colori Side Imaging

1. Sulla barra degli strum.  clicca su Impostazioni Side Imaging.
2. Clicca su Colori Display dal menu a discesa e seleziona una palette.
3. Clicca OK.

Mostra/Nascondi il Livello Mosaico Side Imaging

Regola la Trasparenza

1. Sul lato destro dello schermo, clicca e trascina il cursore su o giù.

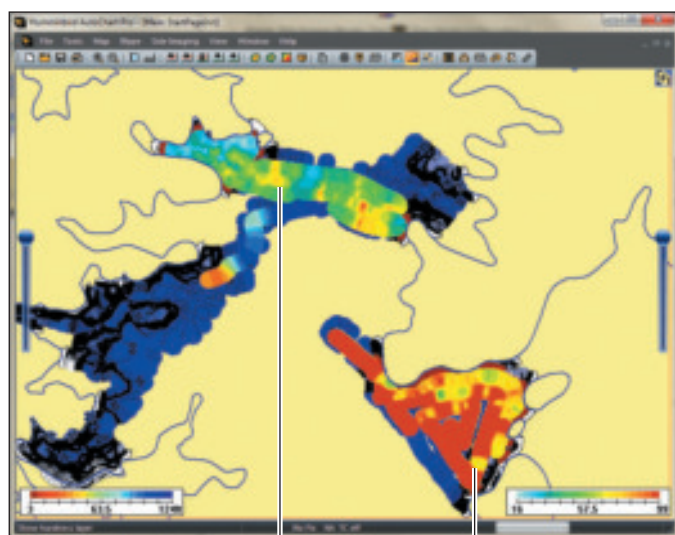
Rigidità Fondo e Mosaico Side Imaging

Dopo che hai importato i dati del Mosaico SI sulla mappa, usa le istruzioni seguenti per scambiare il livello Rigidità Fondo con il livello Mosaico.

Mostra Rigidità Fondo: clicca su  Mostra Rigidità sulla barra degli strumenti.

Mostra Mosaico SI: clicca su  Mostra Mosaico sulla barra degli strumenti.

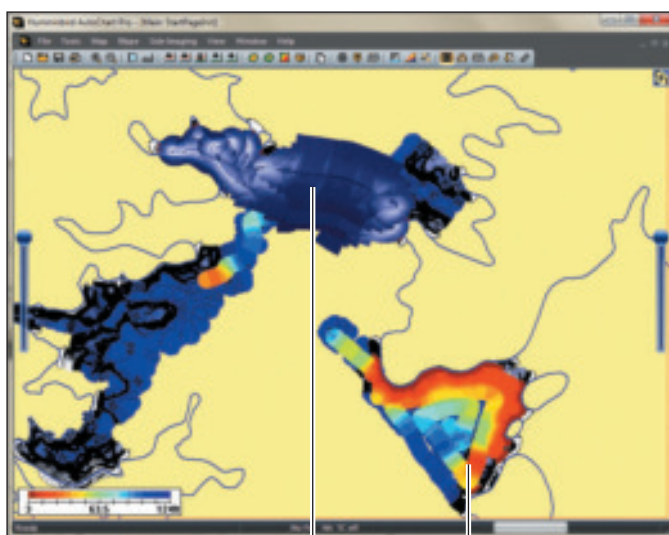
Mappa con Rigidità Fondo



rigidità fondo

rigidità fondo

Mappa con Mosaico Side Imaging



mosaico SI

livello profondità 2D

Elimina il Mosaico

Usa le seguenti istruzioni per eliminare il Mosaico dal display.



NOTA: per visualizzare nuovamente il Mosaico, puoi importarlo nuovamente. Se vuoi nascondere il Mosaico temporaneamente, usa il cursore sul lato destro dello schermo invece di eliminare il Mosaico.

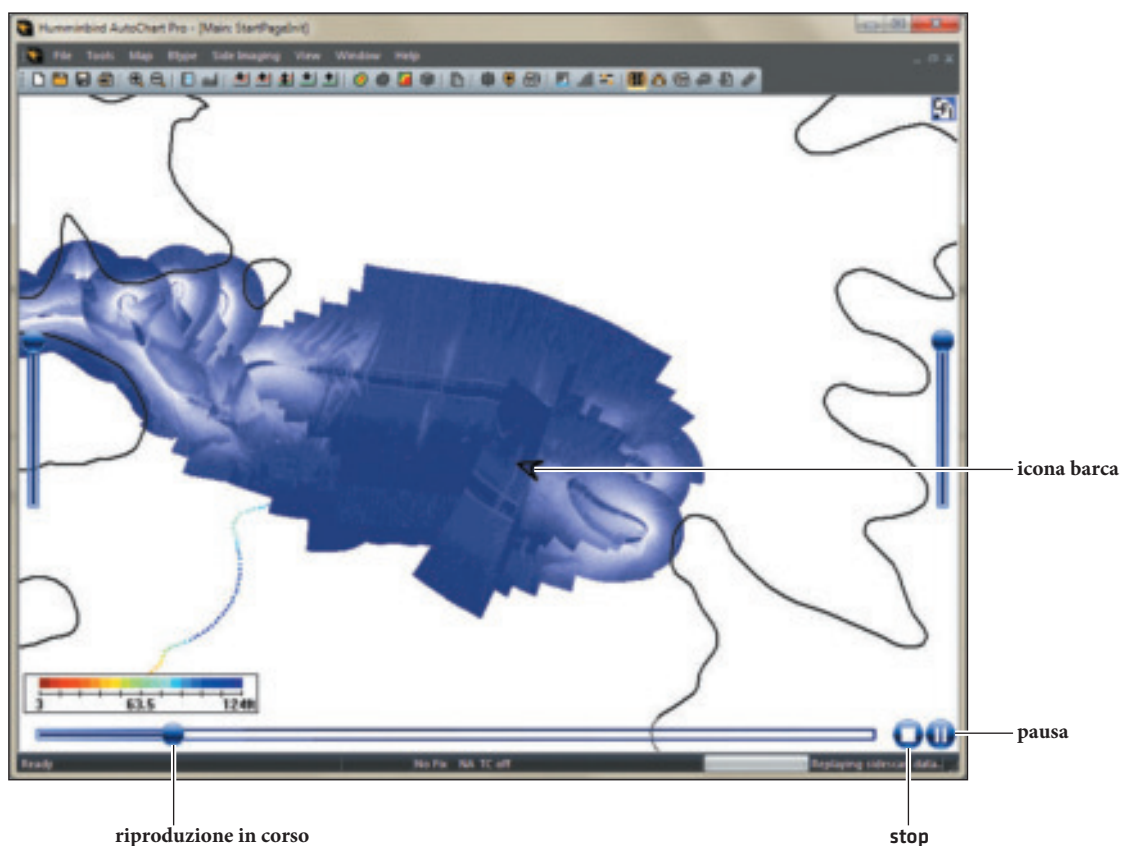
1. Sulla barra del menu, seleziona Side Imaging > Elimina Mosaico.

Per visualizzare di nuovo il Mosaico, vedi *Mostra il Mosaico Side Imaging con Dati Registrati*.

Riproduci una Registrazione Sonar Side Imaging

1. Clicca su  Riproduci Dati SI sulla barra degli strumenti.
2. **Seleziona una Registrazione Sonar:** assicurati che la tipologia del file sia su registri sonar Humminbird (*.dat). Apri la cartella RECORD sulla tua Map Card ZeroLine o sulla directory del tuo PC. Seleziona il file *.dat per importarlo. Seleziona Apri.

Riprodurre la Registrazione Sonar SI in AutoChart



CAMBIARE MAPPA DI BACKGROUND

AutoChart utilizza LakeMaster per visualizzare la tua mappa di background. Puoi anche usare una mappa online o una mappa personalizzata come mappa di background.

Mostra/Nascondi Mappa di Background

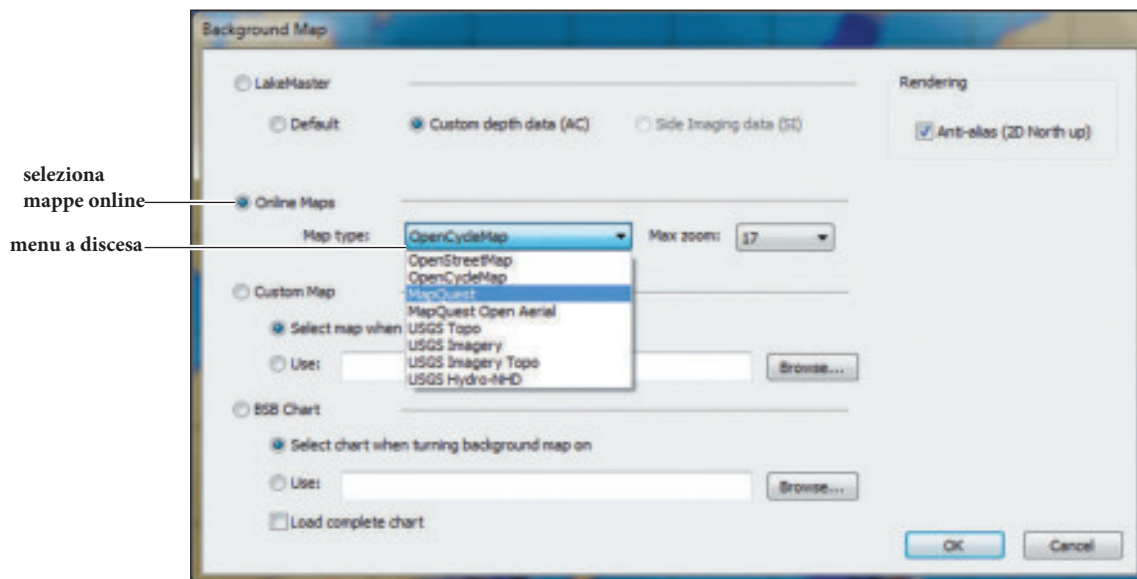
1. Fai click con il tasto destro sulla mappa.
2. Seleziona Mappa di Background e cliccaci sopra con il tasto sinistro. Se compare un segno di spunta, l'elemento verrà mostrato sulla mappa. Se il segno verrà rimosso, l'elemento verrà nascosto.

Mostra una Mappa Online

Preparazione: il tuo pc deve disporre di una connessione internet per le istruzioni di questa sezione. Inoltre, assicurati che AutoChart non venga bloccato nel tuo sistema operativo.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Mappa Background.
2. Seleziona Mappe Online.
3. Seleziona la tipologia di mappa dal menu a discesa.
4. Per cambiare il livello di zoom, seleziona un valore dal menu Zoom Massimo. Se il livello è su alto, verranno scaricati più dettagli e più dati.
5. Clicca su OK.

Selezionare una Mappa Online come Mappa Background



Mostra una Mappa Personalizzata

Puoi impostare anche una mappa personalizzata come mappa di background. AutoChart può importare i formati seguenti: Google Earth.kml, Fugawi.jpr, e OziExplorer.map.

Preparazione: la mappa deve essere orientata a nord. Salva il file della mappa sul tuo PC in uno dei seguenti formati: Google Earth.kml, Fugawi.jpr, e OziExplorer.map.

1. Salva la tua mappa personalizzata sul tuo PC.
2. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Mappa Background.
3. Seleziona Mappa Personalizzata.
4. **Per selezionare il file ogni volta che viene selezionata Mappa Background**, seleziona Seleziona Mappa Quando Attivi Mappa Background.

Per importare il file automaticamente quando AutoChart viene aperto, seleziona Uso. Clicca Cerca per trovare il file nella directory del PC.

5. Clicca su OK.

Se la mappa background non si carica automaticamente, vedi *Mostra/Nascondi Mappa Background*.

Mostra una Carta BSB

Puoi visualizzare una carta BSB non criptata come mappa background.

Preparazione: la mappa deve essere orientata a nord.

1. Salva la carta BSB sul tuo computer.
2. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Mappa Background.
3. Seleziona Carta BSB.
4. **Per selezionare il file ogni volta che viene selezionata Mappa Background**, seleziona Seleziona Mappa Quando Attivi Mappa Background.

Per importare il file automaticamente quando AutoChart viene aperto, seleziona Uso. Clicca Cerca per trovare il file nella directory del PC.

5. Facoltativo: per caricare la carta completa, invece della mappa interna, clicca sulla casella Carica Carta Completa.



NOTA: caricare la carta completa richiede più memoria.

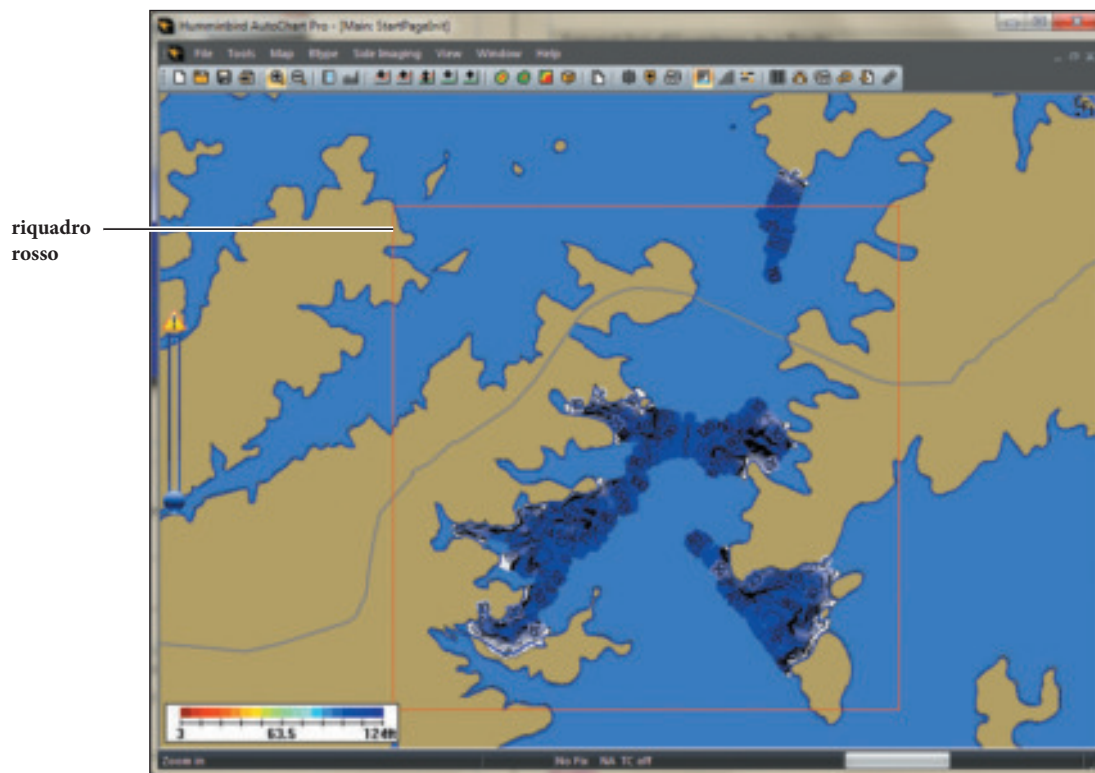
6. Clicca su OK.

Se la mappa background non si carica automaticamente, vedi *Mostra/Nascondi Mappa Background*.

CAMBIARE IL CONFINE INTERNO DELLA MAPPA (RIQUADRO ROSSO)

AutoChart lavora con una mappa interna che viene aggiornata ogni volta che vengono registrati nuovi dati. Il confine di questa mappa è mostrato sotto forma di riquadro di colore rosso. I dati all'interno del riquadro possono essere modificati, esportati, ecc. I dati raccolti fuori dal riquadro rosso non includeranno la profondità, per questo è importante centrare il riquadro in modo che comprenda i dati che ti interessano.

Puoi cambiare la dimensione predefinita della mappa interna. Puoi inoltre impostare il riquadro rosso per regolare i dati live, o regolare il riquadro manualmente centrandolo su un determinato waypoint o area della mappa.



Visualizza il Riquadro Rosso

1. Clicca su  Zoom - sulla barra degli strumenti fino a che non avrai una visuale chiara del riquadro rosso.

Cambia la Dimensione Default della Mappa Interna

Usa le seguenti istruzioni per incrementare o diminuire la dimensione della mappa interna. Avere una mappa interna più grande ti permette di visualizzare più dati, anche se occupa più memoria interna del computer e potrebbe rallentare l'aggiornamento dei dati. Se stai usando AutoChart Live, è meglio mantenere la mappa interna più piccola e usare le impostazioni default (vedi ***Imposta la Mappa Interna Automaticamente***, in questa sezione).

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.
2. Sotto Generazione Mappa, seleziona dal menu a discesa Dimensione Mappa Interna.
3. Clicca su OK.

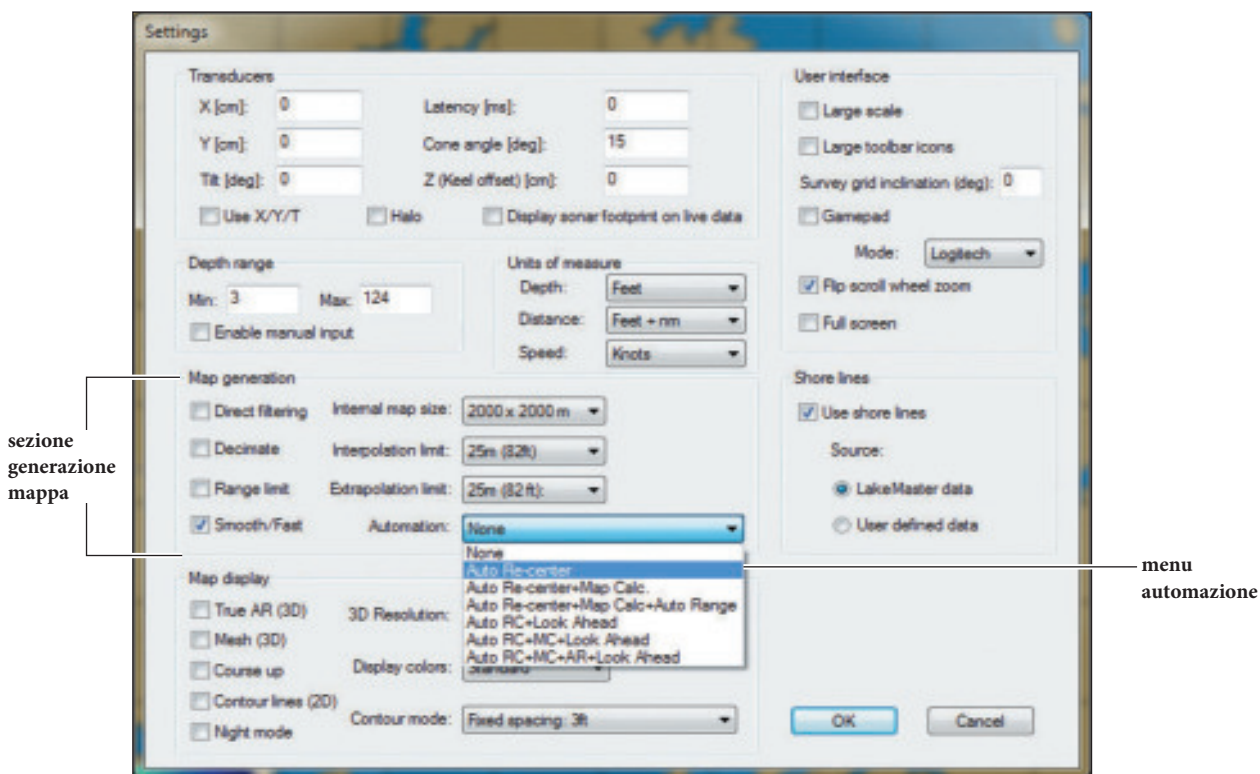
Regola la Mappa Interna Automaticamente (solo mappatura live)

Se stai utilizzando AutoChart Live, puoi far sì che il riquadro rosso si concentri automaticamente solo sull'area che stai navigando.

Per esempio, se peschi in un posto specifico, imposta l'Automazione su Nessuna per mantenere la mappa nella posizione del bersaglio. Se stai andando alla deriva, impostala su Auto Ri-Centra. Se stai pescando a traina e vuoi continuare a navigare lungo un percorsop iù o meno dritto, imposta l'Automazione su Auto RC + (MC) + Guarda Avanti.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali.

Impostare Automazione del Riquadro Rosso



2. Sotto Generazione Mappa, clicca sul menu a discesa Automazione, seleziona Auto Ri-Centra da solo o con altre combinazioni:

Nessuna: il riquadro rosso non verrà regolato automaticamente. Per regolarlo manualmente vedi **Regola la Mappa Interna Manualmente**.

Auto Ri-Centra (Auto RC): il riquadro rosso si regola automaticamente quando la barca naviga vicino al confine. Il riquadro verrà centrato attorno alla posizione corrente.

+ **Calc Map (MC):** la mappa si aggiorna per includere le impostazioni di generazione mappa che hai apportato.

+ **Auto Range [AR]:** il range di profondità verrà regolato per i dati nella nuova area.

+ **Guarda Avanti:** la nuova mappa verrà centrata intorno alla posizione davanti alla barca.

Regola la Mappa Interna Manualmente

Puoi centrare manualmente il riquadro rosso su un waypoint, o puoi trascinarlo su una nuova area e ri-centrarlo.

Centra il Riquadro Rosso su un Waypoint

1. Fai doppio click sull'icona di un waypoint sulla mappa.

OPPURE

Clicca su  Gestore Waypoint sulla barra degli strumenti. Fai doppio click su un waypoint nella lista.

2. Clicca su Mappa Qui.

Centra il Riquadro Rosso su una Nuova Area

1. Tieni premuto il tasto sinistro del mouse. Un riquadro di accentrimento verde apparirà sul display.
2. Trascina il mouse, e continua a tenere premuto il tasto sinistro del mouse, fino a che la X del riquadro verde non sarà centrato nell'area che vuoi. Quando finisci, rilascia il tasto del mouse.
3. Sulla barra del menu, seleziona Mappa > Ri-centra.

Metti a punto Dati X/Y Tilt/Latenza

AutoChart dispone di un sistema di compensazione per l'antenna GPS e il trasduttore, così come per la sincronizzazione.

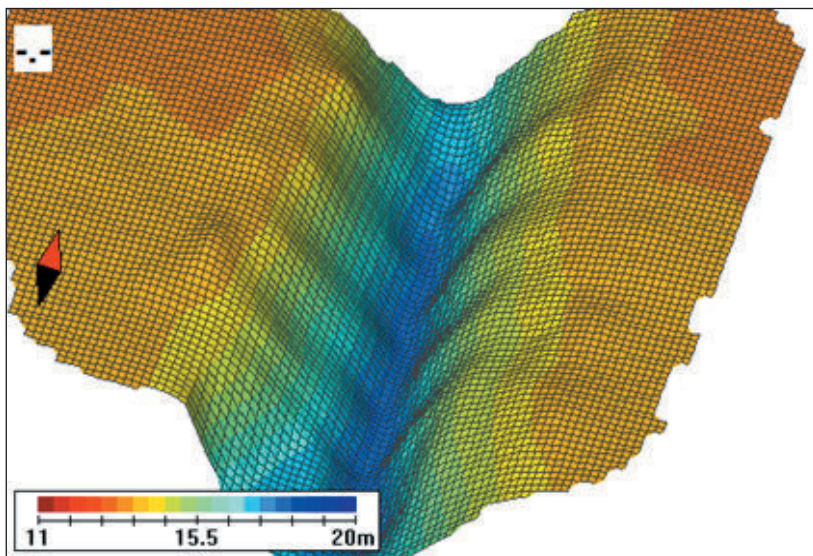
Se noti una certa ondulazione della mappa profondità, devi mettere a punto i tuoi dati. Per un'ottima qualità dei tuoi dati, dovresti regolarli quando inizi ad usare AutoChart. Puoi mettere a punto i tuoi dati usando dati registrati o dati live.



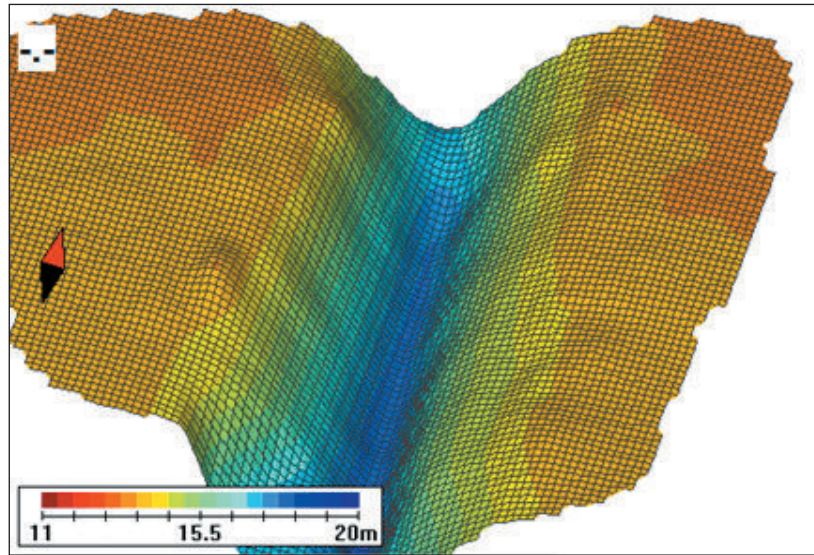
NOTA: La messa a punto non è richiesta, ma migliorerà la qualità dei tuoi dati di mappatura. Inoltre, dopo che avrai fatto la messa a punto una volta, non dovrai ripetere l'operazione per ogni file registrato.

Metti a punto i Parametri del Trasduttore con Dati Registrati

1. Avvia una nuova traccia o registrazione sulla tua unità di controllo.
2. Effettua una prova con la tua barca, navigando su e giù una falda molto profonda, attraversando una cresta, o simili. Ogni passaggio dovrebbe variare approssimativamente dai 3 ai 5 m, e la profondità variare di 20 m circa. Il fattore più importante sta nella "linea di caduta".
3. Nel tuo software AutoChart PC, seleziona Strumenti > impostazioni > Generali sulla barra del menu. Queste misurazioni sono state inserite durante l'installazione.
 - Inserisci le misurazioni X, Y, Z.
 - Imposta Tilt e Latenza a 0.
 - Clicca su Usa X/Y/T per aggiungere un segno di spunta alla casella.
4. Seleziona File > Importa per importare il tuo file registro dal Passaggio 1. Quando richiesto, clicca su Sì per applicare le correzioni X/Y/T/Latenza.
5. Seleziona File > Apri per selezionare il file .acd convertito. Avrà lo stesso nome del file importato (passaggio 4).
6. Clicca su  Crea Mappa sulla barra degli strumenti.



7. Cambia il valore di Latenza in Strumenti > Impostazioni > Generali e importa nuovamente il file registro. Prova più volte i valori della latenza fino a che non avrai trovato un valore che riduce a zero l'ondulazione.



8. Se non vuoi mappare dettagliatamente in acque profonde, non devi regolare il Tilt. Impostalo a 0.

Per mettere a punto il valore del tilt, ripeti i passaggi dall'1 al 6, ma dirigila barca su acque ancora più profonde (40 m).

Metti a Punto i Parametri del Trasduttore con Dati Live

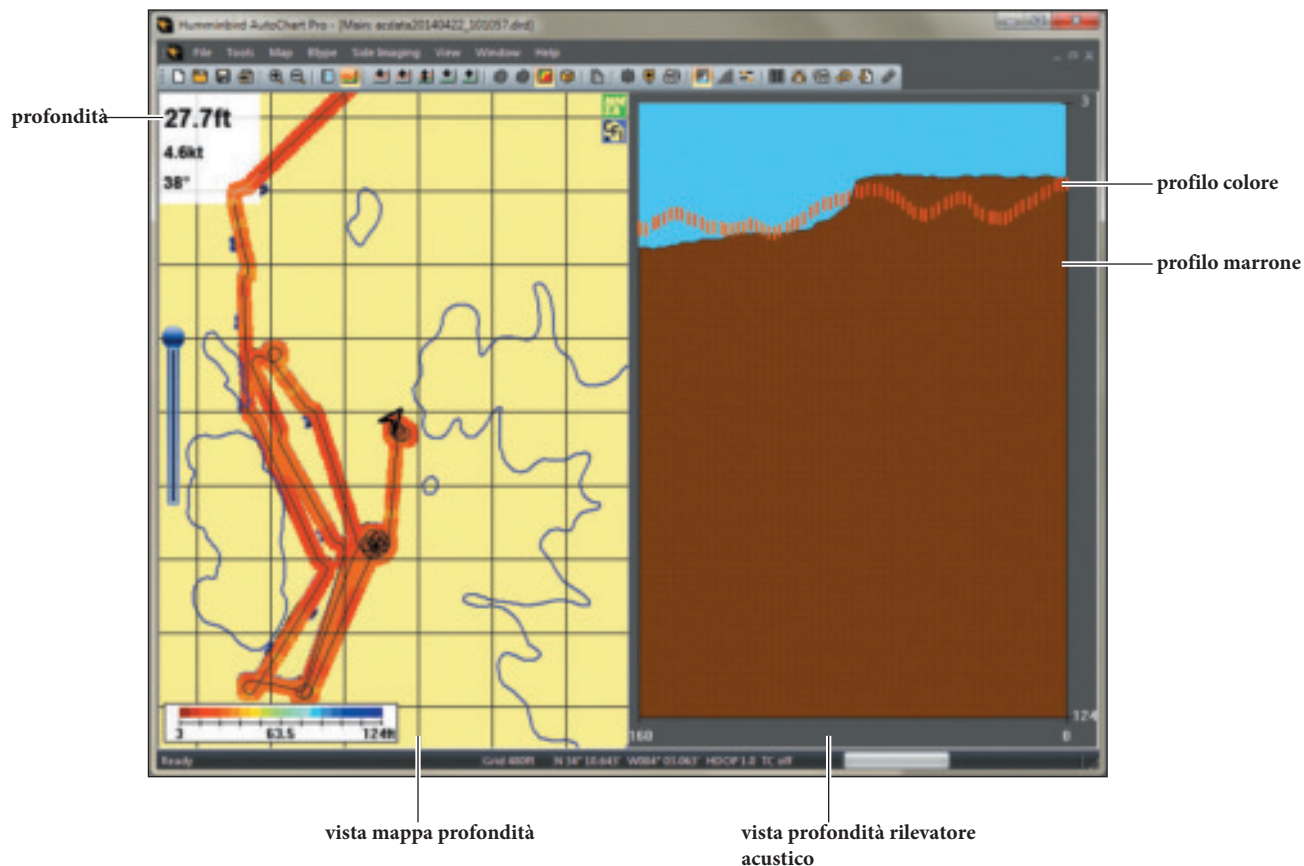
Metterei a punto prima la Latenza, poi il Tilt. è molto importante rispettare quest'ordine.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Generali. Queste misurazioni sono state inserite durante l'installazione.
 - Inserisci le misurazioni X, Y e Z.
 - Imposta Tilt e Latenza a 0.
 - Clicca su Usa X/Y/T per aggiungere un tasto di spunta alla casella.
2. Avvia la Connessione Live: sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Connetti.
3. Clicca su  Vista Ricevitore Acustico.
4. Clicca su  .Nuovo.
5. Clicca su  Aggiornamento Locale.
6. Dirigi la barca lungo un percorso dritto, su di un fondale irregolare (+/- 10 m) per circa 100 m.
7. Disattiva Aggiorn. Locale: clicca  Aggiornamento Locale così che non sia più attivo sulla barra degli strumenti.
8. Dirigi la barca indietro sulla stessa rotta, navigando lungo la stessa identica traccia.
9. Quando la barca è sulla posizione di partenza, disattiva la registrazione. Seleziona Strumenti > Stop Registro dalla barra del menu.

Seleziona un livello di zoom in modo che la distanza dal punto di svolta al punto finale venga mostrato sulla vista ricevitore acustico. La sagoma marrone rappresenta la via del ritorno, mentre il colore del profilo mostra l'andamento del fondale prima della svolta.

Se hai seguito la stessa traccia entrambe le volte, le due sagome dovranno combaciare. In caso contrario, regola la Latenza e rifai le misurazioni fino a che i due profili non coincideranno. Se il profilo marrone è a sinistra, diminuisci la Latenza. Se invece è a destra (come nell'illustrazione sotto), incrementa il valore della latenza.

Regolare la Latenza fino a che i profili non combaciano



10. Se non vuoi mappare in acque profonde, non devi regolare il Tilt. Impostalo a 0.

Per regolare il valore Tilt, ripeti i passaggi dal 3 al 9, ma porta la barca in acque ancora più profonde (+/- 50 m) per circa 100 m. Il tilt dipende anche dalla velocità della barca, naviga alla velocità che useresti per registrare i dati..

11. La Vista Ricevitore Acustico mostrerà nuovamente due profili. Regola il Tilt controllando un valore per volta fino a che il profilo marrone e quello colore combaciano. Se il profilo marrone è a sinistra, aumenta il valore Tilt, altrimenti diminuiscilo.

Correzione Livello Marea/Acqua

Quando inizi la mappatura della giornata, è importante notare se il livello dell'acqua è maggiore o minore rispetto al solito. Per esempio se il lago è profondo 3 piedi, inserisci una Correzione Fissa di -3 in AutoChart, e AutoChart regolerà la mappa automaticamente.

Puoi impostare un promemoria che ti indichi il valore della correzione quando avvii AutoChart o quando importi dei file. Vedi ***Imposta il Trasduttore: Imposta Promemoria***.

Usa le seguenti istruzioni per aprire la finestra di dialogo e inserire un valore corretto in AutoChart.

1. Sulla barra del menu, seleziona Strumenti > Impostazioni > Correzione Marea.
2. Seleziona Correzione Fissa (TC1).
3. **Se il livello dell'acqua non è cambiato (normale)**, seleziona No Correzione.

Se il livello dell'acqua è cambiato, seleziona Correzione Fissa.

Se il livello dell'acqua è più alto del normale, inserisci un valore positivo nel campo della Correzione.

Se il livello dell'acqua è più basso del normale, inserisci un valore negativo.



NOTA: La correzione variabile (TC2) compensa i dati con la marea corrente. La connessione live NMEA 0183 e WXTide32 sono richiesti per rendere disponibile questa funzione. Per ulteriori informazioni, vedi la sezione Correzione Marea dell'aiuto AutoChart.

Regola Copertura Mappa

la tua mappa personalizzata viene salvata sulla Map Card ZeroLine. Ogni mappa copre approssimativamente 1000 km x 1000 km. Quest'area è abbastanza ampia per la maggiorparte degli utenti, ma se provi ad aggiungere elementi al di fuori di quest'area riceverai un messaggio di errore.

Se ricevi il messaggio di errore, usa le seguenti istruzioni per aggiungere una nuova cartella. Tuttavia, è raccomandabile che tu riveda la sezione ***Cambiare il Confine della Mappa Interna*** prima di procedere.



ATTENZIONE! NON cambiare i contenuti della cartella AC, LkMaster, o SI. La modifica di queste cartelle danneggerà la Map Card ZeroLine in modo permanente.

1. Apri la Map Card ZeroLine.
2. Fai click con il tasto destro del mouse sulla cartella AC.
3. Seleziona Rinomina.
4. Nomina la cartella AC1.
5. Crea una nuova cartella sulla Map Card ZeroLine. (clicca con il tasto destro del mouse sulla directory della card. Seleziona Nuovo > Cartella).
6. Nomina la nuova cartella AC.

I dati della nuova mappa verranno aggiunti alla cartella AC.

Se vuoi aggiungere altri dati ad AC1 (la prima mappa creata), rinomina la corrente cartella AC in AC2. Poi, rinomina AC1 in AC.

CONTATTA HUMMINBIRD

Puoi contattare il Servizio Clienti Humminbird in Italia nei seguenti modi:

Sito Web:

www.kditaly.com

E-mail:

josupport@kditaly.com

Tel:

+39 02 97386080

Sede:

KD srl
Via B. Quaranta, 55
20124 Milano
Italia



Facebook.com/HumminbirdElectronics



[Twitter.com \(@humminbirdfish\]](https://Twitter.com/@humminbirdfish)



YouTube.com/humminbirdtv

